

Introduction

À propos de cette aide en ligne

Cette aide en ligne explique la construction et l'utilisation du paramétrage des Actuateurs de store de Griesser KNX et fournit des données produits et des connaissances de base.

L'aide en ligne s'applique aux appareils indiqués en annexe sous Versions.

Aperçu de la configuration

Objectif de la configuration des appareils

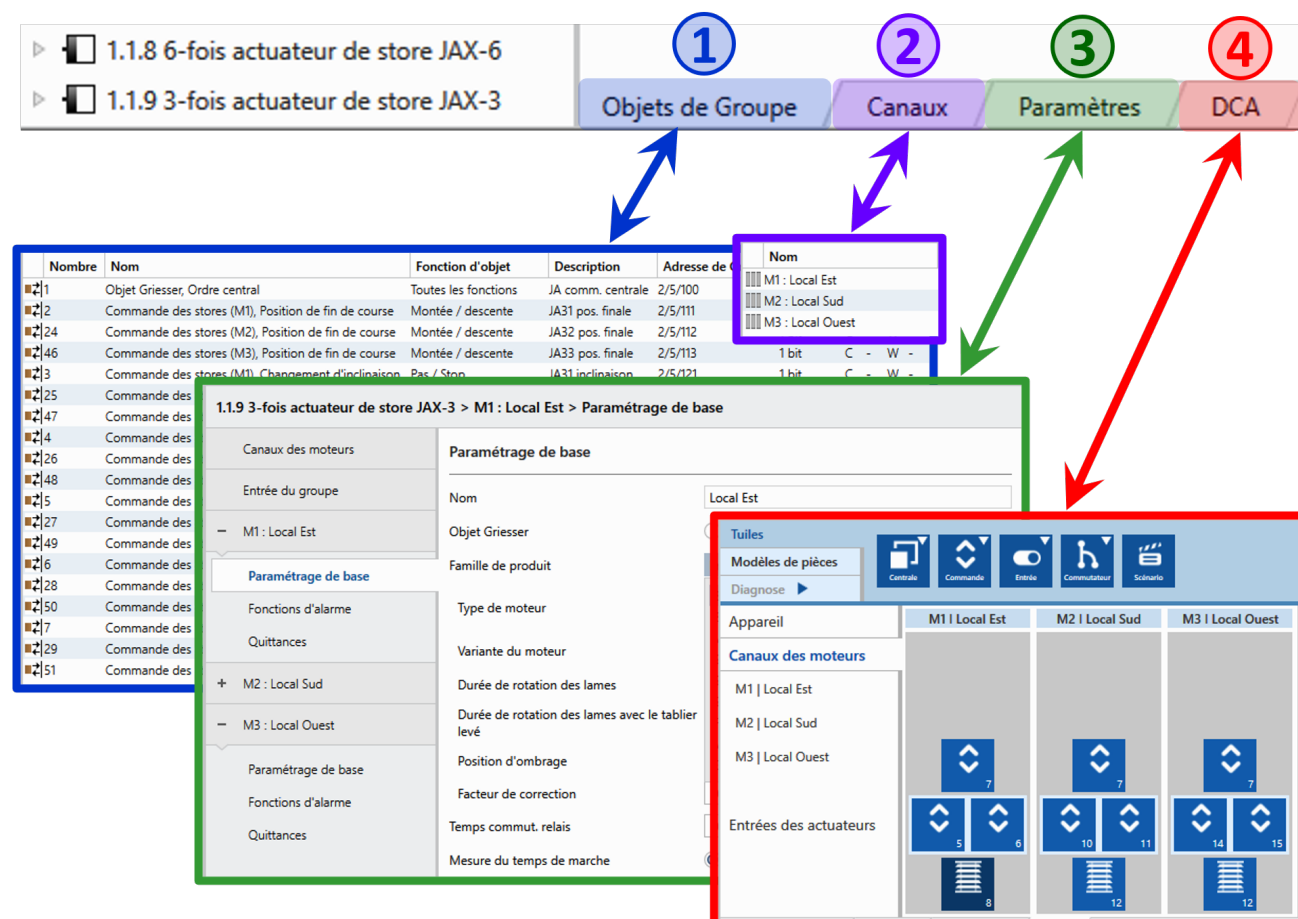
La configuration des appareils dans ETS5 permet de définir les objets de groupe et les paramètres des Actuateurs de store de Griesser KNX :

- JAX-1, Actuateur de store 1-fois
- JAX-3, Actuateur de store 3-fois
- JAX-6, Actuateur de store 6-fois
- JAX-9, Actuateur de store 9-fois

Les principales caractéristiques des appareils sont indiquées dans l'annexe sous [Actuateurs de store JAX](#).

Structure de la configuration des appareils ETS

L'interface utilisateur ETS pour la configuration des appareils comporte les vues « Objets de groupe », « Canaux » et « Paramètres » ainsi que la vue optionnelle « DCA ». Les onglets correspondants peuvent être sélectionnés dans la zone inférieure de la fenêtre :



The screenshot illustrates the ETS5 configuration interface. At the top, a navigation bar contains four tabs: 'Objets de Groupe' (1), 'Canaux' (2), 'Paramètres' (3), and 'DCA' (4). Below this, a table lists objects with columns for 'Nombre', 'Nom', 'Fonction d'objet', 'Description', and 'Adresse de'. A detailed view of the '1.1.9 3-fois actuateur de store JAX-3 > M1 : Local Est > Paramétrage de base' is shown. This view includes a 'Canaux des moteurs' section with a 'Tuiles' toolbar and a grid of actuator channels (M1 | Local Est, M2 | Local Sud, M3 | Local Ouest) with numbered buttons for configuration.

Nombre	Nom	Fonction d'objet	Description	Adresse de
1	Objet Griesser, Ordre central	Toutes les fonctions	JA comm. centrale	2/5/100
2	Commande des stores (M1), Position de fin de course	Montée / descente	JA31 pos. finale	2/5/111
24	Commande des stores (M2), Position de fin de course	Montée / descente	JA32 pos. finale	2/5/112
46	Commande des stores (M3), Position de fin de course	Montée / descente	JA33 pos. finale	2/5/113
3	Commande des stores (M1), Changement d'inclinaison	Pas / Stop	JA31 inclinaison	2/5/121

Position	Onglet	Description
1	Objets de groupe	Paramétrage de tous les objets de groupe et des adresses de groupe affectées pour l'appareil sélectionné. La fonction des objets de groupe est décrite en détail dans le contexte des paramètres correspondants.
2	Canaux	Organisation des objets de groupe par canal de moteur
3	Paramètres	La Vue paramètres permet de définir simplement les principaux paramètres de KNX Actuateur de store.
4	DCA (Device Configuration App)	Interface utilisateur conçue pour des configurations d'appareil complexes. La DCA permet d'utiliser l'ensemble des fonctionnalités de KNX Actuateur de store . <i>Remarque :</i> L'application ETS « Griesser JAX DCA » est disponible gratuitement dans le KNX Webshop pour être installée dans ETS. Il est nécessaire de s'inscrire et de se connecter sous My KNX pour obtenir des composants dans KNX. Une licence ETS 5 (ou supérieure) est requise pour l'utilisation de la DCA.

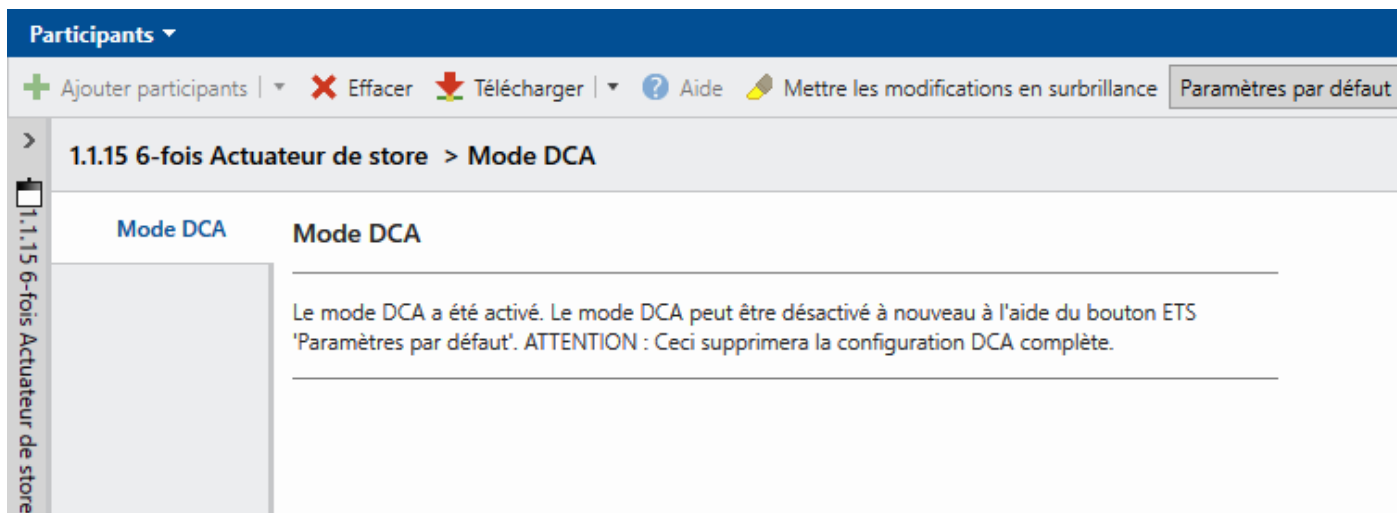
Commutation entre Vue paramètres et DCA

Pour alterner entre les deux vues et la configuration de l'appareil - les onglets **Paramètres** et **DCA** d'ETS - il convient de tenir compte des points suivants :

Si un paramètre d'appareil a été modifié dans la **DCA**, un message d'avertissement signale qu'il n'est plus possible après confirmation de définir de paramètres dans la Vue paramètres (et que l'on ne peut utiliser que la **DCA**).

Le retour à la Vue paramètres n'est à nouveau possible qu'après avoir réinitialisé la configuration de l'appareil avec le bouton **Standardparameter** dans l'onglet **Paramètres**.

Attention : Tous les paramètres définis dans la DCA seront alors perdus et toutes les adresses de groupe seront supprimées !



Participants ▾

+ Ajouter participants | ▾ ✖ Effacer 📄 Télécharger | ▾ ? Aide 🖌 Mettre les modifications en surbrillance Paramètres par défaut

> 1.1.15 6-fois Actuateur de store > Mode DCA

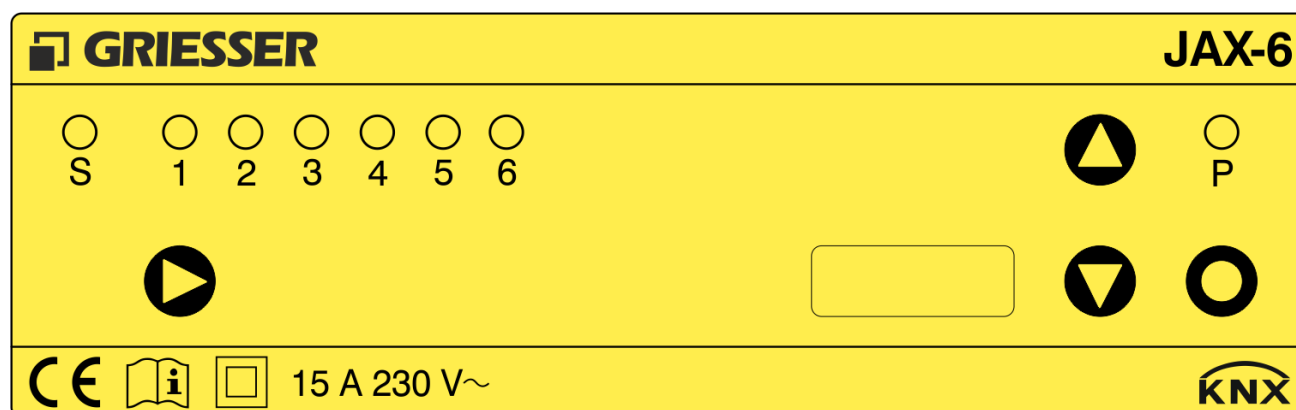
Mode DCA Mode DCA

Le mode DCA a été activé. Le mode DCA peut être désactivé à nouveau à l'aide du bouton ETS 'Paramètres par défaut'. ATTENTION : Ceci supprimera la configuration DCA complète.

Commande de l'appareil

Sur l'actuateur de store se trouvent la commande et la signalisation pour la programmation de l'appareil ainsi que pour la commande de test et de secours.


La commande et la signalisation sont identiques pour l'ensemble des actuateurs de store. Seul le nombre de LED du canal du moteur est différent.



Vous trouverez de plus amples informations sur les éléments de commande dans le document technique annexe de l'appareil.

Position	Élément	Description
1	S LED d'état (vert)	<p>La LED d'état s'allume dès que l'actuateur de store est sous tension d'alimentation et est en service (fonctionnement normal). Lorsque la LED d'état est éteinte, ceci indique l'absence de tension d'alimentation (230 V) sur l'actuateur de store.</p> <p>La LED d'état clignote lentement dès que l'on a sélectionné au moins un canal de commande à l'aide des boutons test avec le bouton choix du canal moteur (mode de commande).</p> <p>Si l'actuateur de store reçoit une commande de bus, la LED d'état s'éteint brièvement.</p> <p>Lorsque la LED d'état clignote très rapidement (et qu'un chenillard apparaît sur les LED du canal du moteur) l'actuateur de store active le « mode panique » résultant d'un téléchargement incorrect par ETS.</p>
2	1 à n LED du canal du moteur (jaune)	<p>La LED du canal du moteur indique les états pendant la commande manuelle (mode de commande) ou en fonctionnement normal.</p> <p>Affichage en « fonctionnement normal » (LED d'état verte allumée) :</p> <ul style="list-style-type: none"> ▪ Sombre Fonctionnement normal, aucune signalisation des alarmes ▪ Allumé Commandes d'automatisme bloquées, commande possible ▪ Clignote Commande bloquée, fonction d'alarme déclenchée. <p>Si le clignotement n'est activé que pendant 10 secondes, une zone de déplacement limité est activée pour une commande (la position souhaitée ne peut</p>

		<ul style="list-style-type: none"> ▪ Flash 2 x ▪ Flash 4 x ▪ « Chenillard » <p>Affichage « mode de commande » (la LED d'état verte clignote) :</p> <ul style="list-style-type: none"> ▪ Sombre ▪ Allumé ▪ Flash 2 x inversé <ul style="list-style-type: none"> ▪ Flash 4 x inversé ▪ « Chenillard » <p>Affichage « mode panique » (la LED d'état verte clignote très vite)</p> <ul style="list-style-type: none"> ▪ « Chenillard » arrière 	<p>pas être atteinte).</p> <p>Coupure d'alimentation détectée. Vérifier le branchement du moteur ou la protection thermique du moteur.</p> <p>Surcharge ou contact de relais soudé détecté. Canal du moteur désactivé. Mettre l'actuateur hors tension (tension du secteur et bus) et contrôler l'installation / le canal du moteur.</p> <p>Les données de configuration sont chargées par ETS dans l'actuateur de store ou l'actuateur de store a été déchargé(e) par ETS.</p> <p>Canal du moteur pas sélectionné</p> <p>Canal du moteur sélectionné</p> <p>Coupure d'alimentation détectée. Vérifier le branchement du moteur ou la protection thermique du moteur. (le voyant émet un flash inversé lorsque le canal du moteur est sélectionné)</p> <p>Surcharge ou contact de relais soudé détecté. Canal du moteur désactivé. Mettre l'actuateur hors tension (tension du secteur et bus) et contrôler l'installation / le canal du moteur.</p> <p>Les données de configuration sont chargées par ETS dans l'actuateur de store ou l'actuateur de store a été déchargé(e) par ETS.</p> <p>Les données de configuration ont été chargées par erreur dans l'actuateur de store ; l'appareil ne fonctionne pas et doit revenir à l'état de livraison (opération voir ci-après).</p>
3	 Bouton choix canal du moteur	<p>Le bouton choix permet de sélectionner les canaux de moteur pour la commande à l'aide des boutons test (mode de commande). Lorsqu'elles sont actionnées de manière répétée, l'appareil passe de manière cyclique les états de fonctionnement suivants :</p> <ul style="list-style-type: none"> ▪ Mode de commande canal 1 ▪ Mode de commande canal 2 ▪ ... ▪ Mode de commande dernier canal ▪ Mode de commande tous les canaux ▪ Mode de commande désactivé (mode normal) ▪ Mode de commande canal 1 ▪ ... etc. <p>Le mode de commande est quitté automatiquement après 5 minutes.</p>	
4	 . 	<p>On applique les modèles de commande suivants en mode commande (la LED d'état verte clignote) :</p>	

	Bouton test montée Bouton test descente	<ul style="list-style-type: none"> ■ Pression de bouton courte ■ Pression de bouton longue ■ Pression de bouton longue + courte ■ Actionner simultanément le bouton test montée + le bouton test descente pendant plus de 2 secondes 	<p>Inclinaison dans le sens sélectionné</p> <p>Déplacement jusqu'à la position de fin de course sélectionnée (le relais montée ou le relais descente 2 est actionné)</p> <p>Déplacement à la position d'ombrage (le relais Descente 1 est actionné uniquement pour les moteurs à 3 interrupteurs de fin de course)</p> <p>L'opération automatique de mesure des temps de marche est lancée sur les canaux moteur sélectionnés. Tous les temps de marche mémorisés sont effacés. L'actuateur de la dirige le store automatiquement dans les positions de fin de course jusqu'à ce que les temps de marche soient mesurés. L'opération de mesure est interrompue par chaque commande. Voir aussi le chapitre Mesure du temps de marche en annexe.</p>
5	P LED de programmation (Rouge)	<p>La LED de programmation affiche les informations suivantes :</p> <ul style="list-style-type: none"> ■ Sombre ■ Allumé ■ Flash ■ Flash inversé ■ Clignote <p>La LED de programmation s'éteint automatiquement après le chargement de l'adresse individuelle.</p>	<p>Fonctionnement normal, aucun mode de programmation activé et adresse individuelle chargée</p> <p>Mode de programmation activé aucune tension de bus présente</p> <p>Mode de programmation activé mais aucune tension de bus présente</p> <p>Mode clignotant activé par ETS</p>
6	 Bouton de programmation	Après avoir été actionné, l'actuateur de store est disponible pour accepter l'adresse individuelle.	

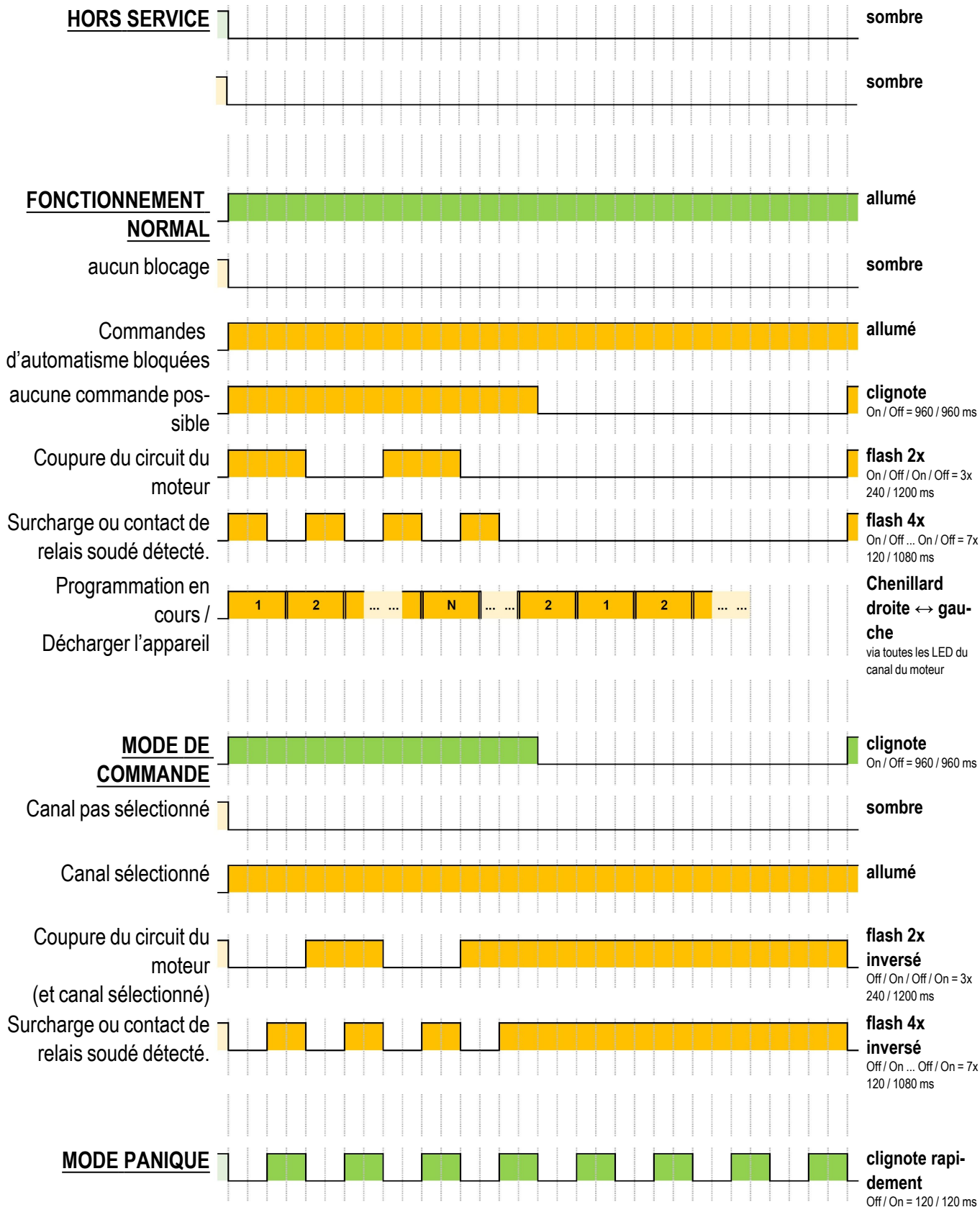
Remarques :

- En cas de commande avec les boutons test, le canal est complètement contrôlé (y compris les tuiles sécurité !). Immédiatement après avoir quitté le mode de commande (par Timeout après 5 minutes ou à l'aide du bouton choix), le blocage est désactivé et la dernière commande est exécutée. Le canal contrôlé est affiché dans le diagnostic de la DCA au moyen d'une tuile rouge « Protection solaire ».
- La réactivation du canal du moteur, à la suite d'une surcharge ou d'un contact de relais soudé, peut être réalisée également par la DCA.

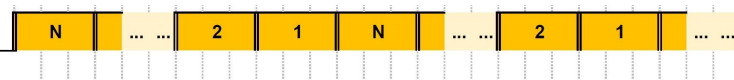
Modèle de clignotement sur les LED de la Commande de l'appareil :

LED d'état verte ● ● ● ...
LED du canal du s 1 2 ...

moteur jaune 1 2 3 4 5 6 7 8 9 10 11 12 13 14 15 16 17 18 19 20 21 22 23 24 25 26 27 28 29 30 31 32



Appareil non opérationnel



Chenillard droite ↔ gauche
via toutes les LED du canal du moteur

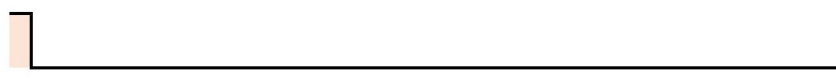
LED de programmation

rouge



P

Mode de programmation inactif



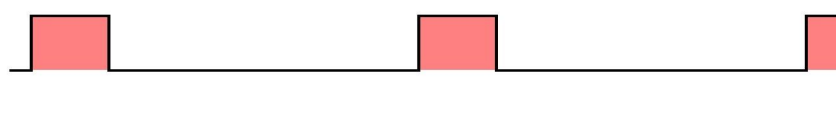
sombre

Mode de programmation activé



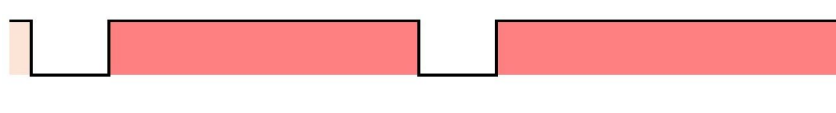
allumé

aucune tension du bus et mode de programmation inactif



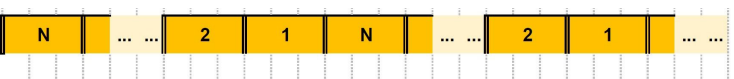
flash

aucune tension du bus et mode de programmation activé



flash inversé

MODE DÉMARRAGE



clignotement puis allumage

Rétablir l'état de livraison de l'actuateur de store

L'actuateur de store peut revenir à l'état de livraison avec la procédure ci-après.

Tous les paramètres de configuration (Vue paramètres ou la DCA et l'adresse individuelle) ainsi que toutes les données de service (temps de marche mesurés, etc.) sont effacés ou réinitialisés aux valeurs par défaut.

	Action	Comportement de la LED
1	Débrancher l'actuateur du réseau (basse tension) et attendre 10 secondes	
2	Raccorder l'actuateur au réseau	
3	Dans un délai d'une minute, actionner simultanément les boutons test Montée et Descente et les maintenir enfoncés pendant 5 secondes minimum.	Après 5 secondes, toutes les LED du canal du moteur (jaunes) et les LED d'état (vertes) commencent à clignoter
4	Relâcher les deux boutons test	
5	Dans un délai de 5 secondes, actionner le bouton choix du canal du moteur pour confirmer la réinitialisation	Toutes les LED du canal du moteur (jaunes) et les LED d'état (vertes) s'éteignent
6		Modèle de clignotement supplémentaire à partir de la version 1.10 du micrologiciel : Toutes les LED du canal du moteur impaires (jaunes) se mettent à

		clignoter pendant 1 minute environ et la LED d'état (verte) s'allume.
7	–	La LED d'état (verte) s'allume lorsque l'appareil est opérationnel

Comportement de l'Actuateur de store en cas de coupure de courant, pendant la réinitialisation aux paramètres de livraison :

Le Actuateur de store est connecté(e) au réseau

La tension du secteur est interrompue pendant la réinitialisation (env. 1 minute)

L'opération de réinitialisation se poursuit dès que l'actuateur est reconnecté au réseau.

Le Actuateur de store est connecté(e) au réseau et raccordé(e) au bus KNX

La tension du secteur est interrompue pendant la réinitialisation (env. 1 minute)

L'actuateur est en mode panique dès qu'il est reconnecté au réseau.

L'opération de réinitialisation doit être répétée dès le [point 3](#).

L'actuateur de store correspond à nouveau au paramètre à la livraison concernant la procédure appliquée aux données de configuration.

Les événements enregistrés comme le courant de surcharge, la surtension, le nombre de commutations de relais, les réinitialisations aux paramètres d'usine, etc. ne sont pas effacés par l'actuateur de store .

Commande individuelle / Commande groupée

Deux types d'entrées de commande sont disponibles sur l'actuateur de store :

Commande individuelle

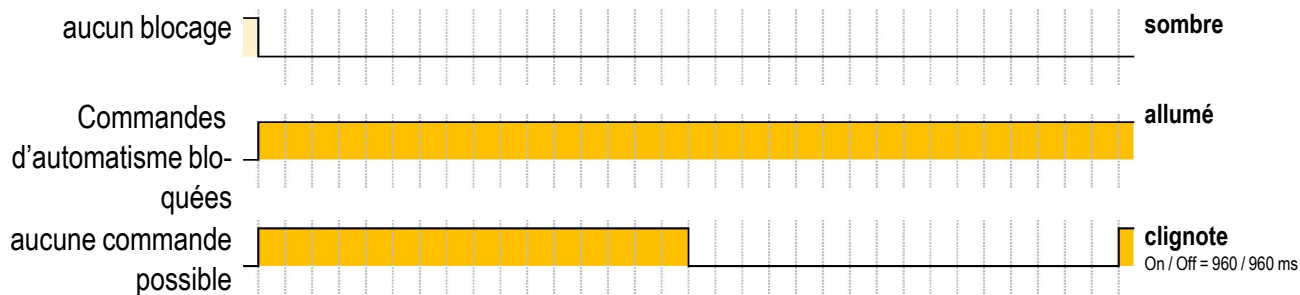
Il y a deux entrées par canal (pour la montée et la descente) ainsi que la commande d'un voyant de LED externe (par ex. pour le bouton électronique).

Configuration	Description
Néant (paramètre à la livraison)	<ul style="list-style-type: none"> ■ La commande individuelle 1 agit sur le canal moteur 1 ; la commande individuelle 2 agit sur le canal moteur 2, etc. ■ Les commandes individuelles sont toujours actives ■ Le voyant de la commande individuelle présente le motif suivant.
avec l'ETS Application	<ul style="list-style-type: none"> ■ La commande individuelle 1 agit sur le canal moteur 1 ; la commande individuelle 2 agit sur le canal moteur 2, etc. ■ Le voyant de la commande individuelle présente le motif suivant. ■ La configuration de l'application ETS permet de désactiver un ou plusieurs canaux moteur. Si un canal moteur est désactivé, la commande individuelle correspondante est désactivée et n'est plus disponible.
avec l'ETS DCA	<ul style="list-style-type: none"> ■ La commande individuelle peut être sélectionnée à l'aide d'une tuile. Le voyant peut être raccordé à la commande individuelle dans le paramètre par défaut. ■ Le voyant de la commande individuelle présente le motif suivant dans le paramètre par défaut. ■ La commande individuelle 1 peut toutefois être configurée sur n'importe quel

canal de moteur.

- Il est possible d'utiliser dans la DCA les entrées de la commande individuelle pour d'autres applications. Il ne s'agit plus de « commandes locales » mais d'entrées binaires.
- Les motifs d'afficheur peuvent être définis librement sur la LED.

Affichage standard de la sortie LED de la commande individuelle :



Si le clignotement « Aucune commande possible » n'est activé que pendant 10 secondes, une zone de déplacement limité est activée pour une commande (la position souhaitée ne peut pas être atteinte).

Commande groupée

Chaque appareil comporte une commande à trois entrées (pour la montée, la position d'ombrage et la descente). Il n'y a pas d'affichage à LED pour la commande groupée.

Configuration	Description
Néant (paramètre à la livraison)	<ul style="list-style-type: none"> ■ La commande groupée s'applique à tous les canaux de moteur.
avec l'ETS Application	<ul style="list-style-type: none"> ■ La commande groupée peut configurer les canaux de moteur contrôlés. ■ Lorsqu'un canal de moteur est désactivé, la commande groupée n'agit plus sur ce canal.
avec l'ETS DCA	<ul style="list-style-type: none"> ■ La commande groupée peut être sélectionnée en tant que source d'entrée des boutons pour la tuile de commande. ■ Il est possible d'utiliser dans la DCA les entrées de la commande groupée pour d'autres applications. Il ne s'agit plus de « commande » mais d'entrées binaires.

Vue paramètres

Le Vue paramètres permet de définir simplement les principaux paramètres de l'actuateur de store KNX .

Appareil

Description de la zone de l'appareil

Lecture des données

Afficheur / Bouton	Description
Lecture	Les données de l'appareil et l'aperçu de l'état du canal sont lus. L'appareil doit pour cela être connecté et l'application doit être chargée.
Lu le	Date et heure de la dernière lecture de la Version du logiciel, du Numéro de série et de la Version du matériel ainsi que de l'aperçu de l'état du canal.

Informations sur la version

Affichage	Description
Version du micrologiciel	Version du logiciel de l'appareil
Version du matériel	Version du matériel de l'appareil ou « inconnu » dans le cas où l'appareil ne prend pas encore en charge cet afficheur.
Numéro de série	Numéro de série de l'appareil
Redémarrage de l'appareil	Dernier redémarrage de l'Actuateur de store (après téléchargement, déconnexion de la tension réseau et du bus, redémarrage déclenché par l'ETS)

Messages d'erreur

Affichage
Pas de tension réseau – la tension sur l'actuateur doit être de 230 V pour la commande automatisée des moteurs
Mode panique – Une erreur de configuration est survenue ; recharger l'application
Mode de programmation – l'opération de programmation a été interrompue de manière inattendue ; recharger l'application

Aperçu des états du canal

Remarque : Les commandes de l'objet Griesser sont raccourcies avec « GO ». Exemple : *Objet Griesser - Commande de sécurité* est sorti comme *Sécurité GO* ou *Objet Griesser - Commande d'automatisme* comme *Ombfrage GO*.

Les canaux du moteur activés sont représentés, les canaux du moteur désactivés sont masqués (activation et désactivation des canaux du moteur sur l'onglet « Canaux des moteurs »).

Hauteur

Hauteur de tablier actuelle en % (0 % totalement ouvert, 100 % totalement fermé)

Angle

Angle d'orientation des lames actuel en % (pour les stores, les volets roulants et les fenêtres, aucune valeur n'est représentée car aucun angle ne peut être avancé).

Déclencheur

La position actuelle (hauteur/angle) a été avancée par :

- Automatisme d'ombrage (Ombrage GO)
- Commande (Bouton de groupe, Commande individuelle, Commande du bus, Commande GO, Blocage d'automatisme, Commande de contrôle)
- Commande horaire (Ordre horaire GO)
- Fonction d'alarme (Sécurité GO ou Sécurité 1-8)

Le déclencheur ne correspond pas à la dernière commande envoyée à l'actuateur. Si un blocage est activé et que la commande de marche n'a pas pu être exécutée, la dernière commande n'est pas affichée car elle n'a pas été exécutée non plus. Vous trouverez de plus amples détails dans le diagnostic sous le canal du moteur.

État de blocage

Une signalisation des alarmes du déclencheur est activée et bloquée pour une ou plusieurs des fonctions suivantes :

- Automatisme d'ombrage (Ombrage GO)
- Commande (Bouton de groupe, Commande individuelle, Commande du bus, Commande GO)
- Commande horaire (Ordre horaire GO)
- Fonction d'alarme (Sécurité GO ou Sécurité 1-8)

État du moteur

Un dysfonctionnement ou un risque a été constaté sur la commande du moteur :

- Aucun moteur présent : Aucun moteur n'est raccordé ou le câble neutre est interrompu.
- Coupure de câble : L'un des câbles de commande est interrompu. Cela signifie que le déplacement sur un autre câble moteur fonctionne.
- Protection thermique : la commande par moteur est en surchauffe et ne peut pas être actionnée. Le délai de refroidissement a une durée variable en fonction du délai de refroidissement.
- Arrêt du couple : Le moteur électronique a détecté un obstacle et le déplacement a été interrompu par le moteur.
- Surcharge : Un courant moteur de plus de 5 A a été mesuré (un courant moteur ne dépassant pas 3 A est admissible). Le canal du moteur est désactivé et l'installation doit être contrôlée. Il n'est plus possible de garantir un fonctionnement fiable sur le canal du moteur concerné.
- Contact de relais soudé : Le contact du relais n'est plus actionné correctement. Le canal du moteur est désactivé et l'installation doit être contrôlée. Le canal du moteur concerné est défectueux et ne doit plus être utilisé.

Supprimer les données lues

Toutes les données lues depuis l'appareil comme la version du micrologiciel et les données de diagnostic sont supprimées. Ceci est utile par exemple avant la copie des appareils afin d'éviter que les données lues ne soient également copiées.

Mode DCA

Les informations suivantes sont affichées après l'activation du mode DCA.

Texte de remarque	Description
Le mode DCA a été activé. Le mode DCA peut être désactivé à nouveau à l'aide du bouton ETS 'Standardparameter'. ATTENTION : Ceci supprimera la configuration de la DCA en totalité.	Après l'activation du mode DCA (par une modification de la configuration dans la DCA), il n'est plus possible d'apporter de modifications dans la Vue paramètres de l'ETS – tous les réglages des paramètres sont masqués et sont disponibles avec des fonctionnalités étendues dans la DCA. Les réglages des paramètres sont rétablis par les paramètres par défaut. Tous les réglages et liens vers les adresses des groupes sont alors perdus – les paramètres correspondent à l'état à la livraison. Par ailleurs, le mode DCA est quitté et la configuration de l'appareil est réalisée à l'aide des réglages des paramètres.

	<p>Messages d'erreur de la DCA dans la Vue paramètres</p> <p>Lorsqu'un projet ETS est transmis à des tiers, les données configurées à l'aide de la DCA y sont présentes. Si l'ETS du tiers n'a pas de DCA installée, les configurations incorrectes sont représentées dans les réglages des paramètres ETS. Le produit peut être programmé sans DCA installée. Toutefois, toutes les fonctions qui sont (encore) incorrectes ne sont pas activées et ne sont pas exécutées.</p> <p>Les messages d'erreur ci-après peuvent être affichés dans la Vue paramètres :</p>
<p>La configuration dans la DCA contient des tuiles configurées de manière incomplète.</p>	<p>La fonction tuiles ne peut pas être exécutée avec la configuration réalisée (qui est généralement incomplète). Voir également Avertissements DCA</p>

Canaux des moteurs

Description du groupe de paramètres Canaux des moteurs

Les canaux des moteurs activés utilisent plusieurs objets de groupe. La désactivation des canaux de moteur qui ne sont pas requis permet de réduire le nombre d'objets de groupe, de manière à donner une meilleure vue d'ensemble.

Nom du paramètre	Sélection	Description
Activation du canal du moteur n	<ul style="list-style-type: none"> ▪ <input checked="" type="checkbox"/> ▪ <input type="checkbox"/> 	<p>Le canal du moteur est activé en cochant la case ou en la décochant.</p> <p><i>Remarque :</i> Lorsqu'un canal du moteur est désactivé, les paramètres et les objets de groupe sont masqués.</p>

Associer l'entrée de groupe

Description du groupe de paramètres Entrée du groupe

L'entrée de groupe est une connexion interne à l'actuateur, qui agit par défaut sur tous les canaux de moteur. En cas de désactivation, le canal du moteur est déparé du groupe.

Nom du paramètre	Sélection	Description
... liaison sur le canal du moteur n	<ul style="list-style-type: none"> ▪ <input checked="" type="checkbox"/> ▪ <input type="checkbox"/> 	<p>L'entrée de groupe agit sur les canaux du moteur pour lesquels la case a été activée.</p>

Distinction entrée locale/entrée de groupe

Les entrées de canal sont prédéfinies sur le canal de moteur correspondant (entrée 1 = moteur 1, entrée 2 = moteur 2, etc.).

L'entrée de groupe agit au contraire sur tous les canaux de moteur activés dans cette fenêtre de la Vue paramètres.

Par ailleurs, l'entrée de groupe présente un certain nombre de différences par rapport aux entrées de canal :

- En plus des raccordements Montée et Descente, l'entrée de groupe dispose d'un **raccordement pour la position d'ombrage**
- L'entrée de groupe n'a pas de **Raccordement LED**
- Les blocages d'automatisme ne sont ni activés ni désactivés par la commande groupée.

Commande de contrôle











Description du groupe de paramètres Commande de contrôle



La commande de contrôle permet de réaliser une commande directe de l'actuateur de store KNX et de ses moteurs. Les commandes de marche sont transmises avec une priorité maximale via l'interface utilisateur.

L'interface utilisateur est utilisée par ailleurs pour le calibrage de l'ombrage (position P) ou les durées de rotation des lames. La procédure est la suivante :

- Atteindre la position de référence (Démarrage de la fin de course)
- Saisir le Délai de montée (durée de la position de référence jusqu'à la position finale souhaitée)
- Exécuter le test (Le Délai de montée entré est avancé)

Répéter cette opération jusqu'à ce que la position souhaitée soit correcte et entrer ensuite la valeur dans le paramètre correspondant.

Icône	Fonction	Description
Canal de moteur	Tous M1 M2 ...	Sélection des canaux du moteur chargés de recevoir les commandes de marche de la Commande de contrôle.
Commande de marche		
	Montée (Fin de course haut – Relais montée)	Le relais montée est actionné.
	Position d'ombrage	La position d'ombrage est avancée.
	Descente (Fin de course bas – Relais descente)	Le relais descente est actionné.
	Incl. montée	Commande d'inclinaison conformément au paramètre chargé « Durée de changement d'inclinaison » dans le sens de la fin de course supérieure.
	ARRÊT	Le relais en cours d'actionnement est déclenché.
	Incl. desc.	Commande d'inclinaison conformément au paramètre chargé « Durée de changement d'inclinaison » dans le sens de la fin de course inférieure.
	P1	Déplacement Positions d'ombrage P1...P4
	P2	
	P3	
	P4	
Aide du calibrage		Le test de ces paramètres évite la programmation ou le téléchargement des paramètres. Ce test peut être utile pour le

		calibrage de la ou des durées de rotation des lames et de la ou des positions d'ombrage (P1-P4).
	Atteindre la position de référence	Démarrage de la fin de course Descente (tablier fermé) ou Descente1. La fonction Descente1 n'apparaît que pour les brise-soleil orientables « ouverts » avec trois interrupteurs de fin de course. Le relais Descente1 (position de fin de course ombrage) est toujours activé même si le canal du moteur est configuré sur 2 interrupteurs de fin de course.
	Délai de montée	Durée de la position de référence jusqu'à la position finale souhaitée.
	Exécuter le test	Avance du Délai de montée saisi.

Configuration du canal du moteur

Les paramètres spécifiques de chaque canal de moteur sont décrits dans cette section.

Sélection multiple : Maintenir le bouton gauche de la souris et le bouton CTRL enfoncés pour sélectionner les groupes de paramètres identiques de plusieurs canaux de moteur. Le changement des paramètres dans le groupe de paramètres s'applique simultanément à tous les canaux sélectionnés.

Paramétrage de base

Les paramètres de base du canal de moteur unique sont configurés ici.

Nom du paramètre	Sélection	Description
Nom	Canal de moteur	Nom de Canal de moteur
Objet Griesser	<ul style="list-style-type: none"> ■ Oui ■ Non 	<ul style="list-style-type: none"> ■ Oui : Activer l'objet Griesser sur le canal du moteur et afficher le paramètre Adresse secteur. ■ Non : Désactiver l'objet Griesser et masquer l'adresse du secteur.
Adresse secteur ¹	1 ... 512	Adresse du secteur de la centrale de protection solaire GRIESSER. L'adresse doit être entrée à la main des deux côtés (centrale de protection solaire et l'ensemble des actionneurs de store). <i>Remarque</i> : Important en relation avec l' objet Griesser .
Commande de bus	<ul style="list-style-type: none"> ■ Néant ■ Uniquement objets 1 bit ■ Tous les objets 	Cette sélection définit les objets de groupe affichés pour la commande du canal du moteur.
Blocage d'automatisme	<ul style="list-style-type: none"> ■ Néant ■ Objet seul ■ Pour la commande 	Un « Blocage d'automatisme » activé bloque les commandes d'automatisme de l'objet Griesser (automatisme d'ombrage et de température) mais pas les commandes d'alarme (par ex. l'automatisme de vent, de pluie ou de gel). Le Blocage d'automatisme est désactivé par une commande de temporisation ou d'une commande

¹Le paramètre est visible lorsque « Objet Griesser » est réglé sur « Oui »

		<p>d'alarme de l'objet Griesser ainsi que par une commande sur l'objet de groupe « Blocage d'automatisme ».</p> <p>Le « Blocage d'automatisme » est signalé sur la DEL du bouton local. Lorsque le « Blocage d'automatisme » est actif, la DEL est allumée sur le bouton local raccordé.</p> <ul style="list-style-type: none"> ▪ Néant : La fonction « Blocage d'automatisme » n'est pas utilisée, l'objet de groupe « Blocage d'automatisme » est masqué. ▪ Objet seul : La fonction « Blocage d'automatisme » est activée et désactivée à l'aide de l'objet de groupe « Blocage d'automatisme ». ▪ Pour la commande : Le Blocage d'automatisme est activé lors d'une commande individuelle (objet de groupe « Commande Mn, » ou commande sur le bouton local). L'objet de groupe « Blocage d'automatisme » est également disponible.
Réaction en cas de Interruption de la tension du bus	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Pas activé ▪ Aucune commande de marche ▪ Montée ▪ Descente ▪ Position d'ombrage 	<p>Configuration « Pas activé » : L'actuateur ne réagit pas à l'interruption de la tension du bus</p> <p>Autres paramètres : Lors de l'interruption de la tension du bus, la position sélectionnée est mise en place et la commande est bloquée. La commande à l'aide des boutons test sur l'actuateur reste toutefois possible. La commande n'est exécutée que si la tension du bus est interrompue pendant plus de 10 minutes. L'objectif est d'éviter que des coupures ponctuelles ne se répercutent sur toute l'installation.</p>

Objets de groupe commande

Abréviations utilisées :

OG Objet de groupe

Type Type de donnée (longueur binaire de objet de groupe)

C R W T [Objekt-Flags](#) prédéfinis

U (C - W - -) signifie par exemple : C et W sont définis, R, T et U ne le sont pas

DPT « Data Point Type » (type de point de donnée) conformément au standard KNX

(Mn) N° n du canal de moteur

...(En) Entrée de contact N° n ou Entrée de groupe

(EGx) Entrée de contact ou Entrée de groupe , borne de raccordement Montée , Descente ou Descente1

Fonction	Nom	Description	Type (DPT)
----------	-----	-------------	------------

Utilisation du canal du moteur, fonctions de base ¹			
Montée / descente	Commande des stores (Mn), Position de fin de course	0 = Course en position de fin de course supérieure 1 = Course en position de fin de course inférieure	1 bit (1.008) (C - W - -)
Montée / ombrage	Commande des stores (Mn), Ombrage	0 = Course en position de fin de course supérieure 1 = Course en position d'ombrage	1 bit (1.022) (C - W - -)
Pas / Stop	Commande des stores (Mn), Changement d'inclinaison	0 = Inclinaison vers le haut, ou arrêt en cas de déplacement 1 = Inclinaison vers le bas, ou arrêt en cas de déplacement	1 bit (1.007) (C - W - -)
Utilisation du canal du moteur, fonctions avancées ¹			
Hauteur 0...255	Commande des stores (Mn), Hauteur	Déplacement à la hauteur du tablier : 0 = Tablier complètement rentré 255 = Tablier complètement sorti	1 octet (5.001) (C - W - -)
Angle 0...255	Commande des stores (Mn), Angle	Déplacement de l'angle d'orientation des lames : 0 = Lames ouvertes au maximum 255 = Lames fermées au maximum	1 octet (5.001) (C - W - -)
Position Hauteur/Angle	Commande des stores (Mn), Position	Déplacement à la position cible prédéfinie grâce à la hauteur du tablier et à l'angle des lames	3 octets (240.800) (C - W - -)
Commande centrale			
Toutes les fonctions	Objet Griesser, Commande centrale	Commande de la centrale de protection solaire pour une plage d'adresses de secteur	6 octets (aucun) (C - W - -)
Blocage d'automatisme du canal de moteur ²			
Marche / Stop	Blocage d'automatisme (Mn), activation	0 = Désactiver le Blocage d'automatisme 1 = Activer le Blocage d'automatisme Lorsque le statut de l'indicateur « T » (Transmission) est défini, le statut courant du Blocage d'automatisme sera confirmé, v. Objekt-Flags . Une quittance du Blocage d'automatisme est également possible sous « Quittances ».	1 bit (1.001) (C - W - -)

¹Les objets de groupe sont visibles lorsque « Commande de bus » est réglé sur « Tous les objets »

²L'objet de groupe est visible lorsque « Blocage d'automatisme » est réglé sur « Objet seul » ou « Pour la commande »

¹Les objets de groupe sont visibles lorsque « Commande de bus » est réglé sur « Uniquement objets 1 bit » ou « Tous les objets »

Paramètres du produit

Produit de façade


Nom du paramètre	Sélection	Description
Famille de produit	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Brise-soleil orientables ouverts ▪ Brise-soleil orientables fermés ▪ Volets roulants ▪ Store textile à projection ▪ Store de terrasse ▪ Store vertical ▪ Fenêtre ▪ Volet coulissant ▪ Grandes lames 	La sélection montre des produits de façade standard . Le produit sélectionné définit le comportement de déplacement et les paramètres mécaniques.
Fabricant ¹	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Général ▪ Griesser 	Filtrage par produit indépendant du fabricant ou spécifique au fabricant : <ul style="list-style-type: none"> ▪ Général : Le paramètre Type de produit indique les produits indépendants du fabricant conformes à la Famille de produit sélectionnée. ▪ Griesser : Le paramètre Type de produit indique les produits spécifiques au fabricant Griesser AG conformes à la Famille de produit sélectionnée.
Type de produit ²	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Inconnu ▪ Aluflex ▪ Grinotex ▪ Lamisol ▪ Metalunic ▪ Solomatic ▪ Brise-soleil orientable et enroulable 	Produits de façade de Griesser AG
Durée de rotation des lames ³	0 à 25 000 ms	Temps d'inclinaison de la lame depuis la position de fin de course inférieure jusqu'à l'ouverture souhaitée (position de montée).
Durée de rotation des lames avec le tablier levé ⁴	0 à 25 000 ms	Temps d'inclinaison de la lame depuis la position de descente jusqu'à l'ouverture maximum (position de montée). La valeur définie ici ne doit en aucun cas dépasser la valeur définie sous Durée de rotation des lames .

¹Le paramètre est visible dans le cas où des produits spécifiques au constructeur peuvent être configurés pour la **Famille de produit** sélectionnée.

²Le paramètre est visible dans le cas où différents produits peuvent être configurés pour la sélection définie avec les paramètres **Famille de produit** et **Fabricant**.

³Le paramètre est visible lorsque « Famille de produit » est réglé sur « Brise-soleil orientables ouverts » ou « Brise-soleil orientables fermés »

⁴Le paramètre est visible lorsque « Famille de produit » est réglé sur « Brise-soleil orientables ouverts »

Durée de changement d'inclinaison ¹	0 à 10 min	Cette configuration est utilisée pour le positionnement fin manuel. Pour les produits lames, la configuration définit le mouvement de rotation des lames lors d'une impulsion (par ex. une brève pression de bouton). Remarque : Utilisez si besoin l'Aide du calibrage  .
--	------------	---

Moteur

Nom du paramètre	Sélection	Description
Variante du moteur ²	<ul style="list-style-type: none"> ■ Standard ■ Griesser ECM 	<p>La sélection « Variante du moteur » fixe le moteur monté. ECM fait référence au moteur électronique à marche lente après avoir réglé les lames et après avoir atteint la position de fin de course.</p> <ul style="list-style-type: none"> ■ Standard : Mode store d'intérieur classique 230 V CA ■ Griesser ECM : Moteur électronique « Soft Closing » ECMx.01 ou JA Comfort (2 interrupteurs de fin de course) ou ECMx.51 ou JAR Comfort (3 interrupteurs de fin de course)
Type de moteur ³	<ul style="list-style-type: none"> ■ 2 interrupteurs de fin de course ■ 3 interrupteurs de fin de course 	<p>La sélection « Type de moteur » fixe le nombre d'interrupteurs de fin de course moteur présents.</p> <ul style="list-style-type: none"> ■ 2 interrupteurs de fin de course : Utilisation avec 1 interrupteur de fin de course supérieur et 1 inférieur ■ 3 interrupteurs de fin de course : Utilisation avec 1 interrupteur de fin de course supérieur et 2 inférieurs
Temps commut. relais	500 ... 10 000 ms	La commutation directe d'un sens à l'autre est exécutée avec une pause (protection du moteur).
Mesure du temps de marche	<ul style="list-style-type: none"> ■ Marche ■ Arrêt 	<p>Le déplacement d'une hauteur de tablier donnée de 0 % (tablier rentré) jusqu'à 100 % (tablier sorti) est réalisé sur la base des temps de marche enregistrés dans l'actuateur de store entre la position de fin de course supérieure et inférieure.</p> <p>Les paramètres de base permettent de définir pour chaque canal du moteur si l'appareil doit mesurer lui-même les temps de marche ou s'il doit utiliser ceux fixés par l'utilisateur.</p> <ul style="list-style-type: none"> ■ Marche : Le temps de marche est déterminé et enregistré automatiquement. <p>Voir aussi le chapitre Mesure du temps de marche en annexe.</p>

¹Le paramètre est visible lorsqu'un **produit lame** est sélectionné.

²Le paramètre est visible lorsque « Famille de produit » est réglé sur « Brise-soleil orientables ouverts » ou « Brise-soleil orientables fermés »

³Le paramètre est visible lorsque « Famille de produit » est réglé sur « Brise-soleil orientables ouverts » et qu'un JAX-1 JAX-3 ou JAX-6 est configuré

		<p><i>Usage :</i> La détection immédiate de la position de fin de course permet d'incliner les produits à store vénitien sans phase d'assombrissement gênante, jusqu'à la position d'ombrage, dès que la fin de courses inférieure a été atteinte (à la différence du mode avec la désactivation de la mesure automatique du temps de marche, il n'est pas nécessaire d'attendre un temps de course dimensionné pour le cas extrême).</p> <ul style="list-style-type: none"> ▪ Arrêt : La durée de service n'est pas déterminée automatiquement mais elle doit être réglée manuellement. <p><i>Remarque :</i> Les changements résultant d'un vieillissement et de différences de température sont déjà prises en compte dans l'actuateur. Ceci permet de configurer sans réserve de sécurité le temps de marche mesuré manuellement.</p> <p><i>Usage :</i> Les positions cibles entre les positions de fin de course peuvent également être avancées avec des constellations électriques dans lesquelles la mesure automatique du temps de marche n'est pas applicable (par exemple à l'aide de moteurs couplés à des relais de coupure)</p>
Temps de marche ¹	00:01 ... 10:00 [mm:ss]	Temps de marche complet de la fin de course basse à la fin de course haute. Saisie du temps de marche sur la base de la mesure manuelle.
Délai de poursuite du moteur ¹	0 à 10 000 ms	Le délai défini correspond au délai de fermeture du circuit du moteur jusqu'au démarrage du déplacement ainsi déclenché.

Positions d'ombrage

Nom du paramètre	Sélection	Description
Position P1	0 à 10 min <ul style="list-style-type: none"> ▪ Temps de Descente1 ▪ Temps de Descente2 	<p>Position P1 (protection visuelle) P1 = aucune vision à l'extérieur</p> <p>Temps de Descente1 : La position des lamelles en descente ouverte est utilisée comme position de référence. La valeur commande l'ouverture à l'heure paramétrée.</p> <p>Temps de Descente2 : La position des lamelles fermée est utilisée comme position de référence. La</p>

¹Le paramètre est visible lorsque « Mesure du temps de marche » est réglé sur « Arrêt »

		valeur commande l'ouverture à l'heure paramétrée.
Position d'ombrage P2	0 à 10 min <ul style="list-style-type: none"> ▪ Temps de Descente1 ▪ Temps de Descente2 	Position P2 (ombrage abaissé) P2 = vision réduite à l'extérieur Position d'ombrage définit la position « Ombrage » dans l'objet de groupe Montée / ombrage
Position P3	0 à 10 min <ul style="list-style-type: none"> ▪ Temps de Descente1 ▪ Temps de Descente2 	Position P3 (ombrage relevé) P3 = vision intermédiaire à l'extérieur
Position P4	0 à 10 min <ul style="list-style-type: none"> ▪ Temps de Descente1 ▪ Temps de Descente2 	Position P4 (transparence) P4 = vision maximale à l'extérieur
Facteur de correction	0 à 200 %	Entraîne un ajustement de l'angle d'orientation des lames prédéfini et des Positions d'ombrage P1...P4 pour les produits lames : Avec 0% ... À 99 % l'ouverture des lamelles est réduite, entre 101 et 200 % l'ouverture des lamelles est augmentée. Un facteur de correction reçu par la centrale de protection solaire (dans Objet Griesser) est multiplié par le facteur défini ici du canal du moteur.

¹ Le paramètre est visible lorsque « Mesure du temps de marche » est réglé sur « Arrêt »

Fonctions d'alarme

Description du groupe de paramètres Fonctions d'alarme

Les fonctions d'alarme ont la priorité la plus élevée et bloquent les commandes d'automatisme ainsi que les commandes manuelles.

Lors de la réception de la valeur de l'objet « Marche », l'actuateur réagit à la commande de marche définie. La commande « Arrêt » désactive à nouveau la signalisation des alarmes de « Sécurité 1 ».

Ordre de priorité :

- Sécurité 1
- Sécurité 2
- Sécurité 3
- Sécurité 4
- Objet Griesser - Commande de sécurité
- Sécurité 5
- Sécurité 6
- Sécurité 7
- Sécurité 8
- Commande du bouton de groupe
- Objet Griesser - Ordre horaire
- Objet Griesser - Commande, Commande du bus et Commande du bouton local
- Objet Griesser - Commande d'automatisme

Nom du paramètre	Sélection	Description
Sécurité 1 - 4		La fonction d'alarme Sécurité 1 a la priorité la plus élevée et Sécurité 4 la priorité la plus basse.
Commande de marche		Déclenche une commande de marche en cas d'alarme.
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Pas activé 	La fonction d'alarme n'est pas utilisée (l'objet de groupe « Sécurité » et ses paramètres sont masqués).
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Aucune commande de marche ▪ Montée ▪ Descente ▪ Position d'ombrage ▪ Hauteur de tablier ▪ Angle d'orientation des lames ▪ Position (hauteur/angle) ▪ Position (P1-P4) 	Réaction de l'actuateur sur l'objet de groupe « Sécurité ».
Nom		Désignation de la sécurité, par ex. incendie, grêle, vent, gel, pluie, nettoyage, etc.
Hauteur ¹	0 ... 255	Hauteur de tablier
Angle ²	0 à 255	Angle d'orientation des lames
Position (P1-P4) ³	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Position P1 (protection visuelle) ▪ Position P2 (ombrage abaissé) ▪ Position P3 (ombrage relevé) ▪ Position P4 (transparence) 	Position (P1-P4)
Surveillance	<ul style="list-style-type: none"> ▪ <input checked="" type="checkbox"/> ▪ <input type="checkbox"/> 	Activer ou désactiver la fonction de surveillance pour l'objet de groupe « Sécurité ».
Temps de surveillance ⁴	00:01 à 72:00 hh:mm	Si l'objet de groupe « Sécurité » ne reçoit jamais la valeur « Arrêt » ou « Marche » pendant le temps de surveillance défini, la réaction est la même que pour la réception de « Marche ». Le masque de saisie « hh:mm » couvre les heures et les minutes.
...		

¹Le paramètre est visible lorsque « Commande de marche » est réglé sur « Position (Hauteur/Angle) » ou « Hauteur de tablier »

²Le paramètre est visible lorsque « Commande de marche » est réglé sur « Position (Hauteur/Angle) » ou « Angle d'orientation des lames » et « Famille de produit » (sous Paramétrage de base) est réglé sur « brise-soleil orientable ouvert » ou « brise-soleil orientable fermé »

³Le paramètre est visible lorsque la commande de marche « (fehlender oder ungültiger Codeausschnitt) » a été sélectionnée.

⁴Le paramètre est visible lorsque « Surveillance » est activé

Objet Griesser - Commande de sécurité ¹		La priorité des commandes centrales Griesser est comprise entre la sécurité 4 et 5.
Surveillance cyclique	Oui, de la centrale	<p>La tuile contrôle si une commande est reçue depuis l'objet Griesser par la centrale Griesser au cours d'une période donnée. Dans le cas contraire, l'actuateur avance en position de sécurité (paramétrage) et la tuile active un blocage (identique au cas dans lequel la centrale aurait activé un blocage).</p> <p>La surveillance des actionneurs doit être activée dans la centrale :</p> <ul style="list-style-type: none"> ▪ EMX : Général - Paramètres - Surveillance - Watchdog sortie (30 s 12 h) ▪ FMX : Données système - Surveillance - Surveillance de BUS (Arrêt ; 1 min ... 36 h) <p>Le temps de surveillance est configuré dans la centrale et est communiqué à l'actuateur par l'intermédiaire de l'objet Griesser. La position de sécurité est déclenchée dans l'actuateur si aucune commande n'est reçue par la centrale après un délai égal à 2,5 fois le temps de surveillance.</p>
Sécurité 5 - 8		
...		Analogue à Sécurité 1-4 . Sécurité 5 a une priorité inférieure à Sécurité 8 .

Objet de groupe Sécurité 1 ... 8

Abréviations utilisées :

OG Objet de groupe

Type Type de donnée (longueur binaire de objet de groupe)

C R W T [Objekt-Flags](#) prédéfinis

U (C - W - -) signifie par exemple : C et W sont définis, R, T et U ne le sont pas

DPT « Data Point Type » (type de point de donnée) conformément au standard KNX

(Mn) N° n du canal de moteur

...(En) Entrée de contact N° n ou Entrée de groupe

(EGx) Entrée de contact ou Entrée de groupe , borne de raccordement Montée , Descente ou Descente¹

Fonction	Nom	Description	Type (DPT)
Marche / Stop	Sécurité (Mn), Alarme	Lors de la réception de la valeur de	1 bit (1.005)

¹L'« Objet Griesser - Commande de sécurité » n'apparaît que si l'objet Griesser est activé avec le paramétrage de base du canal du moteur.

l'objet « Marche », l'actuateur réagit au canal du moteur n avec la commande de marche définie pour la sécurité et bloque la commande. La commande « Arrêt » désactive à nouveau le blocage de sécurité.

(C - W - -)

Quittances

Description du groupe de paramètres Quittances

Les quittances spécifiques de chaque canal de moteur sont décrites et configurées dans cette section.

Pour éviter une charge de bus élevée avec les commandes centrales, il est possible de désactiver si besoin les quittances concernant la position (à savoir la hauteur, l'angle, la position de fin de course haut/bas, la zone d'ombrage, position inconnue). Les quittances pour les fonctions de verrouillage et les messages de dysfonctionnement sont toujours actives.

Ceci est utile par exemple pour les visualisations : Les valeurs ne sont transmises que lorsque l'image de visualisation est également sélectionnée avec le produit de façade.

Position

Nom du paramètre	Sélection	Description
Quittances de position	<ul style="list-style-type: none"> ■ désactivable ■ toujours actif 	<p>La sélection Quittances de position = désactivables permet d'afficher l'objet de groupe Activer les quittances de position Mn pour le canal de moteur n correspondant.</p> <p>Cet objet permet d'activer ou de désactiver si besoin toutes les quittances concernant la position (à savoir la hauteur, l'angle, la position de fin de course haut/bas, la zone d'ombrage, position inconnue) de l'actuateur de store pour ce canal de moteur. Les autres quittances comme les fonctions de blocage sont toujours actives.</p> <p>Lors de l'activation de la quittance :</p> <ul style="list-style-type: none"> - les quittances de 1 octet hauteur / angle sont envoyées sur le bus (que la valeur ait changé ou non). - les quittances de 1 bit ne sont pas envoyées - les quittances de 4 octets (GTB) sont envoyées au bus (pour autant que le critère d'envoi soit réglé sur « en cas de changement »).
Envoyer la position	<ul style="list-style-type: none"> ■ Non (désactivé) ■ Lecture seule ■ Avec position cible atteinte ■ En cas de changement de la position 	<ul style="list-style-type: none"> ■ Non (désactivé) : Les objets de groupe pour la quittance de la hauteur et de l'angle sont masqués. ■ Lecture seule : Les objets de groupe pour la quittance de la hauteur et de l'angle sont affichés. Les valeurs actuelles peuvent être lues à partir d'une demande de lecture. ■ Avec position cible atteinte : Les objets de groupe pour la quittance de la hauteur et de l'angle sont affichés. Chaque fois que la position prédéfinie est atteinte, l'actuateur de store envoie la position actuelle (hauteur et angle).

		<ul style="list-style-type: none"> ▪ En cas de changement de la position : Les objets de groupe pour la quittance de la hauteur et de l'angle sont affichés. Le paramètre Envoi en cas de changement de est affiché. <p><i>Remarque sur la quittance de la position de hauteur :</i> Les critères ci-après doivent être satisfaits pour permettre une quittance valide de la position de hauteur :</p> <ul style="list-style-type: none"> ▪ Lorsque la détection de fin de course est activée : Le produit pour façade doit être calibré (déplacement complet de bas en haut sans interruption de la course et sans limitation de la commande). ▪ Lorsque la détection de fin de course est désactivée : La position de fin de course supérieure ou inférieure doit être atteinte au moins une fois. <p><i>Remarque sur la quittance de la position angulaire :</i> Pour une position angulaire valide, déplacer au moins une fois l'angle d'orientation des lames sur une position de fin de course (complètement ouvert ou fermé).</p>
Envoi en cas de changement de ¹	<ul style="list-style-type: none"> ▪ 10 % ▪ 20 % ▪ 25 % ▪ 50 % 	<p>Les objets de groupe pour la quittance de la hauteur et de l'angle envoient la valeur 0 et 255, ainsi que chacun des niveaux intermédiaires définis lorsque la hauteur et l'angle atteignent ou dépassent l'une de ces valeurs de position. On obtient ainsi le nombre de quittances ci-après, en fonction du paramètre :</p> <p><i>Remarque :</i> Les valeurs en % font référence à la hauteur de tablier complète de Montée vers Descente ou au pivotement complet des lames de entièrement fermé à entièrement ouvert. L'objet de groupe Activer la quittance commande la quittance Hauteur, Angle d'orientation des lames.</p> <ul style="list-style-type: none"> ▪ 10 % : 11 quittances (bas, 9 positions intermédiaires, haut) ▪ 20 % : 6 quittances (bas, 4 positions intermédiaires, haut) ▪ 25 % : 5 quittances (bas, 3/4, milieu, 1/4, haut) ▪ 50 % : 3 quittances (bas, milieu, haut)
Envoyer Objet GTB	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Arrêt ▪ En cas de changements 	Le codage dans l'objet de sortie GLT correspond à la définition Griesser comme dans les produits MSX

¹La sélection « Envoi en cas de changement de ...% » est affichée avec le paramètre « Envoyer la position » = « En cas de changement de position »

		et MGX à partir de 2005. <ul style="list-style-type: none"> ▪ Arrêt : L'objet de groupe Quittance toutes les commandes est masqué. ▪ En cas de changements : L'actuateur envoie à chaque changement de message d'état ou lorsque la position cible est atteinte.
Fin de course haute	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Désactivé ▪ Activé 	Lorsque le paramètre « Fin de course haute » est activé, un objet de groupe est affiché pour la quittance de l'état de fonctionnement correspondant
Fin de course basse	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Désactivé ▪ Activé 	Lorsque le paramètre « Fin de course basse » est activé, un objet de groupe est affiché pour la quittance de l'état de fonctionnement correspondant
Zone d'ombrage	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Désactivé ▪ Activé 	Lorsque le paramètre « Zone d'ombrage » est activé, un objet de groupe est affiché pour la quittance de l'état de fonctionnement correspondant
Position cible atteinte	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Désactivé ▪ Activé 	Lorsque le paramètre « Position cible atteinte » est activé, un objet de groupe est affiché pour la quittance de l'état de fonctionnement correspondant
Position inconnue	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Désactivé ▪ Activé 	Lorsque le paramètre « Position inconnue » est activé, un objet de groupe est affiché pour la quittance de l'état de fonctionnement correspondant

Disponibilité

Nom du paramètre	Sélection	Description
Coupure d'alimentation du moteur	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Désactivé ▪ Activé 	Lorsque le paramètre « Coupure d'alimentation du moteur » est activé, un objet de groupe est affiché pour la quittance de l'état de fonctionnement correspondant
Blocage d'automatisme	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Désactivé ▪ Activé 	Lorsque le paramètre « Blocage d'automatisme » est activé, un objet de groupe est affiché pour la quittance de l'état de fonctionnement correspondant
Blocage de commande	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Désactivé ▪ Activé 	Lorsque le paramètre « Blocage de commande » est activé, un objet de groupe est affiché pour la quittance de l'état de fonctionnement correspondant
Blocage de sécurité	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Désactivé ▪ Activé 	Lorsque le paramètre « Blocage de sécurité » est activé, un objet de groupe est affiché pour la quittance de l'état de fonctionnement correspondant
Restriction	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Désactivé ▪ Activé 	Lorsque le paramètre « Restriction » est activé, un objet de groupe est affiché pour la quittance de l'état de fonctionnement correspondant
Hauteur restreinte	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Désactivé ▪ Activé 	Lorsque le paramètre « Hauteur restreinte » est activé, un objet de groupe est affiché pour la quittance de l'état de fonctionnement correspondant
Angle restreint	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Désactivé ▪ Activé 	Lorsque le paramètre « Angle restreint » est activé, un objet de groupe est affiché pour la quittance de l'état de fonctionnement correspondant

Quittances des objets de groupe

Abréviations utilisées :

OG Objet de groupe

Type Type de donnée (longueur binaire de objet de groupe)

C R W T [Objekt-Flags](#) prédéfinis

U (C - W - -) signifie par exemple : C et W sont définis, R, T et U ne le sont pas

DPT « Data Point Type » (type de point de donnée) conformément au standard KNX

(Mn) N° n du canal de moteur

...(En) Entrée de contact N° n ou Entrée de groupe

(EGx) Entrée de contact ou Entrée de groupe , borne de raccordement Montée , Descente ou Descente1

Fonction	Nom	Description	Type (DPT)
Hauteur 0...255	Protection solaire (Mn), Quittance de hauteur ¹	Quittance de la hauteur du tablier pour le canal du moteur n	1 octet (5.001) (C R - T -)
Angle 0...255	Protection solaire (Mn), Quittance d'angle ²	Quittance de l'angle des lames pour le canal du moteur n.	1 octet (5.001) (C R - T -)
Marche / Stop	Protection solaire (Mn), Activer les quittances de la position ³	Cet objet permet d'activer toutes les quittances de position configurées (hauteur, angle, positions de fin de course, zone d'ombrage, cible atteinte) pour le canal du moteur n (valeur de l'objet=marche) ou de les désactiver (valeur de l'objet=arrêt)	1 bit (1.001) (C - W - -)
Objet GTB	Protection solaire (Mn), Quittance de toutes les commandes	Quittance à la gestion technique du bâtiment à l'aide d'un objet 4 octets unique. La quittance comporte la position actuelle (hauteur/angle) ainsi que les informations d'état.	4 octets (12.000) (C R - T -)
Quittances 1 bit (Oui/Non) ⁴		Quittance des états de service spécifiques du canal moteur n	
Oui / Non	Protection solaire (Mn), Quittance: Fin de course haute	Quittance pour déterminer si le tablier se trouve à la position de fin de course haute.	1 bit (1.002) (C R - T -)
Oui / Non	Protection solaire (Mn), Quit-	Quittance pour déterminer si le	1 bit

¹L'objet de quittance Hauteur est affiché ou masqué en fonction du paramètre « Envoyer la position »

²L'objet de quittance Angle est affiché ou masqué en fonction du paramètre « Envoyer la position »

³L'objet de groupe « Activer les quittances » est affiché ou masqué en fonction du paramètre « Quittances désactivables »

⁴L'objet de groupe 1 bit « Protection solaire (Mn), Quittance : (état de marche) » s'affiche lorsque le paramètre de l'état de marche est activé

	tance: Fin de course basse	tablier est en fin de course inférieure.	(1.002) (C R - T -)
Oui / Non	Protection solaire (Mn), Quit-tance: Zone d'ombrage	Quittance pour déterminer si le tablier se trouve dans la zone de la position d'ombrage.	1 bit (1.002) (C R - T -)
Oui / Non	Protection solaire (Mn), Quit-tance: Position cible atteinte	Quittance afin de déterminer si l'actuateur a atteint la position cible prédéfinie.	1 bit (1.002) (C R - T -)
Oui / Non	Protection solaire (Mn), Quit-tance: Position inconnue	Quittance afin de déterminer si l'actuateur connaît la hauteur du tablier (valeur de l'objet=Non) ou non (valeur de l'objet=Oui). La posi-tion est inconnue par exemple après un ETS Download ou après une coupure d'alimentation élec-trique jusqu'à la course de référence suivante.	1 bit (1.002) (C R - T -)
Oui / Non	Protection solaire (Mn), Quit-tance: Coupure d'alimentation du moteur	L'actuateur envoie la valeur de l'objet « Oui » lorsqu'il a détecté une coupure imprévue du circuit électrique du moteur. La cause exacte est inconnue. Différents cas sont possibles et à vérifier : Moteur non branché, défaut de l'interrupteur de fin de course ou disjoncteur thermique déclenché.	1 bit (1.002) (C R - T -)
Oui / Non	Protection solaire (Mn), Quit-tance: Blocage d'automatisme	Quittance pour déterminer si le Blo-cage d'automatisme est activé. Voir " Liste de compatibilité des Actuateurs de store" auf Seite 138	1 bit (1.002) (C R - T -)
Oui / Non	Protection solaire (Mn), Quit-tance: Blocage de commande	Quittance pour déterminer si le Blo-cage de commande est activé.	1 bit (1.002) (C R - T -)
Oui / Non	Protection solaire (Mn), Quit-tance: Blocage de sécurité	Quittance pour déterminer si le blo-cage de sécurité est activé.	1 bit (1.002) (C R - T -)
Oui / Non	Protection solaire (Mn), Quit-tance: Restriction	Quittance pour déterminer si une restriction est active dans la pile. La quittance intervient également si un blocage supérieur est actif.	1 bit (1.002) (C R - T -)
Oui / Non	Protection solaire (Mn), Quit-tance: Hauteur restreinte	Quittance pour déterminer si une restriction empêche de démarrer jusqu'à la hauteur de store visée. La quittance est auto-matiquement réglée sur « 0 » après 10 secondes, car le store s'est arrêté à la limite de restriction.	1 bit (1.002) (C R - T -)
Oui / Non	Protection solaire (Mn), Quit-tance: Angle restreint	Quittance pour déterminer si une restriction empêche de démarrer jusqu'à l'angle d'orientation des lames visé. La quittance est auto-matiquement réglée sur « 0 » après	1 bit (1.002) (C R - T -)

10 secondes, car le store s'est arrêté à la limite de restriction.

Commande de contrôle du canal du moteur













Description du groupe de paramètres Commande de contrôle du canal du moteur


La commande de contrôle permet de réaliser une commande directe de l'actuateur de store KNX et de ses moteurs. Les commandes de marche sont transmises avec une priorité maximale via l'interface utilisateur.

L'interface utilisateur est utilisée par ailleurs pour le calibrage de l'ombrage (position P) ou les durées de rotation des lames. La procédure est la suivante :

- Atteindre la position de référence (Démarrage de la fin de course)
- Saisir le Délai de montée (durée de la position de référence jusqu'à la position finale souhaitée)
- Exécuter le test (Le Délai de montée entré est avancé)

Répéter cette opération jusqu'à ce que la position souhaitée soit correcte et entrer ensuite la valeur dans le paramètre correspondant.

Icône	Fonction	Description
Commande de marche		
	Montée (Fin de course haut – Relais montée)	Le relais montée est actionné.
	Position d'ombrage	La position d'ombrage est avancée.
	Descente (Fin de course bas – Relais descente)	Le relais descente est actionné.
	Incl. montée	Commande d'inclinaison conformément au paramètre chargé « Durée de changement d'inclinaison » dans le sens de la fin de course supérieure.
	ARRÊT	Le relais en cours d'actionnement est déclenché.
	Incl. desc.	Commande d'inclinaison conformément au paramètre chargé « Durée de changement d'inclinaison » dans le sens de la fin de course inférieure.
	P1	Déplacement Positions d'ombrage P1...P4
	P2	
	P3	
	P4	
Aide du calibrage		Le test de ces paramètres évite la programmation ou le téléchargement des paramètres. Ce test peut être utile pour le calibrage de la ou des durées de rotation des lames et de la ou des positions d'ombrage (P1-P4).
	Atteindre la position de référence	Démarrage de la fin de course Descente (tablier fermé) ou Descente 1.
		La fonction Descente1 n'apparaît que pour les brise-soleil orientables « ouverts » avec trois interrupteurs de fin de course.

		Le relais Descente1 (position de fin de course ombrage) est toujours activé même si le canal du moteur est configuré sur 2 interrupteurs de fin de course.
	Délai de montée	Durée de la position de référence jusqu'à la position finale souhaitée.
	Exécuter le test	Avance du Délai de montée saisi.

Diagnostic

Lecture des données

Afficheur / Bouton	Description
Lecture	Les données de l'appareil et l'aperçu de l'état du canal sont lus. L'appareil doit pour cela être connecté et l'application doit être chargée.
Lu le	Date et heure de la dernière lecture de la Version du logiciel, du Numéro de série et de la Version du matériel ainsi que de l'aperçu de l'état du canal.

États actuels

Remarque : Les commandes de l'objet Griesser sont raccourcies avec « GO ». Exemple : *Objet Griesser - Commande de sécurité* est sorti comme *Sécurité GO* ou *Objet Griesser - Commande d'automatisme* comme *Ombrage GO*.

Hauteur

Hauteur de tablier actuelle en %

Angle

Angle d'orientation des lames actuel en % (pour les stores, les volets roulants et les fenêtres, aucune valeur n'est représentée car aucun angle ne peut être avancé).

Déclencheur

La position actuelle (hauteur/angle) a été avancée par :

- Automatisme d'ombrage (Ombrage GO)
- Commande (Bouton de groupe, Commande individuelle, Commande du bus, Commande GO, Blocage d'automatisme, Commande de contrôle)
- Commande horaire (Ordre horaire GO)
- Fonction d'alarme (Sécurité GO ou Sécurité 1-8)

Commande de marche

La commande de marche envoyée par le déclencheur.

- Montée, Descente, Position (P1-P4) , Hauteur, Angle, Position (Hauteur et Angle)
- Incl. montée, Incl. desc., Arrêt

Position cible atteinte

La commande de marche envoyée par le déclencheur a pu atteindre la position cible.

- Oui
- Non (la commande de marche n'a pas pu être terminée, par ex. à la suite d'une restriction, d'un risque, d'un dysfonctionnement ou d'un événement de fonctionnement.)

Fonction d'alarme

Les fonctions d'alarme configurées peuvent être « disponibles » ou « bloquées ».

- Disponible (aucune sécurité n'est bloquée)
- Bloqué (une ou plusieurs sécurités sont bloquées. La sécurité bloquée est indiquée avec le numéro. « GO » pour l'objet Griesser sécurité.)

Commande horaire

¹ L'automatisme horaire de l'objet Griesser est

- Disponible
- Bloqué

Commande

La commande peut être réalisée par *Commande du bouton de groupe*, *Commande du bouton local*, *Commande du bus*, *Objet Griesser - Commande*, *Blocage d'automatisme* et *Commande de contrôle*.

- Disponible (toutes les commandes sont disponibles)
- Bloqué (toutes les commandes sont bloquées. Il n'est pas possible que certaines commandes soient bloquées et que d'autres ne le soient pas. Il n'y a par conséquent aucune distinction)

Automatisme d'ombrage

² L'automatisme d'ombrage de l'objet Griesser est

- Disponible
- Bloqué

Restriction

³ Une restriction peut être assurée par l'objet Griesser (Sécurité ou Ombrage).

- Néant
- Actif (la zone de déplacement n'est pas pleinement possible. Si la position cible est située en dehors de la zone, le tablier se déplace sur la limite de restriction)

Risque

- Surcharge : Un courant moteur de plus de 5 A a été mesuré (un courant moteur ne dépassant pas 3 A est admissible). Le canal du moteur est désactivé et l'installation doit être contrôlée. Il n'est plus possible de garantir un fonctionnement fiable sur le canal du moteur concerné.
- Contact de relais soudé : Le contact du relais n'est plus actionné correctement. Le canal du moteur est désactivé et l'installation doit être contrôlée. Le canal du moteur concerné est défectueux et ne doit plus être utilisé.

Dysfonctionnement

- Aucun moteur présent : Aucun moteur n'est raccordé ou le câble neutre est interrompu.
- Coupure de câble : L'un des câbles de commande est interrompu. Cela signifie que le déplacement sur un autre câble moteur fonctionne.
- Protection thermique : la commande par moteur est en surchauffe et ne peut pas être actionnée. Le délai de refroidissement a une durée variable en fonction du délai de refroidissement.

Remarque sur le mode

- Analyse du dysfonctionnement en cours : L'analyse du moteur n'est pas encore terminée.
- Modification du temps de marche - Changement du produit pour façade : Un changement de produit est une cause possible pour une modification du temps de marche.
- Arrêt du couple : Le moteur électronique a détecté un obstacle et le déplacement a été interrompu par le moteur.

Nombre de courant de surcharge

Nombre de coupures successives du canal en raison d'un courant incorrect (> 5 A) sur le canal du moteur.

Temps de marche

- Montée-Descente2 : Temps de trajet entre la position de fin de course supérieure et à l'extrémité inférieure
- Descente2-Montée : Temps de trajet entre la position de fin de course à l'extrémité inférieure et la position supérieure
- Descente1-Descente2 : Temps de trajet entre la position d'ombrage sur 3 moteurs de fin de course et la position à l'extrémité inférieure









- Remarque sur le mode : Raccordement Montée et Descente2 permuté ou Raccordement Descente1 et Descente2 permuté

Derniers ordres

Les dernières commandes sont représentées, que la commande de marche ait pu être exécutée ou pas (suite à une signalisation des alarmes ou une restriction).

- Derniers ordres : Date et heure de l'exécution de la commande
- Déclencheur de la dernière commande
- Commande de marche
- Blocage
- Exécuté : Oui / Restreint / Non

Représentation des états

Fonction	Disponible	Bloqué
Fonction d'alarme <ul style="list-style-type: none"> ▪ Sécurité 1 ... 3 ▪ Objet Griesser - Commande de sécurité ▪ Sécurité 4 ... 8 		
Commande horaire <ul style="list-style-type: none"> ▪ Objet Griesser - Ordre horaire 		
Commande <ul style="list-style-type: none"> ▪ Commande du bouton de groupe ▪ Commande du bouton local ▪ Commande du bus ▪ Objet Griesser - Commande 		
Automatisme d'ombrage <ul style="list-style-type: none"> ▪ Objet Griesser - Commande d'automatisme 		

¹Si l'objet Griesser n'est pas activé, la ligne Automatisme horaire n'est pas représentée.

²Si l'objet Griesser n'est pas activé, la ligne Automatique d'ombrage n'est pas représentée.

³Si l'objet Griesser n'est pas activé, la ligne Restriction n'est pas représentée.

Priorités

Les paramètres de Vue paramètres sont représentés dans la DCA en tant que groupes de fonctions sous forme de tuiles empilées. Les tuiles de niveau supérieur ont une priorité plus élevée que les tuiles de niveau inférieur. Les fonctions paramétrables dans Vue paramètres ont les priorités ci-après (la plus élevée en premier).

Ordre de priorité :

- Sécurité 1
- Sécurité 2
- Sécurité 3
- Sécurité 4
- Objet Griesser - Commande de sécurité
- Sécurité 5

- Sécurité 6
- Sécurité 7
- Sécurité 8
- Commande du bouton de groupe
- Objet Griesser - Ordre horaire
- Objet Griesser - Commande, Commande du bus et Commande du bouton local
- Objet Griesser - Commande d'automatisme

Dans la configuration d'appareil dans Vue paramètres, la priorité est prédéfinie et les paramètres se limitent aux fonctions essentielles. Les configurations plus complexes exigent de commuter de la Vue paramètres vers la DCA.

Device Configuration App (DCA)

La vue ETS « DCA » pour les actuateurs de store Griesser KNX est basée sur des briques de fonctions, appelées « Tuiles ».

Les fonctionnalités de chaque canal de moteur peuvent être des tuiles regroupées en une pile de tuiles.

La tuile située tout en bas de la pile est toujours la tuile « Protection solaire ».

La position des tuiles situées au-dessus définit la priorité de ces fonctions partielles.

Contrairement à la Vue paramètres d'ETS, la DCA permet d'utiliser toute l'étendue des fonctions de l'actuateur de store Griesser KNX.

Vue d'ensemble

Description des rubriques de la DCA

Le côté gauche est utilisé pour la navigation à l'intérieur de la DCA. La rubrique supérieure (rubrique d'en-tête) contient la sélection des tuiles, les modèles de pièces ou le passage au mode analyse (diagnostic et simulation). La partie inférieure est utilisée pour sélectionner les canaux des moteurs, les entrées des actuateurs ou d'autres paramètres généraux des appareils.

The screenshot shows the DCA interface with several numbered callouts (1-8) pointing to specific elements:

- 1: Tuiles (Tiles)
- 2: Modèles de pièces (Piece models)
- 3: Diagnostic
- 4: Appareil (Device)
- 5: Canaux des moteurs (Motor channels)
- 6: Entrées des actuateurs (Actuator inputs)
- 7: A list of tiles for 'commande de la pièce #20', including 'sécurité #40', 'commande de la pièce #20', 'ombrage #39', and 'Lamisol #14'.
- 8: Configuration panel for 'commande de la pièce #20' with fields for Description, Source de commande, Fonction, Utilisation, Répéter la commande après la désactivation d..., Blocage (Activer/Désactiver le blocage), Entrée de bus, and Objets de groupe.



Référence	Zone d'affichage	Description
1	Tuiles	Toutes les tuiles disponibles sont affichées dans cette rubrique. Utilisez la fonction Glisser & Déposer ou Copier/Coller pour associer les tuiles à un canal de moteur. Chaque tuile représente une fonction configurable à l'aide de différents paramètres de la fonction.
2	Modèles de pièces	Cette rubrique permet d'enregistrer des piles prédéfinies sous forme de modèle.















		Les modèles de pièces personnalisés peuvent également être importés et exportés.
3	Diagnostic	Cette vue permet d'analyser en cours d'utilisation les paramètres, les états internes, les données reçues et envoyées de l'installation programmée. Pour cette vue, une connexion du bus avec l'actuateur de store KNX est requise.
4	Appareil	Fonctions générales de l'appareil : fonctions générales et paramètres généraux de l'actuateur de store KNX ainsi que de la commande (boutons test) des canaux des moteurs lorsque la communication est présente.
5	Canaux des moteurs	Aperçu des piles de tous les canaux des moteurs. Cette vue permet de déplacer ou de copier les tuiles d'un canal de moteur à un autre.
	M1 ... Mn	Vue détaillée de la pile d'un canal de moteur unique
6	Entrées des actuateurs	Aperçu de toutes les entrées et sorties. Cette vue permet de créer des associations entre les entrées locales sur l'actuateur de store KNX et les canaux de moteur ainsi que la sortie de bus.
7	Pile	Cette rubrique permet d'afficher les tuiles (fonctions) associées au canal. Vous trouverez de plus amples informations au sous-chapitre Disposition des tuiles .
8	Configuration	Affiche les paramètres configurables de la tuile sélectionnée dans la pile .
	Ouvrir le fichier d'aide	
	Importation/Exportation	Importer/exporter les modèles de pièces
	Supprimer les données de journalisation	Les données de journalisation enregistrées dans l'actuateur sont supprimées.
	Ressources	Une barre de remplissage s'affiche lorsque l'espace mémoire est utilisé à 80 %. Des notifications apparaissent alors (affichage de droite à gauche) chaque fois que l'espace de stockage progresse de 5 % et la barre de remplissage avance. La barre disparaît en dessous de 80 %.

Aperçu des tuiles

Description des tuiles disponibles


On entend par Tuiles l'ensemble des fonctions et des automatismes possibles avec l'actuateur de store.

Tuile (utilisation)	Icône	Description
Commande		Tuiles pour commande décentralisée et centralisée :  Point de commande pour l'une des sources de commande ci-après : <ul style="list-style-type: none"> ■ Entrée de bus ■ Entrée de contact ■ Récepteur de radiocommande

		Commande depuis une gestion technique de bâtiment ou une visualisation centrale
Objet Griesser		<p>Liaison entre la centrale météo / centrale de protection solaire et l'actuateur de store. Les commandes de la station météo se répartissent sur le canal de l'actuateur de store.</p> <p>L'objet Griesser comporte les quatre tuiles ci-après :</p> <ul style="list-style-type: none">  Objet Griesser Sécurité Entrée vent, pluie, gel, priorité  Objet Griesser Temps Programme horaire  Objet Griesser Commande Commande individuelle ou commande centrale (du terminal de commande Griesser BGS ou BGT ou depuis l'entrée sur les boutons de la commande groupée de la centrale Griesser FMX)  Objet Griesser Automatisation Programme d'ombrage, programme température
Entrée		<p>L'entrée peut être utilisée comme :</p> <ul style="list-style-type: none">  Entrée de commande sécurité pour les blocages de nettoyage, le contact en cas d'incendie, etc.  Entrée de commande Détecteur de présence, contacts de fenêtre, etc.
Scénario		Commande de scénario
Commutateur		<p>Ce groupe de tuiles permet de commuter entre différents modes et comporte 2 modèles :</p> <ul style="list-style-type: none">  Commutateur double par exemple le mode chauffage/mode refroidissement ou le mode présent/absent en fonction de la présence  Commutateur quadruple par exemple Régime ambiance : Confort/Préconfort/Économie/Fonction de protection
Automatisme		Automatisme stores


Aide

Ouvrir le fichier d'aide

Bouton	Configuration	Désignation
	Ouvrir le fichier d'aide (bouton F1)	Ouvre le fichier d'aide du thème sélectionné

Importation/Exportation

Importation et exportation des données


Bouton	Configuration	Désignation
	L'icône permet de choisir :	
	Importer les modèles de pièces	Importer et remplacer la pile de tuiles
	Exporter les modèles de pièces	Exporter la pile de tuiles présente

Pour des informations supplémentaires, consultez [Modèles de pièces](#).

Paramètres

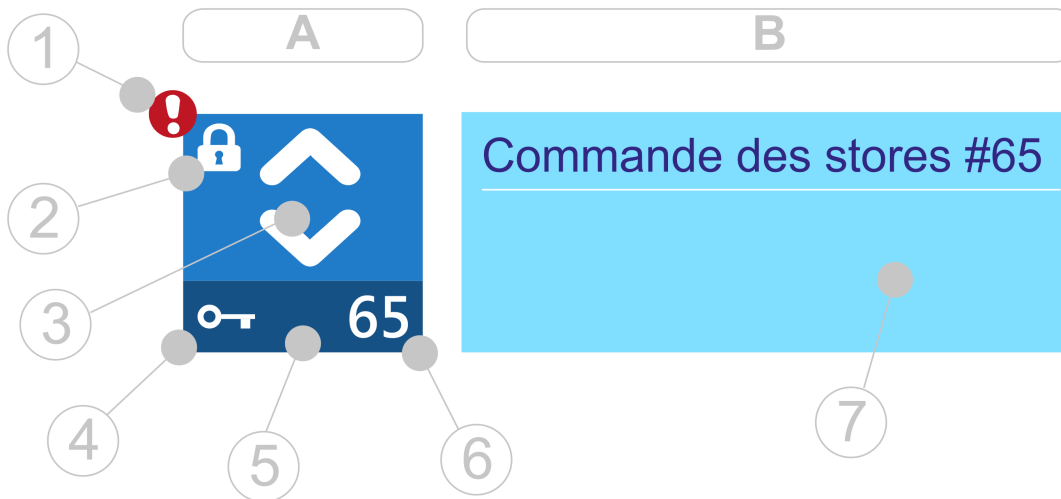
Paramètres DCA



Dans cette vue, vous pouvez définir les paramètres de base suivants pour la DCA :

Bouton	Configuration	Désignation
	Supprimer les données journaux	Les données lues par l'actuateur (journal) sont supprimées dans la DCA. Les fichiers journaux restent disponibles dans l'actuateur après la suppression dans la DCA.

Tuiles DCA

Structure



Représentation	Description / Informations
(A)	Vue miniature avec icône tuile (3), numéro de tuile (6) ainsi que les avertissements éventuels sur la configuration (1) et les icônes pour le comportement de blocage
(B)	Champ extension , visible uniquement sur l'affichage monocanal
(1)	<p>Avertissements des tuiles</p> <div style="display: flex; align-items: flex-start; gap: 20px;"> <div style="text-align: center;">  </div> <div> <p>Erreur – La tuile présente une erreur de configuration. Si l'application est chargée dans l'appareil malgré l'erreur, cette tuile ne fonctionnera pas. Le canal de moteur fonctionne comme si la tuile n'était pas présente.</p> </div> </div> <div style="display: flex; align-items: flex-start; gap: 20px; margin-top: 10px;"> <div style="text-align: center;">  </div> <div> <p>Avertissement – La tuile a un paramétrage inapproprié ou la tuile est située à un endroit inapproprié. La fonction de la tuile n'est pas assurée ou peut avoir des effets indésirables.</p> </div> </div>
(2)	<p>État de la tuile en raison d'une autre tuile supérieure.</p> <p>Verrou : bloqué ou restreint absence d'icône normal</p>
(3)	Icône ou fonction de la tuile.
(4)	<p>Action ou effet de la commande de blocage sur une ou plusieurs autres tuiles.</p> <p>Clé Bloque les tuiles inférieures Flèche (sens opposé) Restreint les tuiles inférieures</p> <p>L'icône devient visible lorsque le paramètre Bloquer les tuiles inférieures est sélectionné dans la tuile marquée. Le verrou (2) est visible pour toutes les tuiles inférieures.</p>
(5)	<p>Une tuile sélectionnée devient sombre.</p> <p>Lorsqu'une tuile est sélectionnée, la zone inférieure apparaît assombrie pour toutes les tuiles identiques (avec le même numéro).</p>
(6)	<p>Nombre de la tuile. Une tuile peut être utilisée sur plusieurs canaux.</p> <p>Si une tuile est utilisée sur plusieurs canaux, le même numéro est visible sur tous les canaux. Les paramétrages s'appliquent ainsi à tous les canaux ou les paramétrages sont identiques en permanence sur tous les canaux de cette tuile. Ceci permet de réaliser une configuration efficace.</p>
(7)	Nom et numéro de la tuile dans la ligne de titre

Couleurs de la tuile et icônes dans l'affichage de la configuration (canaux des moteurs)

Tuiles	non sélectionné	sélectionné	ID identique (comme sélectionné)
sans blocage (actif)			
bloque les autres			
est bloqué ou restreint			
restreint les autres			
est restreint, bloque les autres			

Couleurs de la tuile et icônes dans l'affichage Diagnose

Tuiles	non sélectionné	sélectionné	ID identique (comme sélectionné)
sans blocage (actif)			
bloque les autres			
est bloqué			
restreint les autres			
est restreint			

Tuiles	non sélectionné	sélectionné	ID identique (comme sélectionné)
est restreint, bloque les autres			
inactif			

Création et disposition de tuiles

Création / déplacement de tuile dans la pile d'un canal de moteur

Action	Méthode	Effet
Tirer les tuiles depuis le menu	Glisser & déposer	Création de nouvelles tuiles avec un nouveau numéro
Tirer les tuiles de la pile	Glisser & déposer	Déplacer la tuile dans la pile du même canal de moteur ou dans la pile d'un autre canal de moteur
	Glisser & déposer maintenir le bouton Alt enfoncé ou Copier / Coller avec Ctrl-C et Alt-V	Créer une tuile ayant un numéro identique dans la pile d'un autre canal de moteur. Les tuiles ayant un numéro identique sont associées de manière à présenter les mêmes paramètres.
	Glisser & déposer maintenir le bouton Ctrl enfoncé ou Copier / Coller avec Ctrl-C et Ctrl-V	Créer une copie de la tuile avec un nouveau numéro dans la pile du même canal de moteur ou dans la pile d'un autre canal de moteur. Les paramètres des deux tuiles sont identiques après la copie mais sont modifiables ensuite indépendamment.

Menu contextuel Tuiles

Fonction	Effet
Copier	Copier la tuile sélectionnée dans le Presse-papiers.
Découper	Copier la tuile sélectionnée dans le Presse-papiers et la désactiver dans le canal du moteur.
Insérer (nouvel ID) ¹	Coller la tuile avec un nouvel ID dans le canal de moteur depuis le Presse-papiers (copie de la tuile d'origine).

¹La fonction peut être appelée dans le menu contextuel, si le contenu du Presse-papiers peut être collé à l'endroit de la sélection.

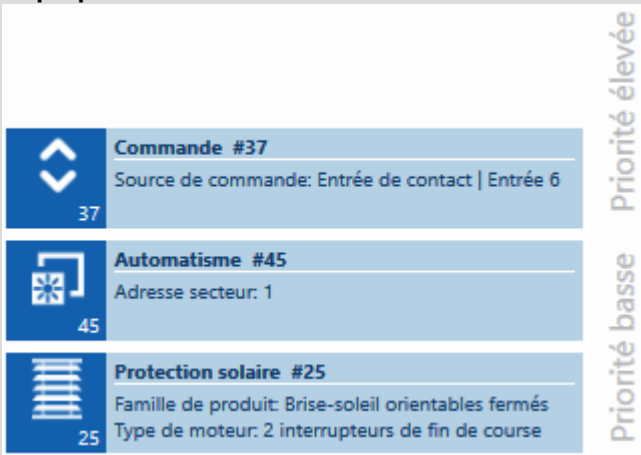
Référencer (ID identique) ¹	Coller la tuile avec le même ID dans le canal de moteur depuis le Presse-papiers (lien vers la tuile d'origine).
Supprimer	Désactiver la tuile sélectionnée dans le canal du moteur.
Remplacer Protection solaire ²	Remplacer la tuile « Protection solaire » sélectionnée par la tuile « Protection solaire » d'un autre canal moteur. Dans le cas où la configuration actuelle des tuiles « Protection solaire » des canaux de moteur ont un ID différent, une fenêtre permettant une sélection sous les tuiles utilisables en remplacement apparaît (dans le cas contraire, la fonction est inopérante).

La tuile de niveau le plus bas dans la pile de chaque canal de moteur est la tuile « Protection solaire ». Elle ne peut être ni déplacée ni supprimée.

Les tuiles de sécurité sont signalées par une **icône éclair**. Ces tuiles appliquent des règles concernant la disposition et le comportement dans la pile (voir ci-après).



Disposition des tuiles

Les tuiles peuvent être disposées et supprimées à l'intérieur de la rubrique. Trois principes de base sont possibles pour la disposition des tuiles :

Disposition des tuiles...	Description
<p>Superposition</p> 	<p>Les tuiles peuvent être empilées par superposition. La tuile disposée le plus en haut est prioritaire dans le cas de priorités de blocage.</p> <p>Les tuiles de sécurité (éclair sur l'icône Tuile) peuvent être disposées uniquement au-dessus des tuiles avec des fonctions d'automatisme.</p> <p>Les tuiles Objet Griesser ont un ordre défini. L'ordre de ces tuiles ne peut pas être modifié. D'autres tuiles peuvent être intercalées et également disposées au-dessus et au-dessous des tuiles Objet Griesser.</p>
<p>Juxtaposition</p>	<p>Les tuiles peuvent être disposées par juxtaposition.</p> <p>En cas de priorités de blocage, les tuiles juxtaposées sont équivalentes. Le blocage ne s'applique qu'aux tuiles disposées au-dessous, mais peut</p>

¹La fonction peut être appelée dans le menu contextuel, si le contenu du Presse-papiers peut être collé à l'endroit de la sélection.

²La fonction peut être appelée dans le menu contextuel, si une tuile « Protection solaire » est sélectionnée.

	<p>être activé ou désactivé par chacune des tuiles juxtaposées.</p> <p>Les tuiles Objet Griesser ne peuvent pas être disposées par juxtaposition dans toutes les combinaisons. D'autres tuiles peuvent être disposées à côté des tuiles Objet Griesser.</p> <p><i>Remarque :</i> Tenez bien compte du marquage de la tuile avec ou sans éclair ! Aucune tuile ne peut être positionnée à côté de la tuile Protection solaire.</p>
<p>Commutateur</p> 	<p>Les piles de tuiles entières peuvent être activées ou désactivées au choix à l'aide d'une tuile spéciale, le commutateur.</p> <p>Les mêmes possibilités de disposition que dans le canal de moteur lui-même s'appliquent à l'intérieur d'une colonne du commutateur, en permettant à chaque colonne de recevoir une pile autonome.</p> <p>Les règles doivent être respectées sur l'ensemble de la pile, par ex. les tuiles de sécurité doivent toujours être disposées au-dessus des fonctions d'automatisme.</p> <p>Il est également possible d'imbriquer les commutateurs.</p> <p>Une seule colonne du commutateur est activée à la fois. Les tuiles dans les autres colonnes restent alors inactives.</p>

Blocage des tuiles

La disposition des tuiles a des conséquences sur les fonctionnalités lors de l'utilisation des fonctions de blocage. Une tuile peut activer un blocage et bloquer de ce fait les tuiles disposées au-dessous. Le blocage d'une tuile peut être désactivé à nouveau par les tuiles disposées au-dessus.

Une tuile peut présenter les états suivants :


▪ Actif	La tuile fonctionne sans limitation ; toutes les fonctions sont autorisées.
▪ Restreint	La tuile est restreinte par une ou plusieurs tuiles disposées au-dessus. La tuile est active, mais les commandes ne sont exécutées qu'à l'intérieur de la zone de restriction.
▪ Bloqué	La tuile est bloquée par une ou plusieurs tuiles disposées au-dessus. La tuile est active à l'arrière-plan, les commandes sont enregistrées mais ne sont pas exécutées.

Une tuile peut envoyer deux types de commandes :

▪ Commande de marche	Montée, descente, hauteur, angle, Positions d'ombrage P1...P4, etc.
▪ Commande de blocage	Blocage (activer/désactiver) ou restriction (restreindre/libérer) sur les tuiles disposées au-dessus.

Règles de base concernant les comportements de blocage

- Si **aucune** tuile n'est bloquée, on applique la dernière commande de marche chronologiquement, indépendamment de la position de la tuile dans la pile.
- Si une tuile (Z) est bloquée par plusieurs tuiles disposées au-dessus (A, B ...), il est possible de paramétrer si les tuiles disposées au-dessus (A) activent ou désactivent d'autres blocages actifs (par ex. de la tuile B) dans la tuile (Z).
- La règle pour les **tuiles de sécurité** (éclair dans l'icône) est la suivante :
Si une tuile (Z) est bloquée par des tuiles de sécurité (A, B...), chaque tuile de sécurité individuelle (A, B...) doit désactiver son blocage afin de retirer le blocage de la tuile (Z). Ceci s'applique dans tous les cas, même si les tuiles sont juxtaposées.
Un blocage d'une tuile de sécurité ne peut jamais être désactivé par une tuile disposée au-dessus.

Exemple	Description
	<p>Les deux tuiles Sécurité 1 et Sécurité 2 disposées au niveau supérieur dans la pile bloquent toutes les tuiles disposées au-dessous. Comme Sécurité 1 bloque toutes les tuiles (y compris Sécurité 2), on applique la commande de marche de Sécurité 1. (Règle n° 2)</p> <p>Les tuiles Zeitautomatik et Bedienung zentral ont priorité sur Bedienung Bus et Bedienung lokal ainsi que Beschattungsautomatik situé dessous. (Règle n° 2)</p> <p>Bedienung Bus bloque la tuile Beschattungsautomatik située au-dessous. Bedienung</p>

lokal n'est pas concernée par ce blocage et continuer à fonctionner. La désactivation du blocage peut être assurée via **Bedienung lokal** ou **Bedienung Bus**.

Il est possible que le **Zeitautomatik** désactive le blocage activé par **Bedienung Bus** de **Beschaltungsautomatik**.

Paramétrage des tuiles

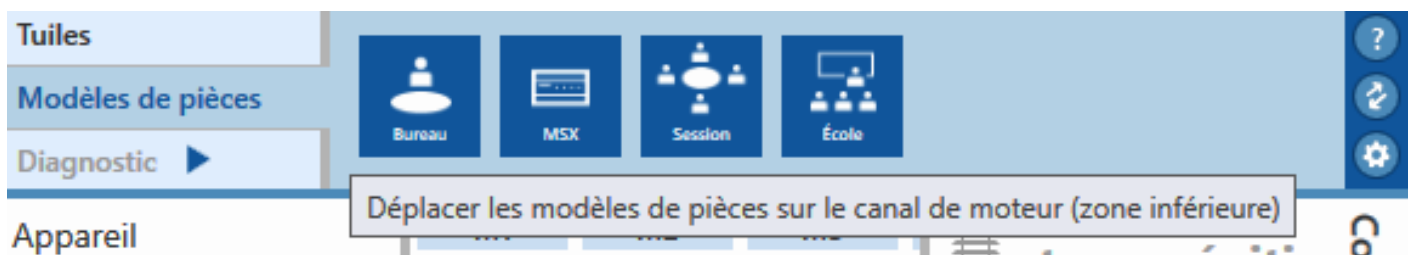
Les paramétrages se répètent à peu près pour chaque tuile (les possibilités de configuration varient selon la fonction de la tuile). Exemple de paramétrage

Nom du paramètre	Sélection	Description
Fonction		
Répéter la commande après la désactivation du blocage	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Non 	<p>Lorsque le blocage de la tuile n'est plus actif,...</p> <p>... aucune commande n'est exécutée. Pour les commandes qui ne sont ni locales ni centrales.</p>
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Oui, avant le blocage 	<p>... la dernière commande est exécutée avant l'activation du blocage.</p> <p>Lorsqu'une commande intervient pendant un blocage actif, cette dernière est rejetée. Les stores se déplacent à la dernière position demandée après la désactivation du blocage. Pour les commandes individuelles dans la pièce, car les commande ne devraient pas être répétées pendant qu'un blocage est activé.</p>
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Oui, toujours 	<p>... la dernière commande est exécutée avant ou pendant un blocage actif.</p> <p>Lorsqu'une commande intervient pendant un blocage actif (par ex. le store ne peut pas être positionné suite au blocage), la commande est mémorisée et est mise en marche lors de la désactivation du blocage. Pour les commandes d'automatisme comme l'automatique d'ombrage, l'automatisme horaire, la commande centrale, les commandes de sécurité etc.</p>
Fonction de blo-		La fonction de blocage ne s'applique pas aux tuiles



cage		elles-mêmes mais à l'ensemble des tuiles disposées au-dessous.
Activer le blocage	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Jamais ▪ ... 	Définition de l'état dans lequel le blocage est activé. Autres possibilités de sélection individuelles par tuile
Tuiles inférieures	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Bloquer tout 	Lors de la sélection « Activer le blocage avec ... » Toutes les tuiles inférieures sont bloquées.
Désactiver le blocage	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Jamais ▪ ... 	Définition de l'état dans lequel le blocage est désactivé. Autres possibilités de sélection individuelles par tuile
Tuiles inférieures	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Blocage et restrictions conservées 	Lors de la désactivation du blocage, les blocages et les restrictions des tuiles inférieures ne sont pas modifiés.
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Désactiver le blocage, conserver les restrictions 	Lors de la désactivation du blocage, les blocages des tuiles inférieures sont désactivés à l'exception des tuiles de sécurité alors que les restrictions des tuiles inférieures ne sont pas modifiées.
Restrictions inférieures		Ce réglage des paramètres est pertinent s'il y a plusieurs restrictions dans une pile. Dans la pratique, la présence simultanée de plus d'une restriction est souvent difficilement compréhensible.
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ prendre en compte 	On calcule l'intersection de toutes les restrictions.
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ ne pas prendre en compte (priorité) 	Seule la restriction de la tuile avec la priorité (de blocage) la plus élevée est active.

Modèles de pièces








Un modèle de pièce est une pile de tuiles pouvant être réutilisée. Les modèles de pièces peuvent être créés et enregistrés individuellement et sont disponibles dans tous les projets ETS.
Pour appliquer un modèle de pièce, ce dernier est déplacé par Glisser & Déposer dans le canal souhaité. La pile présente dans le canal **est supprimée** et remplacée par le modèle de pièce correspondant.



Configuration	Description
Créer un modèle de pièce	Sélectionnez « Créer un modèle de pièce » à l'aide du menu contextuel (avec le bouton droit de la souris) sur le Canal de moteur . Le nouveau modèle de pièce peut recevoir un nom individuel et un texte descriptif. L'enregistrement permet de créer le modèle de pièce dans la partie supérieure avec une icône.

<p>Importer les modèles de pièces</p> 	<p>Sélectionnez l'icône dans la barre d'icônes de droite pour importer des modèles de pièce. Vous pouvez choisir différents modèles de pièce à importer en ouvrant la fenêtre.</p>
<p>Exporter les modèles de pièces</p> 	<p>Sélectionnez l'icône dans la barre d'icônes de droite pour exporter des modèles de pièce et les importer dans un autre ETS. Vous pouvez choisir les modèles de pièce à exporter en ouvrant la fenêtre.</p>
<p>Effacer le modèle de pièce</p>	<p>Ouvrez le menu contextuel « Effacer le modèle de pièce » sur un modèle de pièce personnalisé pour le supprimer. La suppression d'un modèle de pièce n'a aucune incidence sur les modèles de pièces déjà utilisés dans les canaux – ils sont conservés sans être modifiés.</p>

Les modèles de pièces restant présents ne peuvent pas être supprimés ou modifiés.
Après l'utilisation dans le canal, les tuiles comportant un point rouge peuvent être adaptées individuellement.

Icône	Pile
 <p>Bureau</p>	<div style="border: 1px solid #ccc; padding: 5px; margin-bottom: 5px;">  <p>Objet Griesser - Commande de sécurité #19 Adresse secteur: 1 Activer le blocage: Conformément à la commande d...</p> </div>
	<div style="border: 1px solid #ccc; padding: 5px; margin-bottom: 5px;">  <p>Commande du bus #18 Source de commande: Entrée de bus</p> </div>
	<div style="border: 1px solid #ccc; padding: 5px; margin-bottom: 5px;">  <p>Objet Griesser - Ordre horaire #17 Adresse secteur: 1 Désactiver le blocage: Conformément à la command...</p> </div>
	<div style="border: 1px solid #ccc; padding: 5px; margin-bottom: 5px;">  <p>Commande du bouton local #16 Source de commande: Entrée de contact Entrée 1</p> </div>
	<div style="border: 1px solid #ccc; padding: 5px; margin-bottom: 5px;">  <p>Objet Griesser - Commande d'automatisme #15 Adresse secteur: 1</p> </div>
	<div style="border: 1px solid #ccc; padding: 5px;">  <p>Protection solaire #14 Famille de produit: Brise-soleil orientables fermés Type de moteur: 2 interrupteurs de fin de course</p> </div>
	<p>Bureau (Objectif : automatisme de façade simple)</p> <ul style="list-style-type: none"> - Protection du produit depuis la centrale Griesser (vent). - Commande par bus - Ordre horaire depuis la centrale Griesser - Commande du bouton local - Automatisme d'ombrage de la centrale Griesser



Entrée de commande sécurité #52
Entrée de commande de: Entrée de bus
Activer le blocage: Avec « marche / 1 » | Désactiver le blocage: Avec « arrêt / 0 »

Objet Griesser - Commande de sécurité #51
Adresse secteur: 1
Activer le blocage: Conformément à la commande de la centrale | Désactiver le blocage: Conformément à la commande de la centrale

Commande du bus #50
Source de commande: Entrée de bus

Commutateur 2-fois #44
Mode lors de l'initialisation: 2
Lecture: Non

Mode 1	Mode 2
<p>Commande du bouton local #46 Source de commande: Entrée de contact Entrée 4</p>	<p>Objet Griesser - Ordre horaire #48 Adresse secteur: 1 Désactiver le blocage: Conformément à la comm...</p> <p>Objet Griesser - Commande d'automatisme #49 Adresse secteur: 1</p>

Protection solaire #14
Famille de produit: Brise-soleil orientables fermés
Type de moteur: 2 interrupteurs de fin de course

Salle de formation avec détecteur de présence

(Objectif : éviter le plus possible les commandes de marche lorsque la pièce est occupée)

- Entrée de contact pour incendie (via bus)
- Protection du produit depuis la centrale Griesser (vent, gel)
- Commande centrale (prend la main sur la commande de pièce)
- Détecteur de présence à commutateur. Seule la commande de pièce en cas de présence ; automatisme horaire et d'ombrage de la centrale Griesser en cas d'absence.



Objet Griesser - Commande de sécurité #43
Adresse secteur: 1
Activer le blocage: Conformément à la commande de la centrale | Désactiver le blocage: Conformément à la commande de la centrale

Commande du bus #42
Source de commande: Entrée de bus

Commutateur 4-fois #34
Mode lors de l'initialisation: 4
Lecture: Non

Mode 1	Mode 2	Mode 3	Mode 4
<p>Objet Griesser - Commande d'automatisme #36 Adresse secteur: 1</p>			<p>Objet Griesser - Ordre horaire #40 Adresse secteur: 1 Désactiver le blocage: Conformément à la comm...</p> <p>Objet Griesser - Commande d'automatisme #41 Adresse secteur: 1</p>

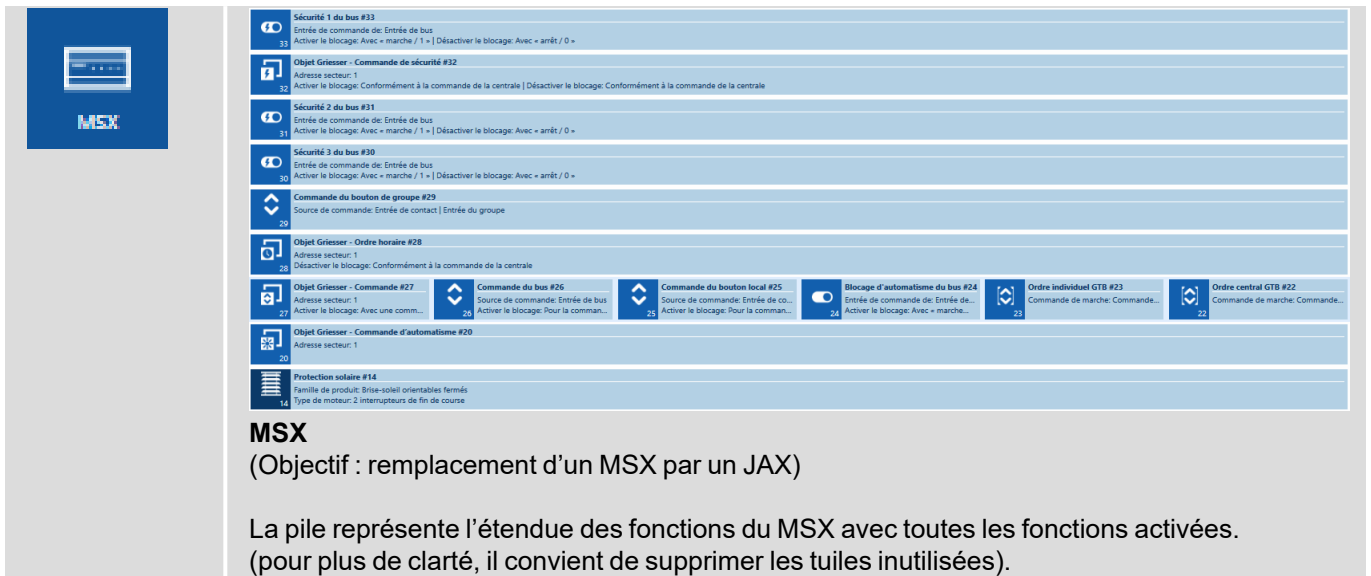
Protection solaire #14
Famille de produit: Brise-soleil orientables fermés
Type de moteur: 2 interrupteurs de fin de course

Salles de réunion, en association avec les besoins en chauffage/refroidissement

(Objectif : commande avec optimisation du confort et de l'énergie)

- Protection du produit depuis la centrale Griesser (vent, gel)
- Commande centrale (prend la main sur la commande de pièce)
- Commutation sur la base du mode pièce (Comfort, Pre-Comfort, Economy, Protection)

La fonction d'automatisme pour chaque régime ambiance est complétée en fonction du projet.



MSX
(Objectif : remplacement d'un MSX par un JAX)

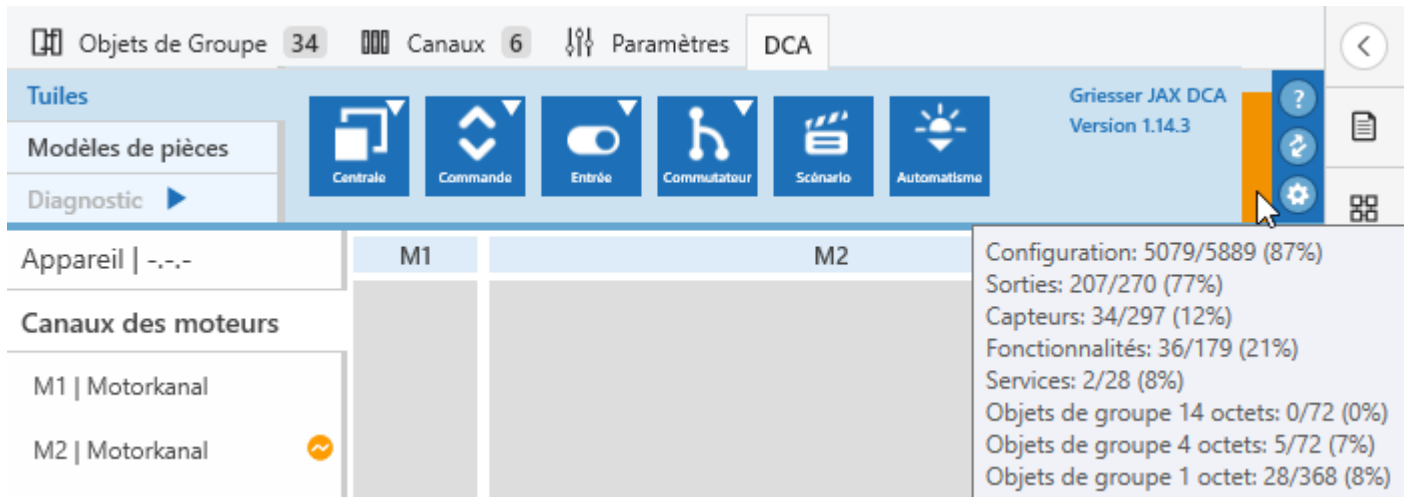
La pile représente l'étendue des fonctions du MSX avec toutes les fonctions activées.
(pour plus de clarté, il convient de supprimer les tuiles inutilisées).

Mémoire requise tuiles

Général

La mémoire suffit en moyenne pour 15 à 20 tuiles par canal. En fonction du type de tuile, la mémoire requise pour les paramètres, les objets de groupe, etc. est variable. Si la mémoire commence à manquer ou qu'elle est saturée, la DCA affiche une notification.

La mémoire diminuée



Objets de Groupe 34 Canaux 6 Paramètres DCA

Tuiles Modèles de pièces Diagnostic

Centrale Commande Entrée Commutateur Scénario Automatisme

Griesser JAX DCA
Version 1.14.3

Appareil ---	M1	M2
Canaux des moteurs		
M1 Motorkanal		
M2 Motorkanal		

Configuration: 5079/5889 (87%)
Sorties: 207/270 (77%)
Capteurs: 34/297 (12%)
Fonctionnalités: 36/179 (21%)
Services: 2/28 (8%)
Objets de groupe 14 octets: 0/72 (0%)
Objets de groupe 4 octets: 5/72 (7%)
Objets de groupe 1 octet: 28/368 (8%)

À partir de 80 % de mémoire utilisée, une barre orange indiquant le « niveau de remplissage » ou la mémoire encore disponible apparaît sur le bord droit.


Capacité mémoire dépassée

Si la mémoire de l'appareil est dépassée, le message suivant apparaît : « La configuration dans la DCA dépasse des Ressources sur l'appareil. »

La configuration reste possible dans la DCA mais il n'est pas possible d'effectuer de téléchargement.

Mémoire par canal

La mémoire totale est suffisante en cas de création d'une pile importante de différentes tuiles sur un canal unique. Si cette pile importante était copiée sur tous les canaux, la mémoire totale ne serait plus suffisante. Une icône sur le canal de moteur avertit de ce risque de saturation pour le cas de test sur un canal.

Icône	Message
	La configuration de la pile dépasse éventuellement les Ressources sur l'appareil si cette pile a été copiée sur tous les canaux.

Avertissements DCA

Actualisation

Lorsqu'une nouvelle version de la DCA est présente, le message ci-après peut apparaître lors de l'ouverture de la DCA :

Actualiser la configuration DCA



L'appareil a été configuré avec une version DCA ancienne. La version actuelle de la DCA peut optimiser la configuration actuelle, ce qui permettra le cas échéant de réinitialiser les « indicateurs d'état de programmation ETS ».

Voulez-vous réécrire la configuration maintenant ?


L'ajustement est assuré avec « Oui, actualiser la configuration » et l'appareil doit être rechargé.

Il n'y a aucun ajustement avec Non, conserver la configuration.

Configuration

Icône	Message
	<p>La configuration créée est incomplète. Le téléchargement est possible, mais la tuile incorrecte n'est pas chargée. L'icône « Configuration incomplète » est représentée avec le paramètre correspondant sur la tuile et le canal. Les configurations incomplètes types sont par exemple une tuile d'objet Griesser sans adresse de secteur, une fonction de commande d'une commande locale sans affectation à l'entrée de contact.</p>
	<p>La fonction sélectionnée requiert une version de micrologiciel supérieure à celle de l'actuateur de store (ou à la configuration indiquée sous « Validation » dans la zone DCA « Micrologiciel »). Il n'est pas possible d'effectuer de téléchargement avec la version actuelle.</p> <p>Si la configuration ne correspond pas à la version sélectionnée, une barre rouge apparaît. Deux mesures sont alors disponibles :</p> <ul style="list-style-type: none"> - Ajuster la fonction de la tuile de manière à la rendre compatible avec la version du micro-programme. - Procéder à la Mise à jour du micrologiciel de l'appareil. <p>L'icône « Version de micrologiciel supérieure » est représentée pour l'appareil, le canal correspondant, la tuile et les paramètres incompatibles.</p>

Diagnostic

Icône	Message
	<p>Présence de dysfonctionnement L'actuateur n'a pas pu exécuter de fonctions en raison de l'absence de tension d'alimentation, de l'absence de tension de bus ou d'une opération de réinitialisation.</p>

Boîte à outils DCA

Domaine d'utilisation

La boîte à outils DCA permet de créer une configuration ponctuelle pour plusieurs appareils simultanément. Ceci couvre les modifications dans tous les canaux sélectionnés simultanément, telles que...

- Activation du mode DCA
- Configuration des valeurs des paramètres pour le produit de façade

- Utiliser les modèles de pièces et adapter l'adresse secteur dans toutes les tuiles objet Griesser
- Créer une description des groupes de canal moteur dans ETS avec le produit et l'adresse secteur
- Actualiser la version DCA
- Configuration de la validation du micrologiciel

La boîte à outils DCA permet d'associer les différents moteurs RF KNX (Griesser ECX) à une adresse physique à l'aide du numéro de série.

La boîte à outils continuera à être développée à l'avenir – les fonctions ne sont pas définitives.

Procédure

- Désactiver le mode de compatibilité ETS (Compatibility Mode App) avant l'utilisation de la boîte à outils DCA. La « Compatibility Mode App » est présente dans l'ETS au niveau des applications (en bas à droite) et est utilisée pour les anciens plug-ins. Si elle reste activée, elle peut conduire à une pénurie des ressources lorsque de nombreux appareils sont utilisés avec la boîte à outils DCA.
- Sélectionner dans l'ETS tous les appareils de type identique (par ex. uniquement JAX-3 ; il n'est pas possible de sélectionner simultanément des appareils JAX-1, JAX-6, JAX-9 ou autres).
- Sélectionner l'onglet « DCA » d'un appareil (si l'onglet « DCA » n'est pas visible, tous les acteurs sélectionnés peuvent ne pas avoir un type identique)
- La Boîte à outils DCA Griesser est activée.
- Réaliser les ajustements souhaités.
- Fermer la Boîte à outils DCA, en sélectionnant un appareil unique dans l'ETS.
- Réactiver l'application « Compatibility Mode ».

Boîte à outils DCA Fonctions

Mode DCA

Dans cette vue, le mode DCA est activé pour tous les appareils sélectionnés dans l'ETS.

Remarque : Les fonctionnalités de la boîte à outils DCA ne peuvent être appliquées qu'aux appareils en mode DCA !

Mode DCA | Produit de façade | Modèles de pièces | Général

Dans cette vue, le mode DCA est activé pour tous les appareils sélectionnés dans l'ETS. Remarque : Les fonctionnalités de la boîte à outils DCA ne peuvent être appliquées qu'aux appareils en mode DCA !

Mode DCA activé

Appareils sans mode DCA [4]

1.1.25 JAX-6 T01

1.1.26 JAX-6 T02

1.1.27 JAX-6 T03

1.1.28 JAX-6 T04

Appareils en mode DCA [0]

Objets de Groupe | Canaux | Paramètres | DCA

« Mode DCA activé » Permet d'activer le mode DCA pour tous les appareils sélectionnés. Ensuite, il n'est plus possible de réaliser de traitement dans la Vue paramètres de l'ETS.

Les appareils sélectionnés sont affichés avec le nombre Appareils sans mode DCA et le nombre Appareils en mode DCA. Les Appareils sans mode DCA sont transformés ; les appareils restants ne sont pas modifiés.

Mode DCA | Produit de façade | Modèles de pièces | Général

Dans cette vue, le mode DCA est activé pour tous les appareils sélectionnés dans l'ETS. Remarque : Les fonctionnalités de la boîte à outils DCA ne peuvent être appliquées qu'aux appareils en mode DCA !

Mode DCA activé 2 / 4 **Interrompre**

Appareils sans mode DCA [2]

1.1.25 JAX-6 T01

1.1.26 JAX-6 T02

Appareils en mode DCA [2]

1.1.27 JAX-6 T03

1.1.28 JAX-6 T04

Objets de Groupe | Canaux | Paramètres | DCA

Produit de façade

Les entrées dans cette vue sont transférées aux paramètres pour les produits de façade de tous les appareils sélectionnés en mode DCA.

Remarque : Les produits de façade analogues sont combinés dans des groupes.

Charger les produits pour façade

Après la sélection de « Charger les produits pour façade », une recherche des paramètres identiques est réalisée sur tous les appareils sélectionnés, qui sont combinés dans un groupe. Les groupes combinés sont visibles dans la fenêtre de sélection Produit de façade.

Après avoir sélectionné un groupe combiné, les éléments suivants sont affichés :

Nombre d'appareils concernés

Nombre de tuiles concernées

Mode DCA	Produit de façade	Modèles de pièces	Général
<p>Les entrées dans cette vue sont transférées aux paramètres pour les produits de façade de tous les appareils sélectionnés en mode DCA. Remarque : Les produits de façade analogues sont combinés dans des groupes.</p>			
Produit de façade	Brise-soleil orientables fermés: Protection solaire	Charger les produits pour façade	
Nombre d'appareils concernés	4		
Nombre de tuiles concernées	24		
<p>Les valeurs définies ci-après écrasent les produits de façade des appareils concernés :</p>			
Durée de rotation des lames	<input type="text"/>	ms	
Durée de changement d'inclinaison	<input type="text"/>	ms	
Jeu d'inversion	<input type="text"/>	ms	
Position P1 (protection visuelle)	<input type="text"/>	ms	-
Position P2 (ombrage abaissé)	<input type="text"/>	ms	-
Position P3 (ombrage relevé)	<input type="text"/>	ms	-
Position P4 (transparence)	<input type="text"/>	ms	-
<p>Écraser les valeurs des paramètres</p>			
Objets de Groupe	Canaux	Paramètres	DCA

Les paramètres suivants peuvent être configurés avec la même valeur pour un groupe de produits de façade :

Nom du paramètre	Sélection	Description
Durée de rotation des lames ¹	0 à 25 000 ms	Temps d'inclinaison de la lame depuis la position de fin de course inférieure jusqu'à l'ouverture souhaitée (position de montée). Étape : 10 ms
Durée de rotation des lames avec le tablier levé ²	0 à 25 000 ms	Temps d'inclinaison de la lame depuis la position de descente jusqu'à l'ouverture maximum (position de montée). La valeur définie ici ne doit en aucun cas dépasser la valeur définie sous Durée de rotation des lames . Étape : 10 ms
Durée de changement d'inclinaison	0 à 600 s	Cette configuration est utilisée pour le positionnement fin manuel.

¹Le paramètre est visible lorsqu'un **Produit lame** est sélectionné. Ce paramètre est possible dans la DCA ainsi que dans la Vue paramètres, les paramètres sont synchronisés automatiquement.

²Le paramètre est visible lorsqu'un **Brise-soleil orientables ouverts** est sélectionné. Ce paramètre est possible dans la DCA ainsi que dans la Vue paramètres, les paramètres sont synchronisés automatiquement.

		Pour les produits lames, la configuration définit le mouvement de rotation des lames lors d'une impulsion (par ex. une brève pression de bouton).
Jeu d'inversion ¹	0 à 10 s	Compensation du jeu de rotation mécanique après un changement de direction.
Position P1 (protection visuelle)	0 ... 10 min	Temps de Descente ² : La position des lamelles fermée est utilisée comme position de référence. <ul style="list-style-type: none"> ▪ Valeur positive : Commande l'ouverture à l'heure paramétrée ▪ Valeur négative : N'est pas possible
Position P2 (ombrage abaissé)	0 ... 10 min	
Position P3 (ombrage relevé)	0 ... 10 min	
Position P4 (transparence)	0 ... 10 min	

Le bouton « Écraser les valeurs des paramètres » remplace les valeurs dans tous les appareils du groupe.

Modèles de pièces

Les appareils sélectionnés en mode DCA peuvent être remplacés avec des modèles de pièce.

Remarque : Un appareil peut avoir besoin de jusqu'à 30 secondes pour utiliser un modèle de pièce !

Mode DCA
Produit de façade
Modèles de pièces
Général

Les appareils sélectionnés en mode DCA peuvent être remplacés avec des modèles de pièce. Remarque : Un appareil peut avoir besoin de jusqu'à 30 secondes pour utiliser un modèle de pièce !

Modèles de pièces

Adresse secteur Si elle est vide, les adresses présentes sont reprises

Utiliser des modèles de pièce

Objets de Groupe
Canaux
Paramètres
DCA

Charger les modèles de pièces

Après avoir sélectionné « Charger les modèles de pièces » les modèles de pièce présents sont affichés dans la liste de sélection.

L'adresse secteur peut être configurée pour les tuiles objets Griesser rattachées au modèle de pièce sélectionné. Si elle est vide, les adresses présentes sont reprises.

Le bouton « Utiliser des modèles de pièce » permet d'insérer dans tous les appareils et canaux le modèle de pièce souhaité et, le cas échéant, de compléter les tuiles objet Griesser avec l'adresse secteur correspondante.

¹Le paramètre est visible lorsqu'un **produit lame** est sélectionné.

Général

Mode DCA	Produit de façade	Modèles de pièces	Général
----------	-------------------	-------------------	---------

Les fonctionnalités listées ici peuvent être appliquées aux appareils sélectionnés en mode DCA.

Compléter les canaux des moteurs avec le produit de façade et les adresses secteur. Les descriptions sont remplacées et sont visibles sur l'onglet « Canaux ».

Écraser les descriptions

CSV Exportation

La configuration DCA peut être actualisée avec la version DCA déjà installée.

Actualiser la configuration DCA

La version du micrologiciel pour la validation peut être configurée manuellement.

Micrologiciel

Sélectionner la version du micrologiciel

Objets de Groupe	Canaux	Paramètres	DCA
------------------	--------	------------	-----

Compléter les canaux des moteurs avec le produit de façade et les adresses secteur. Les descriptions sont remplacées et sont visibles sur l'onglet « Canaux ».

Le bouton « Écraser les descriptions » permet d'entrer les informations dans l'ETS.

La configuration DCA peut être actualisée avec la version DCA déjà installée. Il n'est pas nécessaire pour cela d'ouvrir la DCA pour chaque appareil afin de l'actualiser. Une actualisation de la DCA n'a pas d'incidence sur la configuration déjà réalisée.

Le bouton « Actualiser la configuration DCA » permet de faire passer la DCA à la version actuelle pour tous les produits sélectionnés.

La version du micrologiciel pour la validation peut être configurée manuellement.

Charger le micrologiciel

Le bouton « Charger le micrologiciel » permet de lister dans le champ de sélection les versions de micrologiciel présentes.

Le bouton « Sélectionner la version du micrologiciel » permet de sélectionner la version correspondante pour la validation. Le micrologiciel n'est pas chargé dans les produits sélectionnés mais la version du micrologiciel à contrôler est sélectionnée dans la DCA.

Configuration des canaux des moteurs

La vue « **Canaux des moteurs** » permet de définir des configurations spécifiques au canal à l'aide des tuiles et des priorités sur la base de leur disposition verticale.

Menu contextuel du canal de moteur

Cliquez avec le bouton droit de la souris sur un canal de moteur (dans la liste sur le volet droit de la DCA) pour ouvrir une fenêtre avec les fonctions suivantes :

Fonction	Effet
Activer le canal ¹ Désactiver le canal ²	Un canal de moteur inactif est activé avec « Activer le canal ». Un canal de moteur actif est désactivé avec « Désactiver le canal ». Ces deux fonctions DCA correspondent à l'activation et à la désactivation de la case à cocher dans la vue de paramètres « Canaux des moteurs » (voir chapitre Activation des canaux du moteur). Les canaux inactifs sont barrés dans la liste des canaux de moteur sur le volet gauche de la DCA. Lorsqu'un canal est désactivé dans la DCA, le Pile de tuiles du canal du moteur³ ainsi que les objets de groupe associés sont supprimés .
Renommer	Modifier la désignation du canal de moteur. Cette fonction peut être exécutée directement à l'aide du bouton F2 au lieu du menu contextuel.
Copier	Copier Pile de tuiles du canal du moteur ⁴ dans le Presse-papiers.
Découper	Copier Pile de tuiles du canal du moteur ⁵ dans le Presse-papiers et le supprimer dans le canal.
Supprimer	Supprimer Pile de tuiles du canal du moteur ⁶ .
Insérer (nouvel ID) ⁷ Référencer (ID identique) ⁸	Coller le contenu du Presse-papiers (pile de tuiles ou tuiles individuelles) : <ul style="list-style-type: none"> ▪ Remplacer Pile de tuiles du canal du moteur ⁹ par le Presse-papiers ▪ Coller la tuile dans le canal de moteur depuis le Presse-papiers Dans le cas de la fonction « Insérer (nouvel ID) », chaque tuile insérée reçoit un nouvel ID (copie de la tuile initiale), alors que dans le cas de la fonction « Référencer (ID identique) », l'ID est pris en compte (lien vers la tuile d'origine).
Créer un modèle de pièce	Enregistrer Pile de tuiles du canal du moteur ¹⁰ comme modèle de pièce (voir chapitre Modèles de pièces).

Association des tuiles sur les canaux des moteurs

Les tuiles disponibles sont affichées dans la zone d'affichage [Tuiles](#).

¹cette fonction n'est visible que si le canal du moteur est inactif

²cette fonction n'est visible que si le canal du moteur est activé

³Toutes les tuiles dans la pile du canal du moteur à l'exception de la tuile inférieure « **Protection solaire** »

⁴Toutes les tuiles dans la pile du canal du moteur à l'exception de la tuile inférieure « **Protection solaire** »

⁵Toutes les tuiles dans la pile du canal du moteur à l'exception de la tuile inférieure « **Protection solaire** »

⁶Toutes les tuiles dans la pile du canal du moteur à l'exception de la tuile inférieure « **Protection solaire** »

⁷La fonction peut être appelée dans le menu contextuel, si le contenu du Presse-papiers peut être collé à l'endroit de la sélection.

⁸La fonction peut être appelée dans le menu contextuel, si le contenu du Presse-papiers peut être collé à l'endroit de la sélection.

⁹Toutes les tuiles dans la pile du canal du moteur à l'exception de la tuile inférieure « **Protection solaire** »

¹⁰Toutes les tuiles dans la pile du canal du moteur à l'exception de la tuile inférieure « **Protection solaire** »

- Sélectionnez une tuile et faites-la glisser dans la colonne du canal de moteur souhaité (par ex. M1). Placez les tuiles en fonction de la priorité requise
Plus le niveau de la tuile est élevé dans la pile plus la priorité est élevée.
- Les paramètres de la tuile sélectionnée peuvent être ajustés dans la rubrique « **Configuration** ».



Protection solaire

La tuile « Protection solaire » regroupe les paramètres du produit de façade et les fonctions de base du canal de moteur :



- Produit de façade
- Moteur
- Positions d'ombrage
- Comportement initial
- Quittances
- Diagnostic de protection solaire
- Aide du calibrage

Produit de façade

Nom du paramètre	Sélection	Description
Nom	Texte libre	Nom de la tuile
Famille de produit ¹	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Brise-soleil orientables ouverts ▪ Brise-soleil orientables fermés ▪ Volets roulants ▪ Store textile à projection ▪ Store de terrasse ▪ Store vertical ▪ Fenêtre ▪ Volet coulissant ▪ Grandes lames 	Sélection de familles de produit de façade comme générique, indépendamment du fabricant. La sélection des critères dépendants Fabricant, Type de produit et Produit est filtrée sur la base du paramètre Famille de produit.
Fabricant ²	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Général 	Filtrage par produit indépendant du fabricant ou spécifique au fabricant :Général : Le paramètre Type de produit indique les produits indépendants du fabricant conformes à la Famille de produit sélectionnée.Griesser : Le paramètre Type de produit indique les produits spécifiques au fabricant Griesser AG conformes à la Famille de produit sélectionnée. : Le paramètre Type de produit indique les produits indépendants du fabricant conformes à la Famille de produit sélectionnée.
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Griesser 	Le paramètre Type de produit indique les produits spécifiques au fabricant Griesser AG conformes à la Famille de produit sélectionnée.
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Hella 	Les paramètres Type de produit et Produit indiquent les produits spécifiques au fabricant

¹Ce paramètre est possible dans la DCA ainsi que dans la Vue paramètres, les paramètres sont synchronisés automatiquement.

²Le paramètre est visible dans le cas où des produits spécifiques au constructeur peuvent être configurés pour la **Famille de produit** sélectionnée.



		HELLA Sonnen- und Wetterschutztechnik GmbH conformes à la Famille de produit sélectionnée
Type de produit ¹	<ul style="list-style-type: none"> ■ Inconnu 	Sélection du produit ou d'un groupe de produits : : Le paramètre Produit montre toutes les entrées adaptées au paramètre Famille de produit et Fabricant
	<ul style="list-style-type: none"> ■ Aluflex ■ Grinotex ■ Lamisol ■ Metalunic ■ Solomatic ■ Brise-soleil orientable et enroulable 	Produits de façade de Griesser AG
	<ul style="list-style-type: none"> ■ Lames Z 	Stores brise-soleil à profil en Z de HELLA Sonnen- und Wetterschutztechnik GmbH
	<ul style="list-style-type: none"> ■ Lames plates 	Stores brise-soleil de type « Lames plates » de HELLA Sonnen- und Wetterschutztechnik GmbH
Produit ²	<ul style="list-style-type: none"> ... ■ Lamisol 90 Reflect ... ■ Metalunic V 45° ■ Metalunic V 70° ■ SolomaticR II ... ■ Store textile à bras articulé ■ Store pour jardins d'hiver ... 	Dans le cas où différents modèles peuvent être configurés pour la sélection définie avec les paramètres Famille de produit , Fabricant et Type de produit , la sélection peut être précisée avec le paramètre Produit concernant les critères tels que Type de tablier, Mode de construction, Version, Largeur de lames, Position de travail, etc. En guise d'illustration, on trouve à gauche différentes entrées possibles de la liste de sélection, en fonction de la présélection réalisée.
	<ul style="list-style-type: none"> ■ Général 	aucune forme d'exécution spécifique
Durée de rotation des lames ³	0 à 25 000 ms	Temps d'inclinaison de la lame depuis la position de fin de course inférieure jusqu'à l'ouverture souhaitée (position de montée). Étape : 10 ms Remarque : Utilisez si besoin l'Aide du calibrage  .
Durée de rotation des lames avec le tablier levé ⁴	0 à 25 000 ms	Temps d'inclinaison de la lame depuis la position de descente jusqu'à l'ouverture maximum (position de montée). La valeur définie ici ne doit en aucun cas dépasser la valeur définie sous Durée de rotation des lames . Étape : 10 ms Remarque : Utilisez si besoin l'Aide du calibrage  .
Durée de chan-	0 à 600 s	Cette configuration est utilisée pour le posi-

¹Le paramètre est visible dans le cas où différents produits peuvent être configurés pour la sélection définie avec les paramètres **Famille de produit** et **Fabricant**.

²Le paramètre est visible dans le cas où différentes versions peuvent être configurées pour la sélection définie avec les paramètres **Famille de produit**, **Fabricant** et **Type de produit**.

³Le paramètre est visible lorsqu'un **Produit lame** est sélectionné. Ce paramètre est possible dans la DCA ainsi que dans la Vue paramètres, les paramètres sont synchronisés automatiquement.

⁴Le paramètre est visible lorsqu'un **Brise-soleil orientables ouverts** est sélectionné. Ce paramètre est possible dans la DCA ainsi que dans la Vue paramètres, les paramètres sont synchronisés automatiquement.

gement d'inclinaison		tionnement fin manuel. Pour les produits lames, la configuration définit le mouvement de rotation des lames lors d'une impulsion (par ex. une brève pression de bouton). Remarque : Utilisez si besoin l'Aide du calibrage  .
Jeu d'inversion ¹	0 à 10 s	Compensation du jeu de rotation mécanique après un changement de direction. Remarque : Utilisez si besoin l'Aide du calibrage  .

Moteur

Nom du paramètre	Sélection	Description
Type de moteur ²	<ul style="list-style-type: none"> ■ 2 interrupteurs de fin de course 	Utilisation avec 1 interrupteur de fin de course supérieur et 1 inférieur
	<ul style="list-style-type: none"> ■ 3 interrupteurs de fin de course 	Utilisation avec 1 interrupteur de fin de course supérieur et 2 inférieurs
Variante du moteur ³	<ul style="list-style-type: none"> ■ Standard 	Mode store d'intérieur classique 230 V CA
	<ul style="list-style-type: none"> ■ Griesser ECM 	Moteur électronique « Soft Closing » ECMx.01 ou JA Comfort (2 interrupteurs de fin de course) ou ECMx.51 ou JAR Comfort (3 interrupteurs de fin de course)
Temps commut. relais	500 ... 10 000 ms	La commutation directe d'un sens à l'autre est exécutée avec une pause (protection du moteur).
Mesure du temps de marche	<ul style="list-style-type: none"> ■ Marche 	<p>Le temps de marche est déterminé et enregistré automatiquement. Voir aussi le chapitre Mesure du temps de marche en annexe. Voir aussi le chapitre Mesure du temps de marche en annexe.</p> <p><i>Usage :</i> La détection immédiate de la position de fin de course permet d'incliner les produits à store vénitien sans phase d'assombrissement gênante, jusqu'à la position d'ombrage, dès que la fin de courses inférieure a été atteinte (à la différence du mode avec la désactivation de la mesure automatique du temps de marche, il n'est pas nécessaire d'attendre un temps de course dimensionné pour le cas extrême).</p>
	<ul style="list-style-type: none"> ■ Arrêt 	<p>La durée de service n'est pas déterminée automatiquement mais elle doit être réglée manuellement.</p> <p><i>Remarque :</i> Les changements résultant d'un vieillissement et de différences de température sont déjà prises en compte dans l'actuateur. Ceci permet de configurer</p>

¹Le paramètre est visible lorsqu'un **produit lame** est sélectionné.

²Le paramètre est visible lorsque « Famille de produit » est réglé sur « Brise-soleil orientables ouverts » et qu'un JAX-1 JAX-3 ou JAX-6 est configuré

³Le paramètre est visible lorsque « Famille de produit » est réglé sur « Brise-soleil orientables ouverts » ou « Brise-soleil orientables fermés »

		<p>sans réserve de sécurité le temps de marche mesuré manuellement.</p> <p><i>Usage :</i> Les positions cibles entre les positions de fin de course peuvent également être avancées avec des constellations électriques dans lesquelles la mesure automatique du temps de marche n'est pas applicable (par exemple à l'aide de moteurs couplés à des relais de coupure)</p>
Durée de montée ¹	00:01 ... 10:00 [mm:ss]	<p>Temps de marche complet de la fin de course basse à la fin de course haute. Saisie du temps de marche sur la base de la mesure manuelle.</p> <p>Remarque : Utilisez si besoin l'Aide du calibrage .</p>
Durée de descente ²	00:01 ... 10:00 [mm:ss]	<p>Temps de marche complet de la position de fin de course supérieure à la position de fin de course inférieure.</p> <p>Saisie du temps de marche sur la base de la mesure manuelle.</p> <p>Remarque : Utilisez si besoin l'Aide du calibrage .</p>
Délai de poursuite du moteur ³	0 à 10 000 ms	Le délai défini correspond au délai de fermeture du circuit du moteur jusqu'au démarrage du déplacement ainsi déclenché.
Surcourse du moteur mont.	00:01 ... 10:00 [mm:ss]	Le délai configuré compense la poursuite du moteur dans le sens de la montée après l'ouverture du circuit moteur.
Surcourse du moteur desc.	00:01 ... 10:00 [mm:ss]	Le délai configuré compense la poursuite du moteur dans le sens de la descente après l'ouverture du circuit moteur.
Raccordement moteur	<ul style="list-style-type: none"> ■ Ne pas modifier 	<p>Modification de l'affectation des bornes en cas de câblage incorrect à la sortie du moteur : (Modification de l'affectation des bornes sur l'entrée, voir Configuration « Définition des boutons » sous Commande depuis l'entrée de contact)</p> <p>Le démarrage de la fin de course supérieure est assuré via le raccordement  (Montée). Le démarrage de la fin de course inférieure est assuré via le raccordement  (Descente).</p>
	<ul style="list-style-type: none"> ■ Permuter Descente1/Descente2 ¹ 	<p>Le démarrage de l'interrupteur de fin de course central est assuré via le raccordement  (Descente2). Le démarrage de la fin de course inférieure est assuré via le raccordement  (Descente1).</p>
	<ul style="list-style-type: none"> ■ Permuter Montée/Descente 	<p>Le démarrage de la fin de course supérieure est assuré via le raccordement  (Descente). Le démarrage de la fin de course inférieure est assuré via le raccordement  (Montée).</p>

¹Le paramètre est visible lorsque « Mesure du temps de marche » est réglé sur « Arrêt »

²Le paramètre est visible lorsque « Mesure du temps de marche » est réglé sur « Arrêt »


³Le paramètre est visible lorsque « Mesure du temps de marche » est réglé sur « Arrêt »

Remarque :

La sélection « Permuter Montée/Descente » change également la correspondance du sens de la marche pour les boutons test ainsi que pour les paramètres « Durée de montée », « Durée de descente », « Surcourse du moteur mont. » et « Surcourse du moteur desc. ».

¹La sélection est visible si « Type de moteur » est réglé sur « 3 interrupteurs de fin de course »

Positions d'ombrage

Nom du paramètre	Sélection	Description
Position d'ombrage correspondante	<ul style="list-style-type: none"> ■ Position P1 (protection visuelle) ■ Position P2 (ombrage abaissé) ■ Position P3 (ombrage relevé) ■ Position P4 (transparence) 	Le Position d'ombrage sélectionné P1...P4 avec son paramètre de délai est validé comme position d'ombrage.
Position P1 (protection visuelle)	<ul style="list-style-type: none"> ■ Temps de Descente1 0 à 10 min 	Spécifie les Positions d'ombrage P1...P4 . Temps de Descente1 : La position des lamelles en descente ouverte est utilisée comme position de référence. La valeur commande l'ouverture à l'heure paramétrée.
Position P2 (ombrage abaissé)	<ul style="list-style-type: none"> ■ Temps de Descente2 0 ... 10 min 	Temps de Descente2 : La position des lamelles fermée est utilisée comme position de référence. La valeur commande l'ouverture à l'heure paramétrée.
Position P3 (ombrage relevé)		Remarque : Utilisez si besoin l'Aide du calibrage  .
Position P4 (transparence)		
Facteur de correction	0 à 200 %	Entraîne un ajustement de l'angle d'orientation des lames prédéfini et des Positions d'ombrage P1...P4 pour les produits lames : Avec 0% ... À 99 % l'ouverture des lamelles est réduite, entre 101 et 200 % l'ouverture des lamelles est augmentée. Un facteur de correction reçu par la centrale de protection solaire (dans Objet Griesser) est multiplié par le facteur défini ici du canal du moteur.

Comportement initial

Nom du paramètre	Sélection	Description
Interruption de la tension du bus	<ul style="list-style-type: none"> ■ Pas activé ■ Aucune commande de marche ■ Montée ■ Descente ■ Position d'ombrage ■ Hauteur de tablier 	<p>Configuration « Pas activé » : L'actuateur ne réagit pas à l'interruption de la tension du bus</p> <p>Autres paramètres : Lors de l'interruption de la tension du bus, la position sélectionnée est mise en place et la commande est bloquée. La commande à l'aide des boutons test sur</p>

	<ul style="list-style-type: none"> Angle d'orientation des lames Position (hauteur/angle) Position (P1-P4) 	<p>l'actuateur reste toutefois possible. La commande n'est exécutée que si la tension du bus est interrompue pendant plus de 10 minutes. L'objectif est d'éviter que des coupures ponctuelles ne se répercutent sur toute l'installation.</p>
Hauteur ¹	0 à 100%	0% Tablier complètement rentré 100 % Tablier complètement sorti
Angle ²	0 à 100%	0% Lames ouvertes au maximum 100 % Lames fermées
Position (P1-P4) ³	<ul style="list-style-type: none"> Position P1 (protection visuelle) Position P2 (ombrage abaissé) Position P3 (ombrage relevé) Position P4 (transparence) 	
Remise sous tension du bus	voir Interruption de la tension du bus	<p>Lors de la remise sous tension du bus, la position sélectionnée est effectuée et la commande est activée. La commande n'est exécutée que si le Comportement en cas de coupure de la tension du bus a été exécuté auparavant.</p>
Remise sous tension du secteur	voir Interruption de la tension du bus	Le retour du réseau avance jusqu'à la position choisie et active la commande.
Réinitialisation ⁴	voir Interruption de la tension du bus	Après réinitialisation, la position sélectionnée est avancée et la commande est libérée.

Quittances

La précision de la quittance dépend des paramètres configurés **Temps de marche** et **Durée de rotation des lames** ainsi que de la stratégie de déploiement choisie et est variable.

Quittances de position

Nom du paramètre	Sélection	Description
Quittances de position	<ul style="list-style-type: none"> désactivable toujours actif 	<p>La sélection Quittances de position = désactivables permet d'afficher l'objet de groupe Activer les quittances de position Mn pour le canal de moteur n correspondant.</p> <p>Cet objet permet d'activer ou de désactiver si besoin toutes les quittances concernant la position (à savoir la hauteur, l'angle, la position de fin de course haut/bas, la zone d'ombrage, position inconnue) de l'actuateur de store pour ce canal de moteur. Les autres quittances comme les fonctions de blocage</p>

¹Le paramètre est visible lorsque la commande de marche « Hauteur de tablier » ou « Position (hauteur/angle) » a été sélectionnée.

²Le paramètre est visible lorsque la commande de marche « Angle d'orientation des lames » ou « Position (hauteur/angle) » a été sélectionnée.

³Le paramètre est visible lorsque la commande de marche « [Position \(P1-P4\)](#) » a été sélectionnée.

⁴Redémarrage de l'appareil en raison du téléchargement ETS.

		<p>sont toujours actives.</p> <p>Lors de l'activation de la quittance :</p> <ul style="list-style-type: none"> - les quittances de 1 octet hauteur / angle sont envoyées sur le bus (que la valeur ait changé ou non). - les quittances de 1 bit ne sont pas envoyées - les quittances de 4 octets (GTB) sont envoyées au bus (pour autant que le critère d'envoi soit réglé sur « en cas de changement »).
Envoyer la position	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Non (désactivé) 	Les objets de groupe pour la quittance de la hauteur et de l' angle sont masqués.
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Lecture seule 	Les objets de groupe pour la quittance de la hauteur et de l' angle sont affichés. Les valeurs actuelles peuvent être lues à partir d'une demande de lecture.
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Avec position cible atteinte 	Les objets de groupe pour la quittance de la hauteur et de l' angle sont affichés. Chaque fois que la position prédéfinie est atteinte, l'actuateur de store envoie la position actuelle (hauteur et angle).
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ En cas de changement de la position 	Les objets de groupe pour la quittance de la hauteur et de l' angle sont affichés. Le paramètre Envoi en cas de changement de est affiché.
		<ul style="list-style-type: none"> ▪ Non (désactivé) : Les objets de groupe pour la quittance de la hauteur et de l'angle sont masqués. ▪ Lecture seule : Les objets de groupe pour la quittance de la hauteur et de l'angle sont affichés. Les valeurs actuelles peuvent être lues à partir d'une demande de lecture. ▪ Avec position cible atteinte : Les objets de groupe pour la quittance de la hauteur et de l'angle sont affichés. Chaque fois que la position prédéfinie est atteinte, l'actuateur de store envoie la position actuelle (hauteur et angle). ▪ En cas de changement de la position : Les objets de groupe pour la quittance de la hauteur et de l'angle sont affichés. Le paramètre Envoi en cas de changement de est affiché. <p><i>Remarque sur la quittance de la position de hauteur :</i></p> <p>Les critères ci-après doivent être satisfaits pour permettre une quittance valide de la position de hauteur :</p> <ul style="list-style-type: none"> ▪ Lorsque la détection de fin de course est activée : Le produit pour façade doit être calibré (déplacement complet de bas en haut sans interruption de la course et sans limitation de la commande). ▪ Lorsque la détection de fin de course est désactivée :

		<p>La position de fin de course supérieure ou inférieure doit être atteinte au moins une fois.</p> <p><i>Remarque sur la quittance de la position angulaire :</i> Pour une position angulaire valide, déplacer au moins une fois l'angle d'orientation des lames sur une position de fin de course (complètement ouvert ou fermé).</p>
Envoi en cas de changement de ¹		<p>Les objets de groupe pour la quittance de la hauteur et de l'angle envoient la valeur 0 et 255, ainsi que chacun des niveaux intermédiaires définis lorsque la hauteur et l'angle atteignent ou dépassent l'une de ces valeurs de position. On obtient ainsi le nombre de quittances ci-après, en fonction du paramètre :</p> <p><i>Remarque :</i> Les valeurs en % font référence à la hauteur de tablier complète de Montée vers Descente ou au pivotement complet des lames de entièrement fermé à entièrement ouvert. L'objet de groupe Activer la quittance commande la quittance Hauteur, Angle d'orientation des lames.</p> <ul style="list-style-type: none"> ▪ 10 % : 11 quittances (bas, 9 positions intermédiaires, haut) ▪ 20 % : 6 quittances (bas, 4 positions intermédiaires, haut) ▪ 25 % : 5 quittances (bas, 3/4, milieu, 1/4, haut) ▪ 50 % : 3 quittances (bas, milieu, haut)
	▪ 10 %	11 quittances (bas, 9 positions intermédiaires, haut)
	▪ 20 %	6 quittances (bas, 4 positions intermédiaires, haut)
	▪ 25 %	5 quittances (bas, 3/4, milieu, 1/4, haut)
	▪ 50 %	3 quittances (bas, milieu, haut)
Fin de course haute	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Désactivé ▪ 1 bit ▪ 3 octets RGB ▪ 3 octets RGB + 1 bit <p>Sélecteur de couleur Valeur RGB</p>	<p>Configuration si et de quelle manière la quittance intervient :</p> <ul style="list-style-type: none"> - ne pas afficher de objet de groupe - afficher uniquement objet de groupe 1 octet - afficher uniquement objet de groupe RVB - afficher les deux objet de groupe <p>Affichage dans l'infobulle de la zone de couleur et valeur RVB 8 bits pour chacune des couleurs rouge, vert et bleu à l'aide du sélecteur de couleur</p>
Fin de course basse	idem	
Zone d'ombrage	idem	
Position cible	idem	

¹La sélection « Envoi en cas de changement de ...% » est affichée avec le paramètre « Envoyer la position » = « En cas de changement de position »

atteinte		
Position inconnue	idem	
Couleur si inactif ¹	Sélectionneur de couleur Valeur RGB	Si aucun état n'est actif, la valeur de couleur « Inactif » est envoyée. L'affichage de la zone de couleur et de la valeur 8 bits RGB pour rouge, vert et bleu est visible à l'aide du sélectionneur de couleur ou peut être ajusté manuellement.

Quittances sur la disponibilité

Nom du paramètre	Sélection	Description
Coupure d'alimentation du moteur	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Désactivé ▪ 1 bit ▪ 3 octets RGB ▪ 3 octets RGB + 1 bit Sélectionneur de couleur Valeur RGB	Configuration si et de quelle manière la quittance intervient : - ne pas afficher de objet de groupe - afficher uniquement objet de groupe 1 octet - afficher uniquement objet de groupe RVB - afficher les deux objet de groupe Affichage de la zone de couleur et valeur 8 bits RGB pour chacune des couleurs rouge, vert et bleu à l'aide du sélectionneur de couleur dans l'infobulle
	idem	
Blocage d'automatisme	idem	Voir " Liste de compatibilité des Actuateurs de store" auf Seite 138
Blocage de commande	idem	
Blocage de sécurité	idem	
Restriction	idem	
Hauteur restreinte	idem	
Angle restreint	idem	
Couleur si inactif ²	Sélectionneur de couleur Valeur RGB	Si aucun état n'est actif, la valeur de couleur « Inactif » est envoyée. L'affichage de la zone de couleur et de la valeur 8 bits RGB pour rouge, vert et bleu est visible à l'aide du sélectionneur de couleur ou peut être ajusté manuellement.

Quittances des données de service

Nom du paramètre	Sélection	Description
Temps de service du moteur	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Désactivé 	L'objet de groupe « Temps de service du moteur » est affiché. Total des périodes pendant lesquelles le moteur a fonctionné. Ce compteur peut être réinitialisé.
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ lecture seule 	
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ en cas de dépassement de la valeur limite 	
Valeur limite ³ envoyer à nouveau	[1 à 100 000]	La valeur peut être envoyée à nouveau lorsque la

		valeur limite est dépassée. Lors d'un nouvel envoi, l'objet est envoyé à nouveau en cas de changement de plus de 2 % du contenu de la valeur (à partir de la valeur limite).
Temps de service du tablier	idem	L'objet de groupe « Temps de service du tablier » est affiché. Total des périodes pendant lesquelles le tablier était à l'état sorti (et exposé aux intempéries). Ce compteur peut être réinitialisé.
Surcharge du moteur	idem	L'objet de groupe « Surcharge du moteur » est affiché. Nombre de coupures successives du canal en raison d'un courant incorrect (> 5 A) sur le canal du moteur.
Cycles de commutation du moteur	idem	L'objet de groupe « Cycles de commutation du moteur » est affiché. Nombre de cycles de commutation du moteur entraîné en charge (uniquement avec la détection de courant activée afin d'éviter de compter le nombre de commutations du relais). Ce compteur peut être réinitialisé.

Quittance GTB

Nom du paramètre	Sélection	Description
Envoyer Objet GTB	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Arrêt 	L'objet de groupe Quittance toutes les commandes est masqué.
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Marche (lecture seule) 	L'actuateur n'envoie jamais à l'état actif mais le système de gestion doit effectuer une demande.
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ En cas de changement du dysfonctionnement 	À l'arrivée, l'actuateur envoie les messages d'état Contrôler l'alimentation et le moteur ou Appareil défectueux .
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ En cas de changements 	L'actuateur envoie à chaque changement de message d'état ou lorsque la position cible est atteinte. Si l'on sélectionne pour le paramètre Envoyer la position l'entrée désactivable, les modifications du dysfonctionnement sont toujours envoyées et les quittances de position en fonction de la valeur de l'objet de groupe (1=envoyer, 0=ne pas envoyer).
Codage GTB	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Griesser 	Le codage dans l' objet de sortie GTB correspond ... à la définition Griesser sur les modalités d'utilisation de MSX et MGX dans les produits à partir de 2005.
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ KNX 	... à la spécification KNX selon DPT 241.800, définie à partir de 2015.

Quittances des objets de groupe

Abréviations utilisées :

OG Objet de groupe

Type Type de donnée (longueur binaire de objet de groupe)

 C R W T [Objekt-Flags](#) prédéfinis

U (C - W - -) signifie par exemple : C et W sont définis, R, T et U ne le sont pas

DPT « Data Point Type » (type de point de donnée) conformément au standard KNX

(Mn) N° n du canal de moteur

...(En) Entrée de contact N° n ou Entrée de groupe

(EGx) Entrée de contact ou Entrée de groupe , borne de raccordement Montée , Descente ou Descente1

Fonction	Nom	Description	Type (DPT)
Hauteur 0...255	Protection solaire (Mn), Quit-tance de hauteur	Quittance de la hauteur du tablier pour le canal du moteur n	1 octet (5.001) (C R - T -)
Angle 0...255	Protection solaire (Mn), Quit-tance d'angle	Quittance de l'angle des lames pour le canal du moteur n. L'angle effectif d'orientation des lames est indiqué. L'angle d'orientation des lames signalé en retour peut différer de la position de consigne, par exemple s'il existe une restriction ou un facteur de correction.	1 octet (5.001) (C R - T -)
Marche / Stop	Protection solaire (Mn), Activer les quittances de la position	Cet objet permet d'activer toutes les quittances de position configurées (hauteur, angle, positions de fin de course, zone d'ombrage, cible atteinte) pour le canal du moteur n (valeur de l'objet=marche) ou de les désactiver (valeur de l'objet=arrêt)	1 bit (1.001) (C - W - -)
Objet RVB Clignoter	Protection solaire (Mn), Quit-tance RVB clignotant	Informations d'état supplémentaires sur la couleur RVB.	1 bit (1.002) (C R - T -)
Objet GTB	Protection solaire (Mn), Quit-tance de toutes les commandes	Quittance à la gestion technique du bâtiment à l'aide d'un objet 4 octets unique. La quittance comporte la position actuelle (hauteur/angle) ainsi que les informations d'état.	4 octets (12.000 ou 241.800) (C R - T -)
Temps de service du moteur	Protection solaire (Mn), données de service	Total des périodes pendant lesquelles le moteur a fonctionné. Ce compteur peut être réinitialisé.	4 octets (13.100) (C R - T -)
Temps de service du tablier	Protection solaire (Mn), données de service	Total des périodes pendant lesquelles le tablier était à l'état sorti (et exposé aux intempéries). Ce compteur peut être réinitialisé.	4 octets (13.100) (C R - T -)

Surcharge du moteur	Protection solaire (Mn), données de service	Nombre de coupures successives du canal en raison d'un courant incorrect (> 5 A) sur le canal du moteur.	4 octets (12.001) (C R - T -)
Cycles de commutation du moteur	Protection solaire (Mn), données de service	Nombre de cycles de commutation du moteur entraîné en charge (uniquement avec la détection de courant activée afin d'éviter de compter le nombre de commutations du relais). Ce compteur peut être réinitialisé.	4 octets (12.001) (C R - T -)
Code ⁴	Protection solaire (Mn), Réinitialisation des données du moteur	<p>Entraîne la réinitialisation des compteurs « Cycles de commutation du moteur » et « Temps de service du moteur » et doit donc être réalisé après un changement de moteur. Le déclenchement de l'opération de réinitialisation doit être confirmé à nouveau après le message d'avertissement « La réinitialisation des compteurs ne peut pas être annulée ! ».</p> <p>La réinitialisation intervient en recevant tout d'abord la valeur 127 puis, dans un délai de 10 minutes, la valeur 222</p>	1 octet (5.004) (C - W - -)
Code ⁵	Protection solaire (Mn), Réinitialisation des données du tablier	<p>Entraîne la réinitialisation du compteur « Temps de service du tablier » et doit donc être réalisé après un changement de tablier. Le déclenchement de l'opération de réinitialisation doit être confirmé à nouveau après le message d'avertissement « La réinitialisation des compteurs ne peut pas être annulée ! ».</p> <p>La réinitialisation intervient en recevant tout d'abord la valeur 127 puis, dans un délai de 10 minutes, la valeur 222</p>	1 octet (5.004) (C - W - -)

Fonction	Nom	Description	Type (DPT)
Oui / Non		avec la configuration « 1 bit » ou « 3 octets RGB + 1 bit »	1 bit (1.002) (C R - T -)
Objet RVB	Protection solaire (Mn), Quit- tance: Fin de course haute	avec la configuration « 3 octets RGB » ou « 3 octets RGB + 1 bit » Quittance pour déterminer si le tablier se trouve à la position de fin	3 octets (232.600) (C R - T -)

	de course haute.
Protection solaire (Mn), Quit- tance: Fin de course basse	Quittance pour déterminer si le tablier est en fin de course inférieure.
Protection solaire (Mn), Quit- tance: Zone d'ombrage	Quittance pour déterminer si le tablier se trouve dans la zone de la position d'ombrage.
Protection solaire (Mn), Quit- tance: Position cible atteinte	Quittance afin de déterminer si l'actuateur a atteint la position cible prédéfinie.
Protection solaire (Mn), Quit- tance: Position inconnue	Quittance afin de déterminer si l'actuateur connaît la hauteur du tablier (valeur de l'objet=Non) ou non (valeur de l'objet=Oui). La position est inconnue par exemple après un ETS Download ou après une coupure d'alimentation élec- trique jusqu'à la course de référence suivante.
Protection solaire (Mn), Quit- tance: Coupure d'alimentation du moteur	L'actuateur envoie la valeur de l'objet « Oui » lorsqu'il a détecté une coupure imprévue du circuit électrique du moteur. La cause exacte est inconnue. Différents cas sont possibles et à vérifier : Moteur non branché, défaut de l'interrupteur de fin de course ou disjoncteur thermique déclenché.
Protection solaire (Mn), Quit- tance: Blocage d'automatisme	Quittance pour déterminer si le Blo- cage d'automatisme est activé. Lorsqu'une tuile exécutant une fonction automatique est fermée, l'information « Blocage d'automatisme » s'affiche.
Protection solaire (Mn), Quit- tance: Blocage de commande	Quittance pour déterminer si le Blo- cage de commande est activé. Lorsqu'une tuile de commande est verrouillée, l'information « Blocage d'automatisme » s'affiche.
Protection solaire (Mn), Quit- tance: Blocage de sécurité	Quittance pour déterminer si le blo- cage de sécurité est activé. Si une tuile de sécurité verrouille d'autres tuiles, l'information « Verrouillage de sécurité » s'affiche.
Protection solaire (Mn), Quit- tance: Restriction	Quittance pour déterminer si une restriction est active dans la pile. La quittance intervient également si un blocage supérieur est actif.
Protection solaire (Mn), Quit- tance: Hauteur restreinte	Quittance pour déterminer si une restriction empêche de démarrer jusqu'à la hauteur de store visée.

		La quittance est automatiquement réglée sur « 0 » après 10 secondes, car le store s'est arrêté à la limite de restriction.	
	Protection solaire (Mn), Quittance: Angle restreint	Quittance pour déterminer si une restriction empêche de démarrer jusqu'à l'angle d'orientation des lames visé. La quittance est automatiquement réglée sur « 0 » après 10 secondes, car le store s'est arrêté à la limite de restriction.	

¹Visible après avoir sélectionné « 3 octets RGB » dans un état

²Visible après avoir sélectionné « 3 octets RGB » dans un état

³Visible si « en cas de dépassement de la valeur limite » a été sélectionné

4

Visible si « Temps de service du moteur » ou « Cycles de commutation du moteur » a été sélectionné

⁵Visible si « Temps de service du tablier » a été sélectionné



Diagnostic Protection solaire

Sélectionner la tuile « Protection solaire » dans l'afficheur Diagnostic pour lire et représenter les états et les événements du canal de moteur.

Les affichages à la section **États actuels** sont actualisés en continu, l'actualisation est réalisée à la section **Données de service** après avoir actionné le bouton Charger les données de service.

États actuels et Données de service

Champ	Sommaire	Description
Cycle de diagnostic Champ de saisie	hh:mm:ss	Lecture constante en tâche de fond (une fois initial puis à l'aide du cycle sélectionné ou en actionnant un poussoir)
Diagnostic		
Numéro de canal	Num.	
États actuels		
Date	Date / Heure	
Position (actuelle) Hauteur de tablier	0...255 (0...100 %)	
Angle d'orientation des lames	0...255 (0...100 %)	
Zone d'ombrage	Oui / Non	
Position cible atteinte	Oui / Non/ Inconnu	Si aucune donnée n'est présente, on indique « inconnu ».
Position cible (consigne) Hauteur de tablier	0...255 (0...100 %)	
Angle d'orientation des lames	0...255 (0...100 %)	L'angle effectif d'orientation des lames est indiqué. L'angle d'orientation des lames signalé en retour peut différer de la position de consigne, par exemple s'il existe une restriction ou un facteur de correction.

Déclencheur	Description Numéro de tuile	
Date / Heure	Date / Heure	
Restriction active Restriction de tuile	Oui / Non N° / Nom N° / Nom ... (autres)	
Facteur de correction ¹		Le facteur de correction entraîne un ajustement d'un angle d'orientation des lames prédéfini et des degrés d'ombrage P1...P4
Total	50% *25% ... 150% *225%	Le total est obtenu à partir du facteur de correction de la centrale et du facteur de correction du canal de moteur.
Centrale	25 % 225 %	Le facteur de correction « Centrale » est reçu via l'objet Griesser.
Canal de moteur	0 à 200 %	Le facteur de correction « Canal de moteur » peut être configuré en fonction du canal dans l'Actuateur de store .
Temps de marche		
Montée – Descente ²	... s / inconnu	
Descente ² – Montée	... s / inconnu	
Descente ¹ – Descente ²	... s / inconnu	
Raccordement moteur ¹	vérifier/ ok	Date / Heure
Risque 	<ul style="list-style-type: none"> ■ Contact de relais soudé ■ Surcharge 	Contact de relais soudé, cela signifie que le courant ne circule pas sur un contact de relais bien que le relais soit ouvert. Dans ce cas, l'appareil doit être remplacé. Surcharge, cela signifie qu'un courant supérieur à 5 A circule (le courant admissible est de 2,5 A), l'actuateur risque d'être endommagé.
Dysfonctionnement 	<ul style="list-style-type: none"> ■ Aucun moteur présent ■ Protection thermique ■ Coupure de câble 	Aucun moteur présent : Aucun moteur n'est raccordé ou le câble neutre est interrompu. Protection thermique, cela signifie que la commande par moteur est en surchauffe et ne peut pas être actionnée. Le délai de refroidissement a une durée variable en fonction du délai de refroidissement.

¹Un dysfonctionnement en cours sur le canal est signalé par une tuile de produit rouge dans la pile

		Coupure de câble, cela signifie que l'un des câbles de commande (montée/descente2/descente1) est interrompu, que le déplacement sur un autre câble moteur fonctionne.
Remarque sur le mode 	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Modification du temps de marche - Changement du produit pour façade ▪ Arrêt du couple 	Modification du temps de marche - Changement du produit pour façade: Un changement de produit est une cause possible pour une modification du temps de marche. Arrêt du couple : Le moteur électronique a détecté un obstacle et le déplacement a été interrompu par le moteur.
Dysfonctionnement	Cause (Date / Heure)	Causes possibles : <ul style="list-style-type: none"> ▪ Interruption de la tension du bus ▪ Interruption de la tension du secteur Si aucune donnée n'est présente, on indique « inconnu ».
Redémarrage de l'appareil	Cause (Date / Heure)	Causes possibles pour le redémarrage de l'appareil : <ul style="list-style-type: none"> ▪ Redémarrage planifié ▪ Interruption de la tension du secteur Si aucune donnée n'est présente, on indique « inconnu ».
Données de service		
Charger les données de service		Entraîne l'actualisation des voyants dans cette section
Date	Date / Heure	
Temps de service de l'appareil	Durée	Total des périodes pendant lesquelles l'actuateur fonctionnait.
Surcharge		
Dernier courant de surcharge	Date / Heure	Instant de la survenue Détection de surcharge (ou contact de relais soudé détecté). Les contacts du relais ont éventuellement été endommagés par la surcharge. Un fonctionnement correct (par ex. des fonctions de sécurité) n'est plus assuré, le canal moteur ne doit plus être utilisé.
Nombre de courant de surcharge	Nombre	Nombre de coupures successives du canal en raison d'un courant incorrect (> 5 A) sur le canal du moteur.
Moteur		

Cycles de commutation du moteur	Nombre	Nombre de cycles de commutation du moteur entraîné en charge (uniquement avec la détection de courant activée afin d'éviter de compter le nombre de commutations du relais). Ce compteur peut être réinitialisé.
Valeur limite dépassée le ³	Date / Heure	Si une valeur limite est configurée et qu'elle a été dépassée, la date de dépassement est représentée.
Temps de service du moteur	Durée	Total des périodes pendant lesquelles le moteur a fonctionné. Ce compteur peut être réinitialisé.
Valeur limite dépassée le ⁴	Date / Heure	Si une valeur limite est configurée et qu'elle a été dépassée, la date de dépassement est représentée.
Compteur de moteur réinitialisé	Nombre	Nombre de réinitialisations des compteurs « Cycles de commutation du moteur » et « Temps de service du moteur »
Réinitialiser le compteur de moteur		Entraîne la réinitialisation des compteurs « Cycles de commutation du moteur » et « Temps de service du moteur » et doit donc être réalisé après un changement de moteur. Le déclenchement de l'opération de réinitialisation doit être confirmé à nouveau après le message d'avertissement « La réinitialisation des compteurs ne peut pas être annulée ! ».
Dernière réinitialisation le ⁵	Date / Heure	Les données de diagnostic ont été réinitialisées la dernière fois à la date indiquée. Si la ligne n'est pas visible, il n'y a jamais eu de réinitialisation
Produit de façade		
Temps de service du tablier	Durée	Total des périodes pendant lesquelles le tablier était à l'état sorti (et exposé aux intempéries). Ce compteur peut être réinitialisé.
Valeur limite dépassée le ⁶	Date / Heure	Si une valeur limite est configurée et qu'elle a été dépassée, la date de dépassement est représentée.
Compteur de tablier réinitialisé	Nombre	Nombre de réinitialisations du compteur « Temps de service du tablier »
Réinitialiser le compteur de tablier		Entraîne la réinitialisation du compteur « Temps de service du tablier » et doit donc être réalisé après un changement de tablier. Le déclenchement de l'opération de

Dernière réinitialisation le ⁷		réinitialisation doit être confirmé à nouveau après le message d'avertissement « La réinitialisation des compteurs ne peut pas être annulée ! ».
	Date / Heure	Les données de diagnostic ont été réinitialisées la dernière fois à la date indiquée. Si la ligne n'est pas visible, il n'y a jamais eu de réinitialisation

Derniers événements (micrologiciel de l'actuateur jusqu'à la version 1.5)

⤴ Derniers événements

#	Date / Heure	N° de tuileDescription	Position ciblehauteur / angle	Blocage
16	30.08.2021 / 16:52:07	Automatiksperr Bus #10		Blocage
15	30.08.2021 / 16:36:13	Objet Griesser - Commande de sécurité #12		Aucune restriction
14	30.08.2021 / 16:35:29	Objet Griesser - Commande de sécurité #12		Aucune restriction
13	30.08.2021 / 16:29:44	Bedienung Bus #11	216 / 0 85 / 0 %	
12	30.08.2021 / 16:29:44	Bedienung Bus #11		Blocage

Les 10 derniers événements sont mémorisés pour chaque canal et peuvent être lus depuis la DCA. Si la Diagnose est ouverte avec une liaison de bus active, les entrées sont associées en continu à la liste, ce qui permet ainsi des listes d'événements longues (enregistrements).

¹Visible uniquement avec les produits à lamelles

²Visible uniquement avec des moteurs à 3 interrupteurs de fin de course

³Visible uniquement en cas de dépassement de la valeur limite

⁴Visible uniquement en cas de dépassement de la valeur limite

⁵Visible uniquement si le compteur de moteur a été réinitialisé

⁶Visible uniquement en cas de dépassement de la valeur limite

⁷Visible uniquement si le compteur de tablier a été réinitialisé

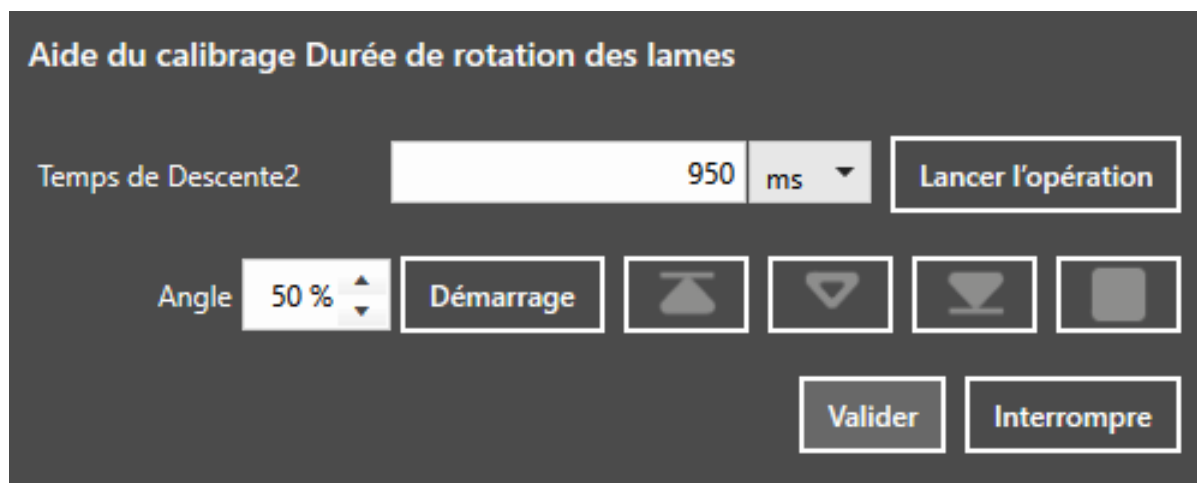
Aide du calibrage

Les opérations décrites ci-après pour la mesure des valeurs calibrées spécifiques du produit de façade ne peuvent être exécutées que si ETS est associé au bus et à l'actuateur. Il est nécessaire pour cela de charger au moins l'adresse individuelle de l'actuateur.

L'Aide du calibrage permet de contrôler directement la valeur définie et si besoin de la modifier jusqu'à atteindre la position correcte.





Durée de rotation des lames

La valeur calibrée « **Durée de rotation des lames** » définit la plage de rotation maximale des lames. Celle-ci va des lames complètement fermées à l'ouverture maximale des lames (typiquement env. 90° jusqu'à ce que les lames soient alignées horizontalement ; certains tabliers peuvent se fermer encore plus dans le sens opposé).



Procédure :

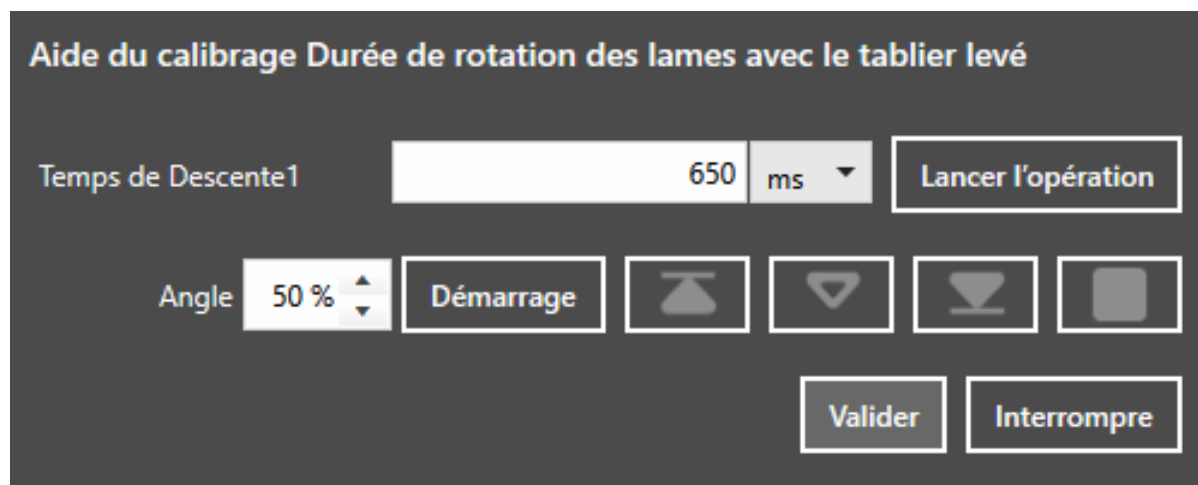
- Saisir « Temps de Descente2 »
- Actionner le bouton « Lancer l'opération »
- Le tablier avance jusqu'à la position de fin de course basse et tourne la lame pendant le temps prédéfini
- contrôler la position avancée, (ouverture maximale des lames avec le tablier complètement sorti), répéter éventuellement au point 1 jusqu'à ce que la durée corresponde.
- d'autres contrôles si besoin avec les valeurs de consigne de l'angle d'orientation des lames et les boutons de commande de marche

Champ de saisie, Bouton	Description
Temps de Descente2	Durée de rotation des lames à partir de la position Descente2 (position de fin de course inférieure : tablier complètement sorti et lames complètement fermées) jusqu'à la position sortie (tablier complètement sorti et lames complètement ouvertes)
Lancer l'opération	L'ouverture maximale des lames est réglée en avançant jusqu'à la position de fin de course inférieure puis en faisant pivoter après le délai prédéfini.
Angle d'orientation des lames	Contrôler l'orientation des lames dans la plage de pivotement prédéfinie en définissant un angle d'orientation des lames par défaut de 0...100%
Démarrage	Ces boutons permettent de déclencher un déplacement dans les positions de fin de course ou d'ombrage ou d'arrêter un déplacement en cours.
	Montée
	Ombrage
	Descente
	ARRÊT
Valider	Fermer la fenêtre « Aide du calibrage » et valider la valeur calibrée. L'actuateur doit être rechargé pour appliquer la modification des paramètres.
Interrompre	Fermer la fenêtre « Aide du calibrage » sans valider la valeur calibrée

Durée de rotation des lames avec le tablier levé


La valeur calibrée « **Durée de rotation des lames avec le tablier levé** » définit la zone de rotation des lames depuis la position de descente jusqu'à l'ouverture maximum.




Cette valeur calibrée est importante uniquement pour les stores vénitiens : dans ce type de tablier, les lames sont inclinées lors de la sortie du tablier à une position de descente prédéfinie mécaniquement et ne commencent à se fermer qu'une fois que le tablier est complètement abaissé. Ceci donne par conséquent **une durée de rotation des lames plus courte lorsque le tablier est relevé qu'à partir de la position de fin de course inférieure**.



Procédure :

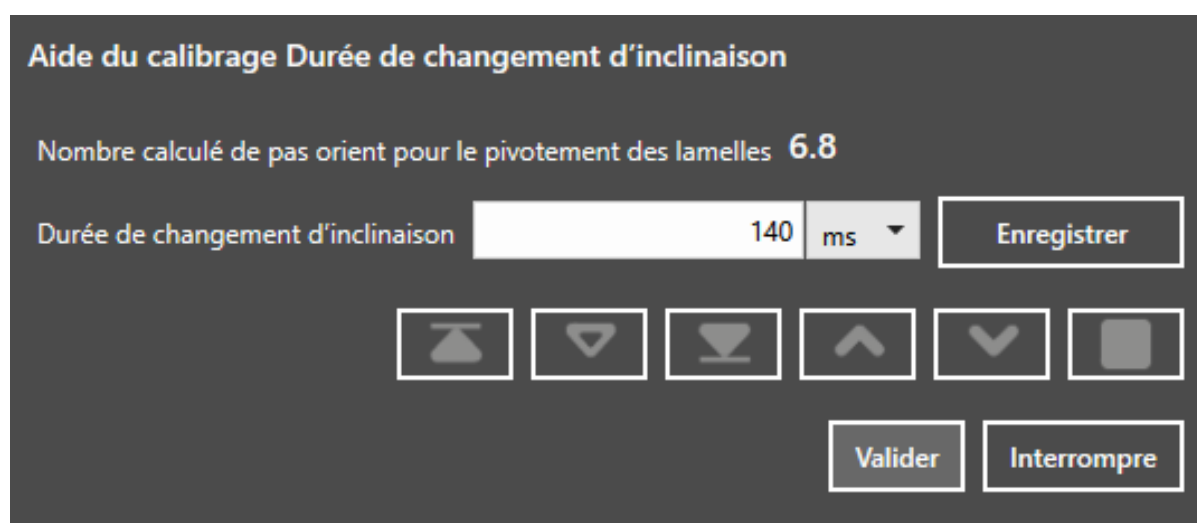
- Saisir « Temps de Descente1 »
- Actionner le bouton « Lancer l'opération »
- Le tablier avance jusqu'à la position Descente1 et tourne la lame après le délai prédéfini
- contrôler la position avancée, (ouverture maximale des lames avec le tablier complètement sorti), répéter éventuellement au point 1 jusqu'à ce que la durée corresponde.
- d'autres contrôles si besoin avec les valeurs de consigne de l'angle d'orientation des lames et les boutons de commande de marche

Champ de saisie, Bouton	Description
Temps de Descente1	Durée de rotation des lames à partir de la position Descente1 (tablier complètement sorti et lames en position de descente) jusqu'à la position sortie (tablier complètement sorti et lames complètement ouvertes). Le trajet entre la position Descente1 et la position de fin de course inférieure peut être défini à l'aide de l'interrupteur de fin de course intermédiaire d'un moteur de store à 3 interrupteurs de fin de course ou à l'aide d'une valeur calibrée dans la commande du moteur.
Lancer l'opération	L'ouverture maximale des lames est réglée en avançant jusqu'à la position Descente1 puis en faisant pivoter après le délai prédéfini.
Angle d'orientation des lames	Contrôler l'orientation des lames dans la plage de pivotement prédéfinie en définissant un angle d'orientation des lames par défaut de 0...100%
Démarrage	
	Ces boutons permettent de déclencher un déplacement dans les positions de fin de course ou d'ombrage ou d'arrêter un déplacement en cours. Montée

	Ombrage
	Descente
	ARRÊT
Valider	Fermer la fenêtre « Aide du calibrage » et valider la valeur calibrée. L'actuateur doit être rechargé pour appliquer la modification des paramètres.
Interrompre	Fermer la fenêtre « Aide du calibrage » sans valider la valeur calibrée



Durée de changement d'inclinaison


Le paramètre « **Durée de changement d'inclinaison** » indique la durée d'une étape d'inclinaison individuelle.



Procédure :

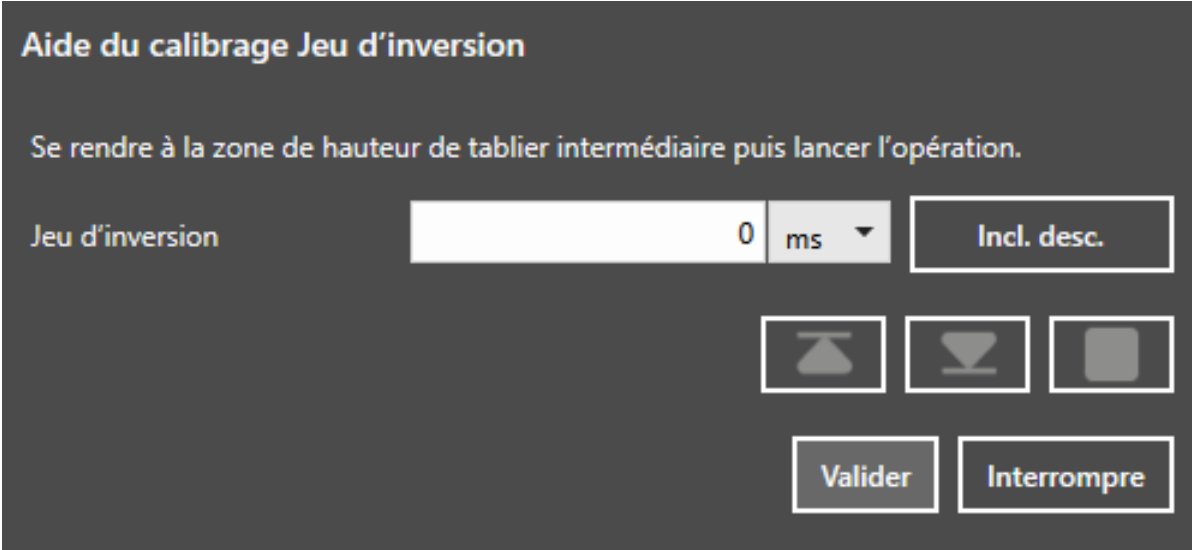
- Entrer le délai attendu pour la durée de changement d'inclinaison (le nombre de pas orient pour permettre aux lamelles de pivoter complètement est affiché automatiquement).
- Le bouton « Enregistrer » permet d'écrire l'heure dans l'actuateur de store
- Les boutons d'inclinaison permettent de contrôler la durée d'inclinaison définie.
- Enregistrer la durée définie pour le pivotement avec « Enregistrer »

Champ de saisie, Bouton	Description
Durée de changement d'inclinaison	Délai de compensation d'un mouvement dépendant de la direction
Incl.	Le store s'incline dans le sens correspondant avec le délai « jeu de rotation »
 	Ces boutons permettent de déclencher un déplacement dans les positions de fin de course ou d'ombfrage ou d'arrêter un déplacement en cours. Montée Descente Incl. montée Incl. desc.

	ARRÊT
Valider	Fermer la fenêtre « Aide du calibrage » et valider la valeur calibrée. L'actuateur doit être rechargé pour appliquer la modification des paramètres.
Interrompre	Fermer la fenêtre « Aide du calibrage » sans valider la valeur calibrée




Jeu d'inversion

La valeur calibrée « **Jeu de rotation** » compense un mouvement non visible sur la lamelle lors d'un changement de direction.



Procédure :

- Enregistrer la durée escomptée pour le jeu de rotation
- Actionner le bouton « Incl. montée ». Une nouvelle pression inverse le sens de la marche. Il est possible d'actionner le bouton plusieurs fois de suite.
- Si **un** mouvement est visible sur la lamelle, le jeu de rotation doit être **réduit**
Si **aucun** mouvement n'est visible sur la lamelle, le jeu de rotation doit être **augmenté**
- Le jeu de rotation est configuré correctement lorsque l'on ne détecte aucun mouvement sur la lamelle.
- Enregistrer la durée définie pour le pivotement avec « Enregistrer »

Champ de saisie, Bouton	Description
Jeu d'inversion	Délai de compensation d'un mouvement dépendant de la direction
Incl.	Le store s'incline dans le sens correspondant avec le délai « jeu de rotation »
  	Ces boutons permettent de déclencher un déplacement dans les positions de fin de course ou d'ombrage ou d'arrêter un déplacement en cours. Montée Descente ARRÊT
Valider	Fermer la fenêtre « Aide du calibrage » et valider la valeur calibrée. L'actuateur doit être rechargé pour appliquer la modification des paramètres.

Interrompre


Fermer la fenêtre « Aide du calibrage » sans valider la valeur calibrée

Temps de marche

La valeur calibrée « **Temps de marche** » définit le mouvement d'un store de la position fin de course supérieure à la position de fin de course inférieure (et inversement).

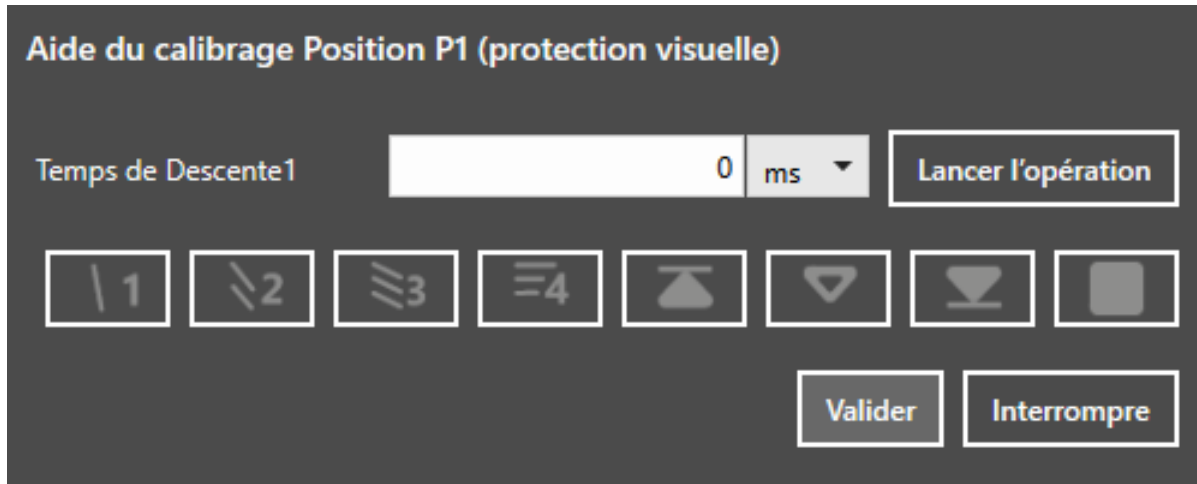
Procédure :

- Déplacer les stores à l'aide des boutons de commande vers la fin de course supérieure (ou pour déterminer la « durée de montée » jusqu'à la position de fin de course inférieure)
- Actionner le bouton « Lancer l'opération »
- Le tablier atteint la fin de course inférieure
- Actionner le bouton « ARRÊT » lorsque le niveau de fin de course inférieure est atteint
- Valider le temps de marche mesuré avec « Valider » ou répéter l'opération.

Champ de saisie, Bouton	Description
Temps de marche	Durée de rotation des lames à partir de la position Descente2 (position de fin de course inférieure : tablier complètement sorti et lames complètement fermées) jusqu'à la position sortie (tablier complètement sorti et lames complètement ouvertes)
Lancer l'opération	Le store atteint la fin de course correspondante après avoir actionné le bouton. Le temps de marche actuel est indiqué en continu.
	<p>Ces boutons permettent de déclencher un déplacement dans les positions de fin de course ou d'ombrage ou d'arrêter un déplacement en cours.</p> <p>Montée</p> <p>Descente</p> <p>ARRÊT</p>
Valider	Fermer la fenêtre « Aide du calibrage » et valider la valeur calibrée. L'actuateur doit être rechargé pour appliquer la modification des paramètres.
Interrompre	Fermer la fenêtre « Aide du calibrage » sans valider la valeur calibrée







Positions d'ombrage P1...P4



Réglage de [Positions d'ombrage P1...P4](#) Les quatre Positions d'ombrage ont la même Aide du calibrage.



Procédure :

- Entrer le délai de pivotement à partir de la position de référence (Descente1 ou Descente2)
- Actionner le bouton « Lancer l'opération »
- Le tablier avance jusqu'à la position de référence et tourne la lame après le délai prédéfini
- contrôler la position avancée, répéter éventuellement au point 1 jusqu'à ce que la durée corresponde.
- Autres commandes selon les besoins avec les boutons pour le démarrage directe de la [Position d'ombrage P1...P4](#) et pour les autres commandes de marche

Champ de saisie, Bouton	Description
Temps de Descente1 ou Temps de Descente2	Durée de rotation des lames à partir de la position de référence (Descente1 ou Descente2)
Lancer l'opération	La Position d'ombrage est réglée en avançant jusqu'à la position de référence puis en faisant pivoter après le délai prédéfini.
   	Ces boutons permettent d'avancer chacune des quatre Positions d'ombrage : P1 P2 P3 P4
 	Ces boutons permettent de déclencher un déplacement dans les positions de fin de course ou d'ombrage ou d'arrêter un déplacement en cours. Montée Ombrage

	Descente
	ARRÊT
Valider	Fermer la fenêtre « Aide du calibrage » et valider la valeur calibrée. L'actuateur doit être rechargé pour appliquer la modification des paramètres.
Interrompre	Fermer la fenêtre « Aide du calibrage » sans valider la valeur calibrée



Commande

Le groupe de tuiles Commande comprend :

Tuile (utilisation)	Description
Commande	Le déclenchement pour la commande est assuré par l'entrée de contact présente ou par le bus.
GTB	Le déclenchement est réalisé à l'aide de l' objet d'entrée GTB .



Commande des stores

Les sources de commande configurables sont :

- Entrée de contact sur l'actuateur
- Entrée de bus

Paramètres Commande des stores

Nom du paramètre	Sélection	Désignation
Partager les objets de groupe	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Oui, avec un partage via l'appareil 	<p>Les objets de groupe peuvent soit être créés individuellement pour chaque canal de moteur, soit partagés sur un appareil entre plusieurs canaux de moteur.</p> <p>Les objets de groupe de ces tuiles sont partagés via l'ensemble des canaux de moteur pour lesquels la même fonction est configurée.</p>
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Non, un par moteur 	Des objets de groupe séparés sont créés explicitement pour chaque canal de moteur.

Nom du paramètre	Sélection	Description
Nom	Texte libre	Nom de la tuile
Source de commande	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Entrée de contact 	... localement sur le bouton raccordé à l'actuateur
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Entrée de bus 	... Objets de groupe
Entrée de Entrée de ¹	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Entrée locale Canal 1...3/6/9 	Canal d'actuateur utilisé pour l'entrée de la commande.
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Entrée du groupe 	Canal d'actuateur utilisé pour l'entrée de la com-

	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Entrée locale 	<p>mande. Le numéro d'entrée de l'entrée locale est automatiquement identique au numéro de canal sélectionné. Exemple : L'entrée de contact 1 agit sur le canal moteur 1 ; l'entrée de contact 2 agit sur le canal moteur 2, etc.</p>
Fonction		
Utilisation	Commande	<p>Lorsque la tuile est bloquée, la quittance est sortie sur l'objet quittance 1 bit « Blocage de commande ». La commande récurrente est réexécutée (redéclenchement). Chaque commande, y compris les commandes identiques successives, est exécutée.</p>
Répéter la commande après la désactivation du blocage	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Non 	<p>Lorsque le blocage de la tuile n'est plus actif,...</p> <p>... aucune commande n'est exécutée. Pour les commandes qui ne sont ni locales ni centrales.</p>
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Oui, avant le blocage 	<p>... la dernière commande est exécutée avant l'activation du blocage.</p> <p>Lorsqu'une commande intervient pendant un blocage actif, cette dernière est rejetée. Les stores se déplacent à la dernière position demandée après la désactivation du blocage. Pour les commandes individuelles dans la pièce, car les commandes ne devraient pas être répétées pendant qu'un blocage est activé.</p>
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Oui, toujours 	<p>... la dernière commande est exécutée avant ou pendant un blocage actif.</p> <p>Lorsqu'une commande intervient pendant un blocage actif (par ex. le store ne peut pas être positionné suite au blocage), la commande est mémorisée et est mise en marche lors de la désactivation du blocage. Pour les commandes d'automatisme comme l'automatique d'ombrage, l'automatisme horaire, la commande centrale, les commandes de sécurité etc.</p>
Blocage		<p>La fonction de blocage ne s'applique pas aux tuiles elles-mêmes mais aux tuiles disposées en dessous.</p>
Activer le blocage	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Jamais 	<p>Aucun blocage n'est activé.</p>
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Pour la commande 	<p>En cas d'utilisation (indépendamment de la commande), le blocage est activé.</p>
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ En cas de pression de 2 touches simultanées ² 	<p>Après un bref actionnement (< 400 ms) simultané du bouton Montée et Descente, le blocage est activé.</p>
Tuiles inférieures	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Bloquer tout 	<p>Lors de la sélection « Activer le blocage avec ... » Toutes les tuiles inférieures sont bloquées.</p>

Désactiver le blocage	<ul style="list-style-type: none"> Jamais 	Le blocage n'est pas désactivé.
	<ul style="list-style-type: none"> Pour la commande 	En cas d'utilisation (indépendamment de la commande), le blocage est désactivé.
	<ul style="list-style-type: none"> Pour commande de montée 	Le blocage est désactivé avec une commande de marche jusqu'à la position de fin de course supérieure .
	<ul style="list-style-type: none"> Après temporisation 	Le blocage est désactivé après la fin de la temporisation. Le paramètre de réglage horaire est affiché.
	<ul style="list-style-type: none"> En cas de pression de 2 touches simultanées ³ 	Après un actionnement long (> 400 ms) simultané du bouton Montée et Descente, le blocage est désactivé.
Temporisation ¹	1 s à 48 h	Temporisation après activation du blocage jusqu'à la désactivation automatique
Tuiles inférieures	<ul style="list-style-type: none"> Blocage et restrictions conservées 	Lors de la désactivation du blocage, les blocages et les restrictions des tuiles inférieures ne sont pas modifiés.
	<ul style="list-style-type: none"> Désactiver le blocage, conserver les restrictions 	Lors de la désactivation du blocage, les blocages des tuiles inférieures sont désactivés à l'exception des tuiles de sécurité alors que les restrictions des tuiles inférieures ne sont pas modifiées.





¹Le paramètre est visible après avoir sélectionné **Entrée de contact** sous Source de commande.

²Le paramètre est visible après avoir sélectionné **Entrée de contact** sous Source de commande.

³Le paramètre est visible après avoir sélectionné **Entrée de contact** sous Source de commande.

Commande depuis l'entrée de contact

Les paramètres suivants sont visibles après avoir sélectionné « Entrée de contact » sous le paramètre « Source de commande de ».

Nom du paramètre	Sélection	Description
Entrée de contact Définition des boutons		Modification de l'affectation des bornes en cas de câblage incorrect à l'entrée de contact : (Modification de l'affectation des bornes sur la sortie, voir Configuration « Raccordement moteur » sous Moteur)
	<ul style="list-style-type: none"> Ne pas modifier 	Le démarrage de la fin de course supérieure est assuré via le raccordement  (Montée). Le démarrage de la fin de course inférieure est assuré via le raccordement  (Descente).
	<ul style="list-style-type: none"> Permuter Montée/Descente 	Le démarrage de la fin de course supérieure est assuré via le raccordement  (Descente). Le démarrage de la fin de course inférieure est assuré via le raccordement  (Montée).

¹Le paramètre est visible après avoir sélectionné **Après temporisation** sous Désactiver le blocage.

		assuré via le raccordement \triangle (Montée).
Sortie LED Commande auto-matisée LED	▪ -- (aucun affichage)	
	▪ Interne (statut du canal)	Allumé = La commande bloque les autres tuiles (en général, les fonctions d'automatisation) Clignotement = La commande est bloquée (par les tuiles supérieures)
	▪ Externe (sur bus)	

Commande depuis l'entrée de bus

Les paramètres suivants sont visibles après avoir sélectionné **Bus** sous le paramètre **Source de commande de**.

Nom du paramètre	Sélection	Description
Objets de groupe	▪ Uniquement objets 1 bit	Les objets de groupe Montée/desc, Mont./ombrage et Pas à pas/Arrêt sont affichés.
	▪ Tous les objets	Tous les objets de groupe sont affichés.

Objets de groupe commande

Abréviations utilisées :

OG Objet de groupe

Type Type de donnée (longueur binaire de objet de groupe)

C R W T [Objekt-Flags](#) prédéfinis

U (C - W - -) signifie par exemple : C et W sont définis, R, T et U ne le sont pas

DPT « Data Point Type » (type de point de donnée) conformément au standard KNX

(Mn) N° n du canal de moteur

...(En) Entrée de contact N° n ou Entrée de groupe

(EGx) Entrée de contact ou Entrée de groupe , borne de raccordement Montée , Descente ou Descente1

Fonction	Nom	Description	Type (DPT)
Montée / descente	Commande des stores (Mn), Position de fin de course	0 = Course en position de fin de course supérieure 1 = Course en position de fin de course inférieure	1 bit (1.008) (C-W- -)
Montée / ombrage	Commande des stores (Mn), Ombrage	0 = Course en position de fin de course supérieure 1 = Course en position d'ombrage	1 bit (néant) (C-W- -)
Pas / Stop	Commande des stores (Mn), Changement d'inclinaison	0 = Inclinaison vers le haut, ou arrêt en cas de déplacement	1 bit (1.007)

		1 = Inclinaison vers le bas, ou arrêt en cas de déplacement	(néant) ¹ (C-W- -)
Hauteur 0...255	Commande des stores (Mn), Hauteur	Déplacement à la hauteur du tablier : 0 = Tablier complètement rentré 255 = Tablier complètement sorti	1 octet (5.001) (C-W- -)
Angle 0...255	Commande des stores (Mn), Angle	Déplacement de l'angle d'orientation des lames : 0 = Lames ouvertes au maximum 255 = Lames fermées au maximum	1 octet (5.001) (C-W- -)
Position (hauteur/angle)	Commande des stores (Mn), Position	Déplacement à la position cible prédéfinie grâce à la hauteur du tablier et à l'angle des lames	3 octets (240.800) (C-W- -)

Transférer la commande vers la sortie de bus

Le paramètre suivant est visible après avoir sélectionné **Entrée de contact** sous le paramètre **Source de commande de**.

Nom du paramètre	Sélection	Description
Envoyer la commande sur le bus	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Non 	La commande de l'entrée (entrée de contact ou radio) est envoyée sur le bus.
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Oui 	Les objets de groupe sont configurés sur la base des paramétrages de l'entrée de contact . ² .

Objets de groupe commande

Abréviations utilisées :

OG Objet de groupe

Type Type de donnée (longueur binaire de objet de groupe)

C R W T [Objekt-Flags](#) prédéfinis

U (C - W - -) signifie par exemple : C et W sont définis, R, T et U ne le sont pas

DPT « Data Point Type » (type de point de donnée) conformément au standard KNX

(Mn) N° n du canal de moteur

...(En) Entrée de contact N° n ou Entrée de groupe

(EGx) Entrée de contact ou Entrée de groupe , borne de raccordement Montée , Descente ou

¹Distinction de DPT voir chapitre « Configuration de l'appareil », section « Philosophie de commande »

²Association des paramètres à l'objet de groupe :

Montée → Montée/Descente

Descente → Montée/Descente

Position d'ombrage → Mont. / ombrage

Inclinaison → Pas à pas/Arrêt

Position (hauteur/angle) → Hauteur et angle

Descente1

Fonction	Nom	Description	Type (DPT)
Montée / descente	Entrée (En), fin de course	0 = Course en position de fin de course supérieure 1 = Course en position de fin de course inférieure	Bit (1.008) (C -- T -)
Montée / ombrage	Entrée (En), ombrage	0 = Course en position de fin de course supérieure 1 = Course en position d'ombrage	1 bit (néant) (C -- T -)
Pas / Stop	Entrée (En), changement d'inclinaison	0 = Inclinaison vers le haut, ou arrêt en cas de déplacement 1 = Inclinaison vers le bas, ou arrêt en cas de déplacement	1 bit (1.007) (C -- T -)


Commande automatisée GTB
Paramètres pour la commande automatisée GTB

Nom du paramètre	Sélection	Désignation
Partager les objets de groupe	<ul style="list-style-type: none"> ■ Oui, avec un partage via l'appareil 	<p>Les objets de groupe peuvent soit être créés individuellement pour chaque canal de moteur, soit partagés sur un appareil entre plusieurs canaux de moteur.</p> <p>Les objets de groupe de ces tuiles sont partagés via l'ensemble des canaux de moteur pour lesquels la même fonction est configurée.</p>
	<ul style="list-style-type: none"> ■ Non, un par moteur 	Des objets de groupe séparés sont créés explicitement pour chaque canal de moteur.

Nom du paramètre	Sélection	Description
Nom	Texte libre	Nom de la tuile
Fonction		
Utilisation	Automatisme	Lorsque la tuile est bloquée, la quittance est sortie sur l'objet quittance 1 bit « Blocage d'automatisme ». La commande récurrente n'est pas exécutée (pas de redéclenchement) Après exécution d'une commande, d'autres commandes identiques de cette tuile ne sont pas exécutées.
	Commande	Lorsque la tuile est bloquée, la quittance est sortie sur l'objet quittance 1 bit « Blocage de commande ». La commande récurrente est réexécutée (redéclenchement). Chaque commande, y compris les commandes identiques successives, est exécutée.
Commande de marche	<ul style="list-style-type: none"> ■ Commande individuelle 	La tuile réagit aux commandes définies comme « commande individuelle ». Les commandes centrales sont rejetées.

	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Commande centrale 	La tuile réagit aux commandes définies comme « commande centrale ». Les commandes individuelles sont rejetées
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Néant 	Aucune commande de marche n'est exécutée
Répéter la commande après la désactivation du blocage	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Non 	Lorsque le blocage de la tuile n'est plus actif, aucune commande n'est exécutée. Pour les commandes qui ne sont ni locales ni centrales.
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Oui, avant le blocage 	... la dernière commande est exécutée avant l'activation du blocage. Lorsqu'une commande intervient pendant un blocage actif, cette dernière est rejetée. Les stores se déplacent à la dernière position demandée après la désactivation du blocage. Pour les commandes individuelles dans la pièce, car les commande ne devraient pas être répétées pendant qu'un blocage est activé.
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Oui, toujours 	... la dernière commande est exécutée avant ou pendant un blocage actif. Lorsqu'une commande intervient pendant un blocage actif (par ex. le store ne peut pas être positionné suite au blocage), la commande est mémorisée et est mise en marche lors de la désactivation du blocage. Pour les commandes d'automatisme comme l'automatique d'ombrage, l'automatisme horaire, la commande centrale, les commandes de sécurité etc.
Activer le blocage	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Commande individuelle GTB ¹ 	
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Commande centrale GTB ² 	
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Indicateur de blocage GTB 	Si l'indicateur de blocage dans l'objet GTB = « 1 », le blocage est activé, si l'indicateur de blocage = « 0 », le blocage est désactivé. La prise en compte du blocage dépend du paramètre « Commande de marche » : Avec une « Commande individuelle » de la GTB, l'indicateur de blocage n'a aucune influence sur une tuile avec le réglage « Commande de marche » = « Commande centrale » (et vice versa).
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Jamais 	
Tuiles inférieures	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Bloquer tout 	Lors de la sélection « Activer le blocage avec ... » Toutes les tuiles inférieures sont bloquées.

Désactiver le blocage	<ul style="list-style-type: none"> Commande individuelle GTB ³ 	
	<ul style="list-style-type: none"> Commande centrale GTB ⁴ 	
	<ul style="list-style-type: none"> Indicateur de blocage GTB 	<p>Si l'indicateur de blocage dans l'objet GTB = « 1 », le blocage est activé, si l'indicateur de blocage = « 0 », le blocage est désactivé.</p> <p>La prise en compte du blocage dépend du paramètre « Commande de marche » :</p> <p>Avec une « Commande individuelle » de la GTB, l'indicateur de blocage n'a aucune influence sur une tuile avec le réglage « Commande de marche » = « Commande centrale » (et vice versa).</p>
	<ul style="list-style-type: none"> Jamais 	
Tuiles inférieures	<ul style="list-style-type: none"> Blocage et restrictions conservées 	Lors de la désactivation du blocage, les blocages et les restrictions des tuiles inférieures ne sont pas modifiés.
	<ul style="list-style-type: none"> Désactiver le blocage, conserver les restrictions 	Lors de la désactivation du blocage, les blocages des tuiles inférieures sont désactivés à l'exception des tuiles de sécurité alors que les restrictions des tuiles inférieures ne sont pas modifiées.

Abréviations utilisées :

OG Objet de groupe

Type Type de donnée (longueur binaire de objet de groupe)

 C R W T [Objekt-Flags](#) prédéfinis

U (C - W - -) signifie par exemple : C et W sont définis, R, T et U ne le sont pas

DPT « Data Point Type » (type de point de donnée) conformément au standard KNX

(Mn) N° n du canal de moteur

...(En) Entrée de contact N° n ou Entrée de groupe

(EGx) Entrée de contact ou Entrée de groupe , borne de raccordement Montée , Descente ou Descente1

Fonction	Nom	Description	Type (DPT)
Objet GTB	Commande automatisée GTB (Mn), commande GTB	Commande d'une station de commande ou visualisation. Tous les commandes de marche sont regroupés au sein d'un objet.	4 octets (12.000) (C-W- -)

¹La sélection est visible si « Commande de marche » est réglé sur « Commande individuelle »

²La sélection est visible si « Commande de marche » est réglé sur « Commande individuelle »

³La sélection est visible si « Commande de marche » est réglé sur « Commande individuelle »

⁴La sélection est visible si « Commande de marche » est réglé sur « Commande individuelle »



Entrée

Les tuiles du groupe **Entrée** entraînent une réaction du canal de moteur (commande de marche, fonction de blocage) sur une commande alimentée par un contact de commutation, un objet de groupe ou une entrée radio.

Deux variantes sont disponibles :

Tuile (utilisation)	Désignation
Entrée de commande	Pour les commandes telles que Détecteur de présence, Contacts.
Entrée de commande sécurité	Pour les commandes de sécurité telles que Incendie, Nettoyage, Interrupteur de fin de course, etc. La tuile ne peut être placée que dans la zone supérieure de la pile.

Concernant les paramètres, les deux tuiles se distinguent au niveau des groupes de paramètres **Blocage** et **Quittance**.



Entrée de commande

Paramètres pour l'entrée de commande

Nom du paramètre	Sélection	Désignation
Partager les objets de groupe	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Oui, avec un partage via l'appareil 	<p>Les objets de groupe peuvent soit être créés individuellement pour chaque canal de moteur, soit partagés sur un appareil entre plusieurs canaux de moteur.</p> <p>Les objets de groupe de ces tuiles sont partagés via l'ensemble des canaux de moteur pour lesquels la même fonction est configurée.</p>
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Non, un par moteur 	Des objets de groupe séparés sont créés explicitement pour chaque canal de moteur.

Nom du paramètre	Sélection	Description
Nom	Texte libre	Nom de la tuile
Entrée de commande de		La source pour la tuile est utilisée par...
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Entrée de contact ▪ Entrée de bus 	<p>Entrée directe sur l'actuateur de store</p> <p>Objet de groupe</p>
Fonction		
Utilisation	Automatisme	Lorsque la tuile est bloquée, la quittance est sortie sur l'objet quittance 1 bit « Blocage d'automatisme ». La commande récurrente n'est pas exécutée (pas de redéclenchement) Après exécution d'une commande, d'autres commandes identiques de cette tuile ne sont pas exécutées.
	Commande	Lorsque la tuile est bloquée, la quittance est sortie sur l'objet quittance 1 bit « Blocage de commande ». La commande récurrente est réexécutée (redéclen-

			chement). Chaque commande, y compris les commandes identiques successives, est exécutée.
Commande avec « marche / 1 » Commande avec « arrêt / 0 »	<ul style="list-style-type: none"> ■ Aucune commande de marche ■ Montée ■ Descente ■ Position d'ombrage ■ Hauteur de tablier ■ Angle d'orientation des lames ■ Position (hauteur/angle) ■ Position (P1-P4) 		Commande de marche en cas d'entrée active ou inactive. La commande est déclenchée à nouveau après une réception répétée (sans changement d'état) (Redéclenchement). La commande n'est pas redéclenchée après une réception répétée lorsque l'entrée de commande fonctionne en mode automatique (paramètre « Utilisation » réglé sur « Automatisation »).
Hauteur ¹	0 à 100%	0% 100 %	Tablier complètement rentré Tablier complètement sorti
Angle ²	0 à 100%	0% 100 %	Lames ouvertes au maximum Lames fermées
Position (P1-P4) ³	<ul style="list-style-type: none"> ■ Position P1 (protection visuelle) ■ Position P2 (ombrage abaissé) ■ Position P3 (ombrage relevé) ■ Position P4 (transparence) 		
Répéter la commande après la désactivation du blocage	<ul style="list-style-type: none"> ■ Non 		Lorsque le blocage de la tuile n'est plus actif, aucune commande n'est exécutée. Pour les commandes qui ne sont ni locales ni centrales.
	<ul style="list-style-type: none"> ■ Oui, avant le blocage 		... la dernière commande est exécutée avant l'activation du blocage. Lorsqu'une commande intervient pendant un blocage actif, cette dernière est rejetée. Les stores se

¹Le paramètre est visible lorsque la commande de marche « Hauteur de tablier » ou « Position (hauteur/angle) » a été sélectionnée.

²Le paramètre est visible lorsque la commande de marche « Angle d'orientation des lames » ou « Position (hauteur/angle) » a été sélectionnée.

³Le paramètre est visible lorsque la commande de marche « [Position \(P1-P4\)](#) » a été sélectionnée.

		déplacent à la dernière position demandée après la désactivation du blocage. Pour les commandes individuelles dans la pièce, car les commande ne devraient pas être répétées pendant qu'un blocage est activé.
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Oui, toujours 	<p>... la dernière commande est exécutée avant ou pendant un blocage actif.</p> <p>Lorsqu'une commande intervient pendant un blocage actif (par ex. le store ne peut pas être positionné suite au blocage), la commande est mémorisée et est mise en marche lors de la désactivation du blocage.</p> <p>Pour les commandes d'automatisme comme l'automatique d'ombrage, l'automatisme horaire, la commande centrale, les commandes de sécurité etc.</p>
Blocage		
Activer le blocage	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Jamais ▪ Avec « marche / 1 » ▪ Avec « arrêt / 0 » 	Définition de la situation dans laquelle le blocage est activé. La fonction de blocage ne s'applique pas aux tuiles elles-mêmes mais aux tuiles disposées en dessous.
Tuiles inférieures	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Restreindre la zone de déplacement 	Lors de la sélection « Activer le blocage avec ... » La zone de déplacement est restreinte pour toutes les tuiles inférieures.
Restriction	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Bloquer tout 	Toutes les tuiles inférieures sont bloquées.
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Hauteur 0...255 ▪ Angle 0...255 ▪ Position (hauteur/angle) ▪ Position (P1-P4) 	Zone de déplacement libérée.
Hauteur libre Angle libre depuis 1	<ul style="list-style-type: none"> ▪ 0 à 255 	
Position d'ombrage libre depuis 2	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Descente ▪ P1 ▪ P2 ▪ P3 ▪ P4 	
Libre jusque	idem	paramètre identique à « Libre depuis »
Restrictions inférieures		Ce réglage des paramètres est pertinent s'il y a plusieurs restrictions dans une pile.

¹Le paramètre est visible lorsque **Position** ou uniquement **Hauteur** ou uniquement **Angle** a été sélectionné sous Restriction

²Le paramètre est visible lorsque « [Position \(P1-P4\)](#) » a été sélectionné sous Restriction

	<ul style="list-style-type: none"> ▪ prendre en compte ▪ ne pas prendre en compte (priorité) 	<p>On calcule l'intersection de toutes les restrictions.</p> <p>Seule la restriction de la tuile avec la priorité (de blocage) la plus élevée est active. Toutes les autres restrictions ne sont pas prises en compte.</p>
Désactiver le blocage	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Jamais ▪ Avec « marche / 1 » ▪ Avec « arrêt / 0 » ▪ Après temporisation 	Définition de la situation dans laquelle le blocage est désactivé.
Temporisation ¹	1 s à 48 h	Temporisation après activation du blocage jusqu'à la désactivation automatique
Tuiles inférieures	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Blocage et restrictions conservées 	Lors de la désactivation du blocage, les blocages et les restrictions des tuiles inférieures ne sont pas modifiés.
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Désactiver le blocage, conserver les restrictions 	Lors de la désactivation du blocage, les blocages des tuiles inférieures sont désactivés à l'exception des tuiles de sécurité alors que les restrictions des tuiles inférieures ne sont pas modifiées.



Entrée de commande sécurité

Paramètres Entrée de commande Sécurité

Nom du paramètre	Sélection	Désignation
Partager les objets de groupe	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Oui, avec un partage via l'appareil 	<p>Les objets de groupe peuvent soit être créés individuellement pour chaque canal de moteur, soit partagés sur un appareil entre plusieurs canaux de moteur.</p> <p>Les objets de groupe de ces tuiles sont partagés via l'ensemble des canaux de moteur pour lesquels la même fonction est configurée.</p>
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Non, un par moteur 	Des objets de groupe séparés sont créés explicitement pour chaque canal de moteur.

Nom du paramètre	Sélection	Description
Nom	Texte libre	Nom de la tuile
Entrée de commande de		La source pour la tuile est utilisée par...
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Entrée de contact ▪ Entrée de bus 	<p>Entrée directe sur l'actuateur de store</p> <p>Objet de groupe</p>
Fonction		
Utilisation	Sécurité	Lorsqu'un blocage d'au moins une tuile de sécurité est activé, la quittance est sortie sur l'objet quittance

¹Le paramètre est visible après avoir choisi « Après temporisation » pour « Désactiver le blocage » (ne s'applique pas en cas de restrictions).

		1 bit « Blocage de sécurité ».	
Avec « marche / 1 » Avec « arrêt / 0 »		<ul style="list-style-type: none"> ▪ Aucune commande de marche ▪ Montée ▪ Descente ▪ Position d'ombrage ▪ Hauteur de tablier ▪ Angle d'orientation des lames ▪ Position (hauteur/angle) ▪ Position (P1-P4) 	<p>Commande de marche en cas d'entrée active ou inactive.</p> <p>La commande est exécutée à nouveau lors d'une nouvelle réception de « 1 » (Redéclenchement), mais pas avec « 0 » (aucun redéclenchement).</p>
Hauteur ¹	0 à 100%	0% 100 %	Tablier complètement rentré Tablier complètement sorti
Angle ²	0 à 100%	0% 100 %	Lames ouvertes au maximum Lames fermées
Position (P1-P4) ³	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Position P1 (protection visuelle) ▪ Position P2 (ombrage abaissé) ▪ Position P3 (ombrage relevé) ▪ Position P4 (transparence) 		
Répéter la commande après la désactivation du blocage			Lorsque le blocage de la tuile n'est plus actif,...
	Oui, toujours		<p>... la dernière commande est exécutée avant ou pendant un blocage actif.</p> <p>Lorsqu'une commande intervient pendant un blocage actif (par ex. le store ne peut pas être positionné suite au blocage), la commande est mémorisée et est mise en marche lors de la désactivation du blocage.</p>
Blocage			
Activer le blocage	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Avec « marche / 1 » ▪ Avec « arrêt / 0 » 		Définition de l'état dans lequel le blocage est activé.

¹Le paramètre est visible lorsque la commande de marche « Hauteur de tablier » ou « Position (hauteur/angle) » a été sélectionnée.

²Le paramètre est visible lorsque la commande de marche « Angle d'orientation des lames » ou « Position (hauteur/angle) » a été sélectionnée.

³Le paramètre est visible lorsque la commande de marche « [Position \(P1-P4\)](#) » a été sélectionnée.

Tuiles inférieures	<ul style="list-style-type: none"> Restreindre la zone de déplacement 	Lors de la sélection « Activer le blocage avec ... » La zone de déplacement est restreinte pour toutes les tuiles inférieures.
Restriction	<ul style="list-style-type: none"> Bloquer tout 	Toutes les tuiles inférieures sont bloquées.
	<ul style="list-style-type: none"> Hauteur 0...255 Angle 0...255 Position (hauteur/angle) Position (P1-P4) 	Zone de déplacement libérée.
Hauteur libre Angle libre depuis 1	<ul style="list-style-type: none"> 0 à 255 	
Position d'ombrage libre depuis 2	<ul style="list-style-type: none"> Descente P1 P2 P3 P4 	
Libre jusque	idem	paramètre identique à « Libre depuis »
Désactiver le blocage	<ul style="list-style-type: none"> Avec « marche / 1 » Avec « arrêt / 0 » 	Définition de l'état dans lequel le blocage est désactivé.
Tuiles inférieures	<ul style="list-style-type: none"> Blocage et restrictions conservées 	Lors de la désactivation du blocage, les blocages et les restrictions des tuiles inférieures ne sont pas modifiés.
	<ul style="list-style-type: none"> Désactiver le blocage, conserver les restrictions 	Lors de la désactivation du blocage, les blocages des tuiles inférieures sont désactivés à l'exception des tuiles de sécurité alors que les restrictions des tuiles inférieures ne sont pas modifiées.

Commande depuis l'entrée de contact

Les paramètres suivants sont visibles après avoir sélectionné « Entrée de contact » sous le paramètre « Entrée de commande ».

Nom du paramètre	Sélection	Description
Configuration des contacts		
Contact raccordé à Contact raccordé à	<ul style="list-style-type: none"> Entrée locale Canal 1 (Contact Montée) Entrée locale Canal 1 (Contact Descente) Entrée locale Canal 2 (Contact Montée) Entrée locale Canal 2 (Contact Descente) ... 	Entrée de contact de l'actuateur de store Entrée de contact de l'actuateur de store .Le numéro d'entrée de l'entrée locale est automatiquement identique au numéro de canal sélectionné. Exemple : L'entrée de contact 1 agit sur le canal moteur 1 ; l'entrée de contact 2 agit sur le canal moteur 2, etc.

¹Le paramètre est visible lorsque **Position** ou uniquement **Hauteur** ou uniquement **Angle** a été sélectionné sous Restriction

²Le paramètre est visible lorsque « [Position \(P1-P4\)](#) » a été sélectionné sous Restriction

	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Entrée locale Canal 9 (Contact Descente) ▪ Entrée de groupe (Contact Montée) ▪ Entrée de groupe (Contact Descente1) ▪ Entrée de groupe (Contact Descente) ▪ Entrée locale (Contact Montée) ▪ Entrée locale (Contact Descente) 	
Commande automatisée à LED		
Commande automatisée LED	<ul style="list-style-type: none"> ▪ -- (aucun affichage) 	
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Interne (Statut du canal n) ¹ ▪ Externe (sur bus) 	Statut du canal sur lequel la LED est raccordée.

Commande depuis l'entrée de bus

Les paramètres suivants sont visibles après avoir sélectionné « Entrée de bus » sous le paramètre « Entrée de commande ».

Nom du paramètre	Sélection	Description
Surveillance	<ul style="list-style-type: none"> ▪ <input checked="" type="checkbox"/> ▪ <input type="checkbox"/> 	Activer ou désactiver la fonction de surveillance pour l'objet de groupe pour cette entrée de commande
Temps de surveillance ²	00:01 à 72:00 hh:mm	Si l'objet de groupe ne reçoit jamais la valeur « Arrêt » ou « Marche » pour cette entrée de commande pendant le temps de surveillance défini, la réaction est la même que pour la fonction « Commande avec 'marche / 1' ». (le masque de saisie « hh:mm » couvre les heures et les minutes)
Initialisation	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Valeur 0 ▪ Valeur 1 	État chargé après un redémarrage.
Lecture	<ul style="list-style-type: none"> ▪ <input checked="" type="checkbox"/> ▪ <input type="checkbox"/> 	Une demande de lecture sur l'objet de groupe est déclenchée. Attention : Tenir compte de la charge du bus ! En l'absence de quittance dans un délai utile, le paramètre sélectionné est validé. Remarque : Lors de l'activation de la demande de lecture, l'« indicateur d'actualisation » doit être placé sur l'objet

¹Le paramètre est visible lorsque le contact d'entrée est associé à l'entrée de commande (pas de sélection possible lorsque l'entrée est déjà utilisée par ex. pour la commande).

²Le paramètre est visible lorsque « Surveillance » est activé

Objet de groupe

Abréviations utilisées :

OG Objet de groupe

Type Type de donnée (longueur binaire de objet de groupe)

C R W T [Objekt-Flags](#) prédéfinis

U (C - W - -) signifie par exemple : C et W sont définis, R, T et U ne le sont pas

DPT « Data Point Type » (type de point de donnée) conformément au standard KNX

(Mn) N° n du canal de moteur

...(En) Entrée de contact N° n ou Entrée de groupe

(EGx) Entrée de contact ou Entrée de groupe , borne de raccordement Montée , Descente ou Descente1

Fonction	Nom	Description	Type (DPT)
Marche / Stop	Entrée de commande (Mn), commutation	Entrée de bus vers les tuiles Entrée de commande	1 bit (1.001) (C-W- -)
	Entrée de commande sécurité (Mn), Alarme	Entrée de bus vers les tuiles Entrée de commande sécurité	1 bit (1.005) (C-W- -)

Transférer l'entrée de contact vers la sortie de bus

Nom du paramètre	Sélection	Description
Envoyer le contact sur le bus	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Non 	L'objet de groupe est masqué (et aucune information n'est transmise sur le bus).
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Oui 	L'objet de groupe est affiché et l'état du contact est envoyé sur le bus.
Envoi cyclique	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Oui ▪ Non 	Si « Envoi cyclique » = « Non », l'actuateur envoie lors de la fermeture du contact la valeur d'objet « Marche » et lors de l'ouverture la valeur d'objet « Arrêt » vers l'OG associé à cette tuile. Si « Envoi cyclique » = « Oui », l'actuateur envoie de manière répétée la valeur d'objet avec l'intervalle configuré sous « Temps de cycle ».
Temps de cycle	10 s 3 d	Le masque d'entrée « hh:mm:ss » correspond respectivement aux heures, minutes et secondes
Envoi lors de l'initialisation	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Non 	La valeur actuelle peut être lue mais n'est pas envoyée activement lors du redémarrage
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Oui 	Lors du redémarrage de l'appareil, l'état d'entrée

Objet de groupe

Abréviations utilisées :

OG Objet de groupe

Type Type de donnée (longueur binaire de objet de groupe)

C R W T [Objekt-Flags](#) prédéfinis

U (C - W - -) signifie par exemple : C et W sont définis, R, T et U ne le sont pas

DPT « Data Point Type » (type de point de donnée) conformément au standard KNX

(Mn) N° n du canal de moteur

...(En) Entrée de contact N° n ou Entrée de groupe

(EGx) Entrée de contact ou Entrée de groupe , borne de raccordement Montée , Descente ou Descente1

Fonction	Nom	Description	Type (DPT)
Marche / Stop	Entrée (En), activation (EGx)	0 = Entrée de contact ouverte 1 = Entrée de contact fermée	1 bit (1.001) (C - -T -)



Objet Griesser (Centrale)

Les tuiles du groupe **Objet Griesser** sont utilisées dans un système avec les centrales Griesser FMX et EMX . Les tuiles Objet Griesser sont présentes en standard dans la pile.

Les tuiles peuvent être déplacées plusieurs fois dans la pile et sont utilisables une fois par adresse de secteur sous forme de **commande de sécurité, horaire, de manipulation** ou **d'automatisme**.

La priorité des trois tuiles de commande ci-après ne peut pas être modifiée.

Séquence :

- Tuile de sécurité
- Tuile de temps
- Tuile d'automatisme

Il peut y avoir d'autres tuiles entre les quatre Objet Griesser tuiles de commande. Des tuiles de commande Objet Griesser individuelles peuvent aussi être omises, ce qui n'est toutefois pas recommandé.

En cas de modification de l'adresse secteur dans une tuile Objet Griesser, un message apparaît pour demander si la modification ne doit s'appliquer que sur la tuile, sur la pile ou bien sur tous les canaux du moteur.

Objet de groupe

Abréviations utilisées :

OG Objet de groupe

Type Type de donnée (longueur binaire de objet de groupe)

C R W T [Objekt-Flags](#) prédéfinis

U (C - W - -) signifie par exemple : C et W sont définis, R, T et U ne le sont pas

DPT « Data Point Type » (type de point de donnée) con-

- formément au standard KNX
- (Mn) N° n du canal de moteur
- ...(En) Entrée de contact N° n ou Entrée de groupe
- (EGx) Entrée de contact ou Entrée de groupe ,
borne de raccordement Montée , Descente ou
Descente1

Fonction	Nom	Description	Type (DPT)
Toutes les fonctions	Objet Griesser, Commande centrale	Commande de la centrale de protection solaire pour une plage d'adresses de secteur	6 octets (néant) (C-W- -)



Sécurité

La tuile « Objet Griesser - Commande de sécurité » traite les commandes d'une centrale Griesser (FMX et EMX) déclenchée par un automatisme de sécurité tel que le vent, la pluie ou le gel .

Nom du paramètre	Sélection	Description
Nom	Texte libre	Nom de la tuile
Adresse secteur	1 ... 512	Adresse du secteur de la centrale de protection solaire GRIESSER. L'adresse doit être entrée à la main des deux côtés (centrale de protection solaire et l'ensemble des actuateurs des).
Fonction		
Utilisation	Sécurité	Lorsqu'un blocage d'au moins une tuile de sécurité est activé, la quittance est sortie sur l'objet quittance 1 bit « Blocage de sécurité ».
Commande	Conformément à la commande de la centrale	La Commande est envoyée par une centrale GRIESSER via l'objet de groupe « Objet Griesser ».
Surveillance cyclique	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Non ▪ Oui, de la centrale 	<p>La tuile contrôle si une commande est reçue depuis l'objet Griesser par la centrale Griesser au cours d'une période donnée. Dans le cas contraire, l'actuateur avance en position de sécurité (paramétrage) et la tuile active un blocage (identique au cas dans lequel la centrale aurait activé un blocage).</p> <p>La surveillance des actuateurs doit être activée dans la centrale :</p> <ul style="list-style-type: none"> ▪ EMX : Général - Paramètres - Surveillance - Watchdog sortie (30 s 12 h) ▪ FMX : Données système - Surveillance - Surveillance de BUS (Arrêt ; 1 min ... 36 h) <p>Le temps de surveillance est configuré dans la centrale et est communiqué à l'actuateur par l'intermédiaire de l'objet Griesser. La position de sécurité est déclenchée dans l'actuateur si aucune commande n'est reçue par la centrale après un délai égal à 2,5 fois le temps de surveillance.</p>
Réaction en cas de Réflexion de l'objet Griesser ¹		Position de sécurité en cas de défaillance de la centrale Griesser.

	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Aucune commande de marche ▪ Montée ▪ Descente ▪ Position d'ombrage ▪ Hauteur de tablier ▪ Angle d'orientation des lames ▪ Position (hauteur/angle) ▪ Position (P1-P4) 		
Hauteur ¹	0 à 100%	0% 100 %	Tablier complètement rentré Tablier complètement sorti
Angle ²	0 à 100%	0% 100 %	Lames ouvertes au maximum Lames fermées
Position (P1-P4) ³	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Position P1 (protection visuelle) ▪ Position P2 (ombrage abaissé) ▪ Position P3 (ombrage relevé) ▪ Position P4 (transparence) 		
Blocage			
Activer le blocage	Conformément à la commande de la centrale		
Tuiles inférieures	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Automatique 	Le type de la fonction de blocage dans l'Objet Griesser détermine quelles tuiles inférieures sont bloquées	
Désactiver le blocage	Conformément à la commande de la centrale		
Tuiles inférieures	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Blocage et restrictions conservées 	Lors de la désactivation du blocage, les blocages et les restrictions des tuiles inférieures ne sont pas modifiés.	
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Désactiver le blocage, conserver les restrictions 	Lors de la désactivation du blocage, les blocages des tuiles inférieures sont désactivés à l'exception des tuiles de sécurité alors que les restrictions des tuiles inférieures ne sont pas modifiées.	

¹Le paramètre est visible lorsque « Surveillance cyclique » = « Oui, de la centrale » est sélectionné.



Heure

La tuile « Objet Griesser - Ordre horaire » traite les commandes d'une centrale Griesser (FMX et EMX) déclenchée par un automatisme horaire.

¹Le paramètre est visible lorsque la commande de marche « Hauteur de tablier » ou « Position (hauteur/angle) » a été sélectionnée.

²Le paramètre est visible lorsque la commande de marche « Angle d'orientation des lames » ou « Position (hauteur/angle) » a été sélectionnée.

³Le paramètre est visible lorsque la commande de marche « [Position \(P1-P4\)](#) » a été sélectionnée.

Nom du paramètre	Sélection	Description
Nom	Texte libre	Nom de la tuile
Adresse secteur	1 ... 512	Adresse du secteur de la centrale de protection solaire GRIESSER. L'adresse doit être entrée à la main des deux côtés (centrale de protection solaire et l'ensemble des actuateurs des).
Fonction		
Utilisation	Automatisme	Lorsque la tuile est bloquée, la quittance est sortie sur l'objet quittance 1 bit « Blocage d'automatisme ». La commande récurrente n'est pas exécutée (pas de redéclenchement) Après exécution d'une commande, d'autres commandes identiques de cette tuile ne sont pas exécutées.
Commande	Conformément à la commande de la centrale	La Commande est envoyée par une centrale GRIESSER via l'objet de groupe « Objet Griesser ».
Répéter la commande après la désactivation du blocage	<ul style="list-style-type: none"> ■ Non 	<p>Lorsque le blocage de la tuile n'est plus actif,...</p> <p>... aucune commande n'est exécutée. Pour les commandes qui ne sont ni locales ni centrales.</p>
	<ul style="list-style-type: none"> ■ Oui, avant le blocage 	<p>... la dernière commande est exécutée avant l'activation du blocage.</p> <p>Lorsqu'une commande intervient pendant un blocage actif, cette dernière est rejetée. Les stores se déplacent à la dernière position demandée après la désactivation du blocage. Pour les commandes individuelles dans la pièce, car les commande ne devraient pas être répétées pendant qu'un blocage est activé.</p>
	<ul style="list-style-type: none"> ■ Oui, toujours 	<p>... la dernière commande est exécutée avant ou pendant un blocage actif.</p> <p>Lorsqu'une commande intervient pendant un blocage actif (par ex. le store ne peut pas être positionné suite au blocage), la commande est mémorisée et est mise en marche lors de la désactivation du blocage. Pour les commandes d'automatisme comme l'automatique d'ombrage, l'automatisme horaire, la commande centrale, les commandes de sécurité etc.</p>
Tuiles inférieures	<ul style="list-style-type: none"> ■ Blocage et restrictions conservées 	Lors de la désactivation du blocage, les blocages et les restrictions des tuiles inférieures ne sont pas modifiés.
	<ul style="list-style-type: none"> ■ Désactiver le blocage, conserver les restrictions 	Lors de la désactivation du blocage, les blocages des tuiles inférieures sont désactivés à l'exception

des [tuiles de sécurité](#) alors que les restrictions des tuiles inférieures ne sont pas modifiées.



Commande

La tuile « Objet Griesser - Commande » traite les commandes d'une centrale Griesser (FMX et EMX) déclenchée par une source de commande .

Nom du paramètre	Sélection	Description
Nom	Texte libre	Nom de la tuile
Adresse secteur	1 ... 512	Adresse du secteur de la centrale de protection solaire GRIESSER. L'adresse doit être entrée à la main des deux côtés (centrale de protection solaire et l'ensemble des actuateurs des).
Fonction		
Utilisation	Commande	Lorsque la tuile est bloquée, la quittance est sortie sur l'objet quittance 1 bit « Blocage de commande ». La commande récurrente est réexécutée (redéclenchement). Chaque commande, y compris les commandes identiques successives, est exécutée.
Commande	Conformément à la commande de la centrale	La Commande est envoyée par une centrale GRIESSER via l'objet de groupe « Objet Griesser ».
Type de commande	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Commande individuelle 	Évaluer uniquement les commandes de la centrale envoyées comme commande individuelle.
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Commande centrale 	Évaluer uniquement les commandes de la centrale envoyées comme commande centrale.
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Commande individuelle et centrale 	Évaluer toutes les commandes de la centrale.
Répéter la commande après la désactivation du blocage	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Non 	Lorsque le blocage de la tuile n'est plus actif, aucune commande n'est exécutée. Pour les commandes qui ne sont ni locales ni centrales.
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Oui, avant le blocage 	... la dernière commande est exécutée avant l'activation du blocage. Lorsqu'une commande intervient pendant un blocage actif, cette dernière est rejetée. Les stores se déplacent à la dernière position demandée après la désactivation du blocage. Pour les commandes individuelles dans la pièce, car les commande ne devraient pas être répétées pendant qu'un blocage est activé.
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Oui, toujours 	... la dernière commande est exécutée avant ou pendant un blocage actif.

		Lorsqu'une commande intervient pendant un blocage actif (par ex. le store ne peut pas être positionné suite au blocage), la commande est mémorisée et est mise en marche lors de la désactivation du blocage. Pour les commandes d'automatisme comme l'automatique d'ombrage, l'automatisme horaire, la commande centrale, les commandes de sécurité etc.
Activer le blocage	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Jamais ▪ A chaque commande ▪ Avec une commande individuelle 	Les tuiles inférieures sont généralement bloquées en cas de commande individuelle.
Tuiles inférieures	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Bloquer tout 	Lors de la sélection « Activer le blocage avec ... » Toutes les tuiles inférieures sont bloquées.
Désactiver le blocage	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Jamais ▪ A chaque commande ▪ Avec une commande centrale 	Les tuiles inférieures sont généralement libérées en cas de commande centrale.
Tuiles inférieures	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Blocage et restrictions conservées 	Lors de la désactivation du blocage, les blocages et les restrictions des tuiles inférieures ne sont pas modifiés.
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Désactiver le blocage, conserver les restrictions 	Lors de la désactivation du blocage, les blocages des tuiles inférieures sont désactivés à l'exception des tuiles de sécurité alors que les restrictions des tuiles inférieures ne sont pas modifiées.



Automatisme

La tuile « Objet Griesser - Commande d'automatisme » traite les commandes d'une centrale Griesser (FMX et EMX) déclenchée par un automatisme d'ombrage ou de température.

Nom du paramètre	Sélection	Description
Nom	Texte libre	Nom de la tuile
Adresse secteur	1 ... 512	Adresse du secteur de la centrale de protection solaire GRIESSER. L'adresse doit être entrée à la main des deux côtés (centrale de protection solaire et l'ensemble des acteurs des).
Fonction		
Utilisation	Automatisme	Lorsque la tuile est bloquée, la quittance est sortie sur l'objet quittance 1 bit « Blocage d'automatisme ». La commande récurrente n'est pas exécutée (pas de redéclenchement) Après exécution d'une commande, d'autres commandes identiques de cette tuile ne sont pas exécutées.
Commande	Conformément à la com-	La Commande est envoyée par une centrale

	mande de la centrale	GRIESSER via l'objet de groupe « Objet Griesser ».
Répéter la commande après la désactivation du blocage	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Non 	<p>Lorsque le blocage de la tuile n'est plus actif,...</p> <p>... aucune commande n'est exécutée. Pour les commandes qui ne sont ni locales ni centrales.</p>
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Oui, avant le blocage 	<p>... la dernière commande est exécutée avant l'activation du blocage.</p> <p>Lorsqu'une commande intervient pendant un blocage actif, cette dernière est rejetée. Les stores se déplacent à la dernière position demandée après la désactivation du blocage. Pour les commandes individuelles dans la pièce, car les commande ne devraient pas être répétées pendant qu'un blocage est activé.</p>
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Oui, toujours 	<p>... la dernière commande est exécutée avant ou pendant un blocage actif.</p> <p>Lorsqu'une commande intervient pendant un blocage actif (par ex. le store ne peut pas être positionné suite au blocage), la commande est mémorisée et est mise en marche lors de la désactivation du blocage. Pour les commandes d'automatisme comme l'automatique d'ombrage, l'automatisme horaire, la commande centrale, les commandes de sécurité etc.</p>



Commutateur

Les tuiles **Commutateur 2-fois** ou **Commutateur 4-fois** sont utilisées pour commuter entre différents modes définis par les chemins disposés au-dessous de la tuile commutateur.

Exemples d'utilisation typiques pour la commutation	
En fonction de la présence	Deux modes sont disponibles <ul style="list-style-type: none"> ▪ Présence ▪ Absence
Régime ambiance	Quatre modes sont disponibles <ul style="list-style-type: none"> ▪ Confort (présence) ▪ Préconfort (absence de courte durée, veille) ▪ Économie (absence prolongée par ex. congés) ▪ Fonction de protection (inutilisé)
Besoin de chauffage/refroidissement	Deux modes sont disponibles <ul style="list-style-type: none"> ▪ Mode chauffage ▪ Mode refroidissement

Les commutateurs peuvent aussi être imbriqués. Jusqu'à 3 niveaux d'imbrication sont possibles. Ceci est nécessaire par exemple pour réaliser un mode chauffage et refroidissement.

Lors de la commutation entre chemins de commutation, les blocages sont désactivés mais les restrictions présentes sont maintenues.



Commutateur 2-fois

Paramètres

Nom du paramètre	Sélection	Description
Nom	Texte libre	Nom de la tuile
Objet de groupe pour commutation	<ul style="list-style-type: none"> ▪ 1 bit ▪ 2 x 1 bit ▪ 2 bits ▪ 1 octet 	La sélection de l'objet de groupe permet de déterminer les modalités de la commutation. Le codage est décrit dans le tableau des objets de groupe.
Mode lors de l'initialisation	<ul style="list-style-type: none"> ▪ 1 ▪ 2 	État lors de l'initialisation. Le mode sélectionné est validé.
Lecture	<ul style="list-style-type: none"> ▪ <input checked="" type="checkbox"/> ▪ <input type="checkbox"/> 	Une demande de lecture est créée sur les objets de groupe. Si plusieurs objets 1 bit sont présents, une demande de lecture est créée sur tous les objets. Si plusieurs objets sont réglés sur « 1 », le numéro de mode actif le plus élevé est validé. S'il manque une quittance, le mode est validé à l'aide de la configuration. Remarque : Lors de l'activation de la demande de lecture, l'« indicateur d'actualisation » doit être placé sur l'objet de groupe, v. Objekt-Flags.
Pro Mode		
Description	Texte libre	Description succincte de la fonction de ce Mode. Le texte apparaît sur la tuile comme titre pour ce chemin dans Commutateur

Objets de groupe

Abréviations utilisées :

OG Objet de groupe

Type Type de donnée (longueur binaire de objet de groupe)

C R W T [Objekt-Flags](#) prédéfinis

U (C - W - -) signifie par exemple : C et W sont définis, R, T et U ne le sont pas

DPT « Data Point Type » (type de point de donnée) conformément au standard KNX

(Mn) N° n du canal de moteur

...(En) Entrée de contact N° n ou Entrée de groupe

(EGx) Entrée de contact ou Entrée de groupe , borne de raccordement Montée , Descente ou Descente1

Fonction	Nom	Description	Type (DPT)
Mode 1 / 2	Commutateur 2-fois (Mn), Commutation des modes	0 = Mode 1 1 = Mode 2	1 bit (1.xxx) (C-W- -)
activer	Commutateur 2-fois (Mn), Commutation vers le mode 1	0 = inactif (conserver le dernier mode) 1 = Activer le mode 1	1 bit (1.011) (C-W- -)
activer	Commutateur 2-fois (Mn), Commutation vers le mode 2	0 = inactif (conserver le dernier mode) 1 = Activer le mode 2	1 bit (1.011) (C-W- -)
N° de mode	Commutateur 2-fois (Mn), Commutation des modes	00 = Activer le mode 1 01 = Activer le mode 2	2 bits (2.xxx) (C-W- -)
N° de mode	Commutateur 2-fois (Mn), Commutation des modes	0 = Mode initial 1 = Activer le mode 1 2 = Activer le mode 2 >2 = conserver le dernier mode	1 octet (20.xxx) (C-W- -)

Remarques :

Dans le cas des objets de groupe « Commutation vers le mode x », c'est la dernière commande en date qui compte et non pas l'état de l'objet de groupe. Tous les objets de groupe peuvent avoir la valeur « 1 », c'est la dernière commande qui compte.



Commutateur 4-fois

Paramètres

Nom du paramètre	Sélection	Description
Nom	Texte libre	Nom de la tuile
Objet de groupe pour commutation	<ul style="list-style-type: none"> ■ 4 x 1 bit ■ 2 bits ■ 1 octet 	La sélection de l'objet de groupe permet de déterminer les modalités de la commutation. Le codage est décrit dans le tableau des objets de groupe.
Mode lors de l'initialisation	<ul style="list-style-type: none"> ■ 1 ■ 2 ■ 3 ■ 4 	<p>État lors de l'initialisation.</p> <p>Le dernier état (avant le redémarrage de l'appareil) est validé.</p> <p>Le mode sélectionné est validé.</p>
Lecture	<ul style="list-style-type: none"> ■ <input checked="" type="checkbox"/> ■ <input type="checkbox"/> 	<p>Une demande de lecture est créée sur les objets de groupe. Si plusieurs objets 1 bit sont présents, une demande de lecture est créée sur tous les objets. Si plusieurs objets sont réglés sur « 1 », le numéro de mode actif le plus bas (ou le mode situé à gauche) est validé. Si la réponse est incorrecte (par ex. avec 1 octet en dehors de la plage), le « mode en cas d'initialisation » défini est validé. Remarque : Lors de l'activation de la demande de lecture, l'« indicateur d'actualisation » doit être placé sur l'objet de groupe,</p>

		v. Objekt-Flags .
Pro Mode		
Description	Texte libre	Description succincte de la fonction de ce Mode. Le texte apparaît sur la tuile comme titre pour ce chemin dans Commutateur

Objets de groupe

Abréviations utilisées :

OG Objet de groupe

Type Type de donnée (longueur binaire de objet de groupe)

C R W T [Objekt-Flags](#) prédéfinis

U (C - W - -) signifie par exemple : C et W sont définis, R, T et U ne le sont pas

DPT « Data Point Type » (type de point de donnée) conformément au standard KNX

(Mn) N° n du canal de moteur

...(En) Entrée de contact N° n ou Entrée de groupe

(EGx) Entrée de contact ou Entrée de groupe ,
borne de raccordement Montée , Descente ou
Descente1

Fonction	Nom	Description	Type (DPT)
activer	Commutateur 4-fois (Mn), Commutation vers le mode 1	0 = inactif (conserver le dernier mode) 1 = Activer le mode 1	1 bit (1.011) (C-W- -)
activer	Commutateur 4-fois (Mn), Commutation vers le mode 2	0 = inactif (conserver le dernier mode) 1 = Activer le mode 2	1 bit (1.011) (C-W- -)
activer	Commutateur 4-fois (Mn), Commutation vers le mode 3	0 = inactif (conserver le dernier mode) 1 = Activer le mode 3	1 bit (1.011) (C-W- -)
activer	Commutateur 4-fois (Mn), Commutation vers le mode 4	0 = inactif (conserver le dernier mode) 1 = Activer le mode 4	1 bit (1.011) (C-W- -)
N° de mode	Commutateur 4-fois (Mn), Commutation des modes	00 = Activer le mode 1 01 = Activer le mode 2 10 = Activer le mode 3 11 = Activer le mode 4	2 bits (2,xxx) (C-W- -)
N° de mode	Commutateur 4-fois (Mn), Commutation des modes	0 = Mode initial 1 = Activer le mode 1 2 = Activer le mode 2 3 = Activer le mode 3 4 = Activer le mode 4 >4 = ne pas activer (conserver le dernier mode)	1 octet (20.xxx) (C-W- -)

Remarques :

Dans le cas des objets de groupe « Commutation vers le mode x », c'est la dernière commande en date qui compte et non pas l'état de l'objet de groupe. Tous les objets de groupe peuvent avoir la valeur « 1 », c'est la dernière commande qui compte.



Scénario

La tuile **Scénario** permet de définir, d'enregistrer et d'appeler sous un numéro de scénario des scénarios spécifiques à l'application avec des positions de produit de façade définies.

Chaque canal de moteur dispose de 64 scénarios configurables librement.

Une tuile de scénario peut comporter un ou plusieurs de ces 64 scénarios.

La pile d'un canal de moteur peut comporter plusieurs tuiles de scénario (par ex. pour les numéros de scénario à priorité élevée et les numéros de scénario à priorité basse), mais ces tuiles de scénario accèdent en interne aux mêmes 64 scénarios par canal. Il n'est pas judicieux d'utiliser le même numéro de scénario dans différentes tuiles de scénario d'un canal. Contrairement aux autres tuiles, une tuile de scénario ne s'utilise pas sur plusieurs canaux de moteurs avec le même numéro.

Toutes les tuiles de scénario d'un canal utilisent le même objet de groupe.

Paramètres pour les scénarios

Paramètres de la tuile Scénario, ajouter et supprimer un scénario

Nom du paramètre	Sélection	Description
Nom	Texte libre	Nom de la tuile
Lecture des scénarios enregistrés		Les scénarios enregistrés par l'utilisateur sont lus et actualisés dans l'ETS DCA. De ce fait, les paramètres du client ne sont pas perdus en cas d'ajustements dans l'actuateur.
Écraser les scénarios enregistrés		Les scénarios mémorisés dans l'actuateur sont remplacés par les configurations paramétrées. Si les scénarios doivent être remplacés à nouveau ultérieurement, actionner à nouveau le bouton.
Fonction		
Utilisation	Commande	Lorsque la tuile est bloquée, la quittance est sortie sur l'objet quittance 1 bit « Blocage de commande ». La commande récurrente est réexécutée (redéclenchement). Chaque commande, y compris les commandes identiques successives, est exécutée.
Répéter la commande après la désactivation du blocage	<ul style="list-style-type: none"> ■ Non 	Lorsque le blocage de la tuile n'est plus actif, aucune commande n'est exécutée. Pour les commandes qui ne sont ni locales ni centrales.

	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Oui, avant le blocage 	<p>... la dernière commande est exécutée avant l'activation du blocage.</p> <p>Lorsqu'une commande intervient pendant un blocage actif, cette dernière est rejetée. Les stores se déplacent à la dernière position demandée après la désactivation du blocage.</p> <p>Pour les commandes individuelles dans la pièce, car les commande ne devraient pas être répétées pendant qu'un blocage est activé.</p>
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Oui, toujours 	<p>... la dernière commande est exécutée avant ou pendant un blocage actif.</p> <p>Lorsqu'une commande intervient pendant un blocage actif (par ex. le store ne peut pas être positionné suite au blocage), la commande est mémorisée et est mise en marche lors de la désactivation du blocage.</p> <p>Pour les commandes d'automatisme comme l'automatique d'ombrage, l'automatisme horaire, la commande centrale, les commandes de sécurité etc.</p>

Blocage

Désactiver le blocage	<ul style="list-style-type: none"> ▪ conformément au scénario 	
Tuiles inférieures	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Blocage et restrictions conservées 	Lors de la désactivation du blocage, les blocages et les restrictions des tuiles inférieures ne sont pas modifiés.
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Désactiver le blocage, conserver les restrictions 	Lors de la désactivation du blocage, les blocages des tuiles inférieures sont désactivés à l'exception des tuiles de sécurité alors que les restrictions des tuiles inférieures ne sont pas modifiées.

Les boutons  et  permettent d'ajouter les différents scénarios à la tuile ou de les retirer de la tuile.

Paramètres par scénario

Case à cocher sur la ligne de titre	<ul style="list-style-type: none"> ▪ <input checked="" type="checkbox"/> ▪ <input type="checkbox"/> 	<p>Sélectionné : Le scénario est activé dans la tuile</p> <p>Pas sélectionné : Le scénario est sur le canal (éventuellement activé sur une autre tuile) mais n'est pas activé dans la tuile de scénario présente.</p>
Numéro de scénario	1 à 64	Numéro associé au scénario pour l'appel et l'enregistrement à l'aide de l'objet de groupe.
Ligne de titre du scénario	Texte libre	Description du scénario individuel.
Commande de marche	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Aucune commande de marche ▪ Montée ▪ Descente 	Commande de marche lors de l'appel du scénario.

	<ul style="list-style-type: none"> ■ Position d'ombrage ■ Hauteur de tablier ■ Angle d'orientation des lames ■ Position (hauteur/angle) ■ Position (P1-P4) 		
Hauteur ¹	0 à 100%	0% 100 %	Tablier complètement rentré Tablier complètement sorti
Angle ²	0 à 100%	0% 100 %	Lames ouvertes au maximum Lames fermées
Position (P1-P4) ³	<ul style="list-style-type: none"> ■ Position P1 (protection visuelle) ■ Position P2 (ombrage abaissé) ■ Position P3 (ombrage relevé) ■ Position P4 (transparence) 		
Blocage			
Activer le blocage	<ul style="list-style-type: none"> ■ Non 	Aucun blocage n'est activé ou le blocage est désactivé lors de l'appel du scénario.	
	<ul style="list-style-type: none"> ■ Oui 	Le blocage est activé lors de l'appel du scénario.	

Objet de groupe

Abréviations utilisées :

OG Objet de groupe

Type Type de donnée (longueur binaire de objet de groupe)

C R W T [Objekt-Flags](#) prédéfinis

U (C - W - -) signifie par exemple : C et W sont définis, R, T et U ne le sont pas

DPT « Data Point Type » (type de point de donnée) conformément au standard KNX

(Mn) N° n du canal de moteur

...(En) Entrée de contact N° n ou Entrée de groupe

(EGx) Entrée de contact ou Entrée de groupe , borne de raccordement Montée , Descente ou Descente1

Fonction	Nom	Description	Type (DPT)
Appeler / Enregistrer	Scénario (Mn)	Appeler ou enregistrer le scénario	1 octet (18.001)

¹Le paramètre est visible lorsque la commande de marche « Hauteur de tablier » ou « Position (hauteur/angle) » a été sélectionnée.

²Le paramètre est visible lorsque la commande de marche « Angle d'orientation des lames » ou « Position (hauteur/angle) » a été sélectionnée.

³Le paramètre est visible lorsque la commande de marche « [Position \(P1-P4\)](#) » a été sélectionnée.

		<p>dans l'actuateur de store).</p> <p>Les numéros de scénario 1...64 configurés dans la tuile de scénario correspondent aux numéros de scénario 0...63 dans objet de groupe</p>	(C-W- -)
--	--	---	----------



Automatisme stores

Paramètres Automatisme stores

Nom du paramètre	Sélection	Désignation
Partager les objets de groupe	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Oui, avec un partage via l'appareil 	<p>Les objets de groupe peuvent soit être créés individuellement pour chaque canal de moteur, soit partagés sur un appareil entre plusieurs canaux de moteur.</p> <p>Les objets de groupe de ces tuiles sont partagés via l'ensemble des canaux de moteur pour lesquels la même fonction est configurée.</p>
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Non, un par moteur 	Des objets de groupe séparés sont créés explicitement pour chaque canal de moteur.

Nom du paramètre	Sélection	Description
Nom	Texte libre	Nom de la tuile
Fonction		
Utilisation	Automatisme	Lorsque la tuile est bloquée, la quittance est sortie sur l'objet quittance 1 bit « Blocage d'automatisme ». La commande récurrente est réexécutée (redéclenchement). Chaque commande, y compris les commandes identiques successives, est exécutée.
Répéter la commande après la désactivation du blocage	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Non 	<p>Lorsque le blocage de la tuile n'est plus actif,...</p> <p>... aucune commande n'est exécutée.</p> <p>Pour les commandes qui ne sont ni locales ni centrales.</p>
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Oui, avant le blocage 	<p>... la dernière commande est exécutée avant l'activation du blocage.</p> <p>Lorsqu'une commande intervient pendant un blocage actif, cette dernière est rejetée. Les stores se déplacent à la dernière position demandée après la désactivation du blocage.</p> <p>Pour les commandes individuelles dans la pièce, car les commande ne devraient pas être répétées pendant qu'un blocage est activé.</p>

	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Oui, toujours 	<p>... la dernière commande est exécutée avant ou pendant un blocage actif.</p> <p>Lorsqu'une commande intervient pendant un blocage actif (par ex. le store ne peut pas être positionné suite au blocage), la commande est mémorisée et est mise en marche lors de la désactivation du blocage.</p> <p>Pour les commandes d'automatisme comme l'automatique d'ombrage, l'automatisme horaire, la commande centrale, les commandes de sécurité etc.</p>
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Jamais ▪ Pour l'ordre 	<p>Aucun blocage n'est activé.</p> <p>Le blocage est activé lors de la réception d'une commande.</p>
Tuiles inférieures	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Bloquer tout 	Lors de la sélection « Activer le blocage avec ... » Toutes les tuiles inférieures sont bloquées.
Désactiver le blocage	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Jamais ▪ Pour l'ordre ▪ Après temporisation 	<p>Le blocage n'est pas désactivé.</p> <p>Le blocage est désactivé lors de la réception d'une commande.</p> <p>Le blocage est désactivé après la fin de la temporisation. Le paramètre de réglage horaire est affiché.</p>
Temporisation ¹	1 s à 48 h	Temporisation après activation du blocage jusqu'à la désactivation automatique
Tuiles inférieures	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Blocage et restrictions conservées ▪ Désactiver le blocage, conserver les restrictions 	<p>Lors de la désactivation du blocage, les blocages et les restrictions des tuiles inférieures ne sont pas modifiés.</p> <p>Lors de la désactivation du blocage, les blocages des tuiles inférieures sont désactivés à l'exception des tuiles de sécurité alors que les restrictions des tuiles inférieures ne sont pas modifiées.</p>

Objets de groupe Automatisme stores

Abréviations utilisées :

OG Objet de groupe

Type Type de donnée (longueur binaire de objet de groupe)

C R W T [Objekt-Flags](#) prédéfinis

U (C - W - -) signifie par exemple : C et W sont définis, R, T et U ne le sont pas

¹Le paramètre est visible lorsque Désactiver le blocage est sélectionné sous « Après temporisation ».

- DPT « Data Point Type » (type de point de donnée) conformément au standard KNX
- (Mn) N° n du canal de moteur
- ...(En) Entrée de contact N° n ou Entrée de groupe
- (EGx) Entrée de contact ou Entrée de groupe , borne de raccordement Montée , Descente ou Descente1

Fonction	Nom	Description	Type (DPT)
Montée / descente	Automatisme stores (Mn), Position de fin de course	0 = Course en position de fin de course supérieure 1 = Course en position de fin de course inférieure	1 bit (1.008) (C-W- -)
Montée / ombrage	Automatisme stores (Mn), Position de fin de course	0 = Course en position de fin de course supérieure 1 = Course en position d'ombrage	1 bit (néant) (C-W- -)
Pas / Stop	Automatisme stores (Mn), Position de fin de course	0 = Inclinaison vers le haut, ou arrêt en cas de déplacement 1 = Inclinaison vers le bas, ou arrêt en cas de déplacement	1 bit (1.007) (néant) ¹ (C-W- -)
Hauteur 0...255	Automatisme stores (Mn), Position de fin de course	Déplacement à la hauteur du tablier : 0 = Tablier complètement rentré 255 = Tablier complètement sorti	1 octet (5.001) (C-W- -)
Angle 0...255	Automatisme stores (Mn), Position de fin de course	Déplacement de l'angle d'orientation des lames : 0 = Lames ouvertes au maximum 255 = Lames fermées au maximum	1 octet (5.001) (C-W- -)
Position (hauteur/angle)	Automatisme stores (Mn), Position de fin de course	Déplacement à la position cible prédéfinie grâce à la hauteur du tablier et à l'angle des lames	3 octets (240.800) (C-W- -)

Configurer Entrées des actuators

La vue Entrées des actuators permet de créer des associations entre les entrées locales sur l'actuateur de store KNX et les canaux de moteur ainsi que la sortie de bus.

Vue Entrées des actuators

La **vue matrice** Entrées des actuators permet d'associer les entrées (physiques, radio, ou entrée du bus) à un canal de moteur (M) et/ou à la sortie de bus.

La représentation en lignes et en colonnes montre quelle entrée physique avec quelle fonction (tuile) s'applique à quelle sortie (canal moteur ou bus). On ne distingue aucune priorité des tuiles dans cette vue (contrairement à la **vue pile** Canaux des moteurs).

- Entrées de la commande individuelle (E) de l'actuateur de store sous forme de commande directe sur un ou plusieurs canaux de moteur (M)

¹Distinction de DPT voir chapitre « Configuration de l'appareil », section « Philosophie de commande »

- Entrées de la commande individuelle (E) de l'actuateur de store sur la sortie de bus
- Entrées de la commande individuelle (E) sous forme d'entrée binaire (pour différentes tuiles) sur la sortie de bus
- Entrée de la commande groupée (G) de l'actuateur de store sur les canaux de moteur (M)
- Entrées de la commande groupée (G) de l'actuateur de store sur la sortie de bus
- Commande de bus (B) via l'entrée de bus sur un ou plusieurs canaux de moteur (M)

Vue

Tuiles

Modèles de pièces

Diagnostic ▶

Commande Commande Éclairage Entrée Entrée Sécurité Universel Automatisation

Appareil

Canaux des moteurs

M1 | réception

M2 | salle de réunion

M3 | bureau est

M4 | bureau sud

M5 | bureau ouest

M6 | bureau nord

Entrées des actuateurs

Entrées de contact	M1	M2	M3	M4	M5	M6	Bus
Entrée du groupe							KNX
Entrée 1	53						
Entrée 2		56	57				KNX
Entrée 3							KNX
Entrée 4				27			KNX
Entrée 5							KNX
Entrée 6					37	37	KNX





Association d'une tuile à un canal moteur ou à la sortie de bus

- Cliquez dans la zone **Aperçu** sur la tuile souhaitée (Commande, Éclairage, Entrée de commande, Entrée de commande sécurité ou Entrée universelle) et déplacez-la à l'intersection souhaitée des entrées E, G, F, K et des sorties Colonne pour le canal de moteur ou Colonne de la sortie du bus
- L'association est ainsi définie : la tuile agit avec les valeurs d'entrée (ligne) sur la sortie correspondante (colonne)
- Il est possible de définir les paramètres détaillés à la rubrique **Détail**.

S'il n'est pas possible de déplacer une tuile sur l'intersection souhaitée, ceci est indiqué par un message court et l'icône revient à la barre

Description des tuiles disponibles

On entend par Tuiles l'ensemble des fonctions et des automatismes possibles avec l'actuateur.

Tuiles (utilisation)	Description
 Commande des stores	L'entrée est utilisée pour la commande des stores. L'entrée peut sortir sur le canal et/ou sur la sortie du bus.
 Entrée de commande	L'entrée est utilisée pour la réception par un contact. L'entrée peut sortir sur le canal et/ou sur la sortie du bus.
 Éclairage	L'entrée est utilisée pour la commande des éclairages. L'entrée ne peut être dirigée que sur la sortie de bus.
 Entrée universelle	L'entrée est utilisée pour l'utilisation universelle des entrées de contact sur la sortie de bus. L'entrée ne peut être dirigée que sur la sortie de bus.



Éclairage

La tuile **Éclairage** permet de réaliser la commande de l'éclairage de la pièce. Un bouton externe est alors utilisé à l'entrée de contact de l'actuateur de store. La tuile ne peut être associée que dans la colonne **Bus**.

Remarque : Le bouton ne peut pas être utilisé simultanément pour l'éclairage et un store.

Paramètres

Nom du paramètre	Sélection	Description
Description	Texte libre	Description succincte de la fonction de cet Éclairage.
Philosophie de commande	<ul style="list-style-type: none"> ■ Standard KNX ■ Configuration personnalisée 	Comportement de base des entrées
Pression de bouton longue min.	100 ms ... 1 s	Si on ferme l'entrée de contact pendant au moins le temps réglé, une impulsion longue est évaluée. Un temps de fermeture plus court est considéré comme une impulsion courte.
Configuration des contacts - x¹		x = Montée, Descente, Descente1
Pression de bouton longue		Comportement en cas de pression de bouton longue
Pression de bouton courte		Comportement en cas de pression de bouton courte

Double clic	<ul style="list-style-type: none"> ▪ aucune réaction ▪ Marche ▪ Arrêt ▪ Régulation plus claire ² ▪ Régulation plus sombre ³ ▪ Valeur de luminosité ▪ Scénario 	Comportement en cas de double pression de bouton courte
Valeur de luminosité	<ul style="list-style-type: none"> ▪ 0 à 100% ⁴ 	
Numéro de scénario	<ul style="list-style-type: none"> ▪ 1 à 64 ⁵ 	
Régulation 100 % ⁶	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Régulation avec arrêt 	

Objets de groupe

Abréviations utilisées :

OG Objet de groupe

Type Type de donnée (longueur binaire de objet de groupe)

C R W T [Objekt-Flags](#) prédéfinis

U (C - W - -) signifie par exemple : C et W sont définis, R, T et U ne le sont pas

DPT « Data Point Type » (type de point de donnée) conformément au standard KNX

(Mn) N° n du canal de moteur

...(En) Entrée de contact N° n ou Entrée de groupe

(EGx) Entrée de contact ou Entrée de groupe , borne de raccordement Montée , Descente ou Descente1

Fonction	Nom	Description	Type (DPT)
Marche / Stop	Entrée (En), activation	Activation ou désactivation après avoir configuré le bouton	1 bit (1.001) (C-W- -)
Régulation 100 %	Entrée (En), régulation	après avoir configuré le bouton Régulation plus claire ou Régulation plus sombre (avec un pas fixe de 100 %) et maintien de la régulation lors de l'ouverture du contact	4 bits (3.007) (C-W- -)
Valeur de luminosité	Entrée (En), valeur	après avoir configuré le bouton, envoyer une valeur de luminosité définie (0...100 %)	1 octet (5.001) (C-W- -)
Appel du scénario	Entrée (En), scénario	après avoir configuré le bouton, appeler un scénario avec le numéro prédéfini	1 octet (18.001) (C-W- -)

¹La sélection est visible lorsque Philosophie de commande Configuration personnalisée est sélectionné.

²Le paramètre Régulation plus claire est visible lorsque Pression de bouton longue est sélectionné.

³Le paramètre Régulation plus sombre est visible lorsque Pression de bouton longue est sélectionné.

⁴Le paramètre Valeur de luminosité est visible lorsque Valeur de luminosité est sélectionné.

⁵Le paramètre Numéro de scénario est visible lorsque Scénario est sélectionné.

⁶Le paramètre Régulation 100 % est visible lorsque Régulation plus claire ou Régulation plus sombre a été sélectionné



Entrée universelle

La tuile **Entrée universelle** permet d'évaluer l'ouverture et la fermeture des Entrées de contact sur l'actuateur de store sous forme d'événements configurables librement et de les transmettre au bus avec les objets de groupe correspondants.

Dans le sens opposé, les objets de groupe sont activés pour commander depuis le bus les sorties LED de l'actuateur de store.

La tuile **Entrée universelle** est utilisable exclusivement à la colonne **Bus** et peut être associée à chaque ligne dans la colonne **Entrées de contact** qui ne comporte aucune autre association.

Paramètres

Nom du paramètre	Sélection	Description
Description	Texte libre	Description succincte de la fonction de ce Entrée universelle.
Configuration des contacts x2 / x3		x = 1...9 Entrée du canal de moteur ou G Entrée de groupe
Évaluation de l'entrée	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Impulsion courte / longue 	Définir le comportement en cas de fermeture courte et longue de l'entrée de contact. Deux objets de groupe (court / long) sont créés.
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Ouvrir / fermer le contact 	Définir le comportement lors de l'ouverture et de la fermeture de l'entrée de contact. Deux objets de groupe (ouverture / fermeture) sont créés.
Impulsion courte Impulsion longue Double clic Ouvrir le contact Fermer le contact	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Objet 1 bit ▪ Objet 2 bits ▪ Objet 1 octet ▪ Objet 2 octets ▪ Appel du scénario 1 octet ▪ Enregistrement du scénario 1 octet 	Objet de groupe pour une impulsion courte Objet de groupe pour une impulsion longue Objet de groupe pour 2 impulsions courtes Objet de groupe pour l'ouverture Objet de groupe pour la fermeture
Réaction	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Marche 	Envoie un télégramme « 1 » pour chaque actionnement (Configurable uniquement avec « valeur 1 bit »)
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Arrêt 	Envoie un télégramme « 0 » pour chaque actionnement (Configurable uniquement avec « valeur 1 bit »)
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Commutation 	Commutation à chaque fois que l'on passe entre « 0 » et « 1 » (toggeln). (Configurable uniquement avec « valeur 1 bit »)

	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Automatisation 	Aucune glissière forcée active (configurable uniquement avec « valeur 2 bits »)
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Encl. (forcé) 	La glissière forcée marche « 1 » est active. (configurable uniquement avec « valeur 2 bits »)
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Arrêt (forcé) 	La glissière forcée arrêt « 0 » est active. (configurable uniquement avec « valeur 2 bits »)
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ 0 à 255 	Configurable uniquement avec « valeur 1 octet »
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ 0...65'535 	Configurable uniquement avec « valeur 2 octets »
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ 1 à 64 	Configurable uniquement avec « scénarios 1 octet »
Envoi cyclique	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Oui ▪ Non 	Si « Envoi cyclique » = « Non », l'actuateur envoie chaque fois que l'événement associé à l'OG survient (et seulement dans ce cas) la valeur d'objet définie sous « Réaction » vers l'adresse de groupe de cet OG. Si « Envoi cyclique » = « Oui », l'actuateur envoie de manière répétée la dernière valeur d'objet écrite sur cette adresse de groupe avec l'intervalle configuré sous « Temps de cycle ».
Temps de cycle	10 s ... 3 d	
Impulsion longue min. 1	100 ms ... 10 s	Si on ferme l'entrée de contact pendant au moins le temps réglé, une impulsion longue est évaluée. Un temps de fermeture plus court est considéré comme une impulsion courte.

Remarque concernant l'utilisation : Si les deux OG « Ouvrir le contact » et « Fermer le contact » sont programmés avec le paramètre « Réaction » avec des valeurs d'objet différentes et **placés sur la même adresse de groupe**, l'ouverture et la fermeture de l'entrée de contact sont transmises sous forme d'événement binaire vers le bus avec une polarité quelconque :

- polarité normale : Valeur de l'objet « Marche » lors de la fermeture et valeur de l'objet « Arrêt » lors de l'ouverture du contact
- polarité inversée : Valeur de l'objet « Arrêt » lors de la fermeture et valeur de l'objet « Marche » lors de l'ouverture du contact

Si « Envoi cyclique » est encore activé, l'actuateur envoie de manière répétée le dernier événement survenu (ouverture ou fermeture) avec la polarité souhaitée.

Objets de groupe

Abréviations utilisées :

OG Objet de groupe

Type Type de donnée (longueur binaire de objet de groupe)

C R W T [Objekt-Flags](#) prédéfinis

U (C - W - -) signifie par exemple : C et W sont définis, R, T et U ne le sont pas

DPT « Data Point Type » (type de point de donnée) conformément au standard KNX

(Mn) N° n du canal de moteur

...(En) Entrée de contact N° n ou Entrée de groupe

(EGx) Entrée de contact ou Entrée de groupe ,

¹Le paramètre est visible lorsque « Évaluation de l'entrée » est réglé sur « Impulsion courte / longue »

borne de raccordement Montée , Descente ou
Descente1

Fonction	Nom	Description	Type (DPT)
Marche / Stop	Entrée (En), activation (EGx)	0 = Entrée de contact ouverte 1 = Entrée de contact fermée	1 bit (1.001) (C-TW -)
Glissière forcée	Entrée (En), activation (EGx)		2 bits (2.001) (C-TW -)
Valeur	Entrée (En), activation (EGx)		1 octet (5.001) (C-TW -)
Scénario	Entrée (En), activation (EGx)		1 octet (18.001) (C-TW -)
Valeur	Entrée (En), activation (EGx)		2 octets (7.001) (C-TW -)

Contrôle par bus de la LED de la commande individuelle

Nom du paramètre	Sélection	Description
Clignotement rapide		Clignotement de la LED sur l'entrée de contact sélectionnée. L'ordre de priorité est fixe, c'est-à-dire que « clignotement rapide » précède « clignotement lent » qui précède « activé » qui précède « désactivé ».
	<ul style="list-style-type: none"> ■ -- (aucun affichage) 	Le clignotement rapide n'est jamais représenté.
	<ul style="list-style-type: none"> ■ Afficher un objet 	Un objet de groupe est affiché pour la commande automatisée.
	<ul style="list-style-type: none"> ■ Afficher deux objets 	Deux objets de groupe sont affichés pour la commande automatisée. Les objets sont reliés par l'opérateur OU pour la commande automatisée de la LED.
	<ul style="list-style-type: none"> ■ Afficher trois objets 	Trois objets de groupe sont affichés pour la commande automatisée. Les objets sont reliés par l'opérateur OU pour la commande automatisée de la LED.
	<ul style="list-style-type: none"> ■ Afficher quatre objets 	Quatre objets de groupe sont affichés pour la commande automatisée. Les objets sont reliés par l'opérateur OU pour la commande automatisée de la LED.
Clignotement lent	idem	
Toujours activé	idem	

Objets de groupe

Abréviations utilisées :

OG Objet de groupe

Type Type de donnée (longueur binaire de objet de

- groupe)
- C R W T [Objekt-Flags](#) prédéfinis
- U (C - W - -) signifie par exemple : C et W sont définis, R, T et U ne le sont pas
- DPT « Data Point Type » (type de point de donnée) conformément au standard KNX
- (Mn) N° n du canal de moteur
- ...(En) Entrée de contact N° n ou Entrée de groupe
- (EGx) Entrée de contact ou Entrée de groupe , borne de raccordement Montée , Descente ou Descente1

Fonction	Nom	Description	Type (DPT)
Clignotement rapide	Entrée (En), Commande automatisée de la LED	1 = activer le clignotement rapide de la LED 0 = désactiver le clignotement rapide de la LED	1 bit (1.001) (C-W- -)
Clignotement lent	Entrée (En), Commande automatisée de la LED	1 = activer le clignotement lent de la LED 0 = désactiver le clignotement lent de la LED	1 bit (1.001) (C-W- -)
Toujours activé	Entrée (En), Commande automatisée de la LED	1 = activer la LED en continu 0 = désactiver la LED	1 bit (1.001) (C-W- -)

Fonctions générales de l'appareil

La zone DCA Appareil couvre les fonctions générales du KNX Actuateur de store ainsi que les paramètres communs à tous les canaux du moteur. L'adresse individuelle est indiquée dans la sélection de la rubrique après la désignation « Appareil ».

Configuration de l'appareil

Cette rubrique permet de définir les paramètres communs à l'appareil dans son ensemble et à tous les canaux des moteurs.

Nom du paramètre	Sélection	Description
Description	Texte libre	Description succincte de l'appareil ou du Configuration de l'appareil.
Commande		
LED du canal du moteur	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Toujours activé 	Les LED du canal du moteur sont activées en permanence et présentent les modèles de clignotement suivants : Sombre : Fonctionnement normal, aucune alarme Allumé : Commandes d'automatisme bloquées, commande possible Clignote : Commande bloquée, fonction d'alarme déclenchée Flash 2x : Coupure

		d'alimentation détectée. Flash 4x : Surcharge détectée, le canal est désactivé. Pour plus de détails, voir la documentation.						
Boutons test	<ul style="list-style-type: none"> Toujours possible 	Les boutons test se trouvent tout en haut de la pile (invisibles) et ont la priorité la plus élevée. En cas de commande avec les boutons test, le canal est complètement contrôlé (y compris les tuites sécurité !).						
Philosophie de commande		<p>Une pression de bouton courte donne lieu à différents comportements en fonction de la configuration :</p> <ul style="list-style-type: none"> Griesser : Arrêt en cas de déplacement ; Changement d'inclinaison à l'arrêt ; Ombrage juste après une pression longue sur le bouton Standard KNX : Changement d'inclinaison en cas de déplacement ; Changement d'inclinaison à l'arrêt 						
	<ul style="list-style-type: none"> Griesser 	<table border="0"> <tr> <td>Long</td> <td>Montée / descente</td> </tr> <tr> <td>Long + court</td> <td>Ombrage</td> </tr> <tr> <td>Court</td> <td>Arrêt / Changement d'inclinaison¹</td> </tr> </table>	Long	Montée / descente	Long + court	Ombrage	Court	Arrêt / Changement d'inclinaison ¹
Long	Montée / descente							
Long + court	Ombrage							
Court	Arrêt / Changement d'inclinaison ¹							
	<ul style="list-style-type: none"> Standard KNX 	<table border="0"> <tr> <td>Long</td> <td>Montée / descente</td> </tr> <tr> <td>Court</td> <td>Changement d'inclinaison²</td> </tr> </table>	Long	Montée / descente	Court	Changement d'inclinaison ²		
Long	Montée / descente							
Court	Changement d'inclinaison ²							
Général								
Mode éco	<ul style="list-style-type: none"> Désactivé Activé 	Le mode éco permet de réduire la consommation électrique de l'appareil. Ceci nécessite de désactiver la fonction diagnostic chargée d'écrire en continu toutes les informations dans la mémoire.						












Commande de contrôle


Cette zone permet d'envoyer les commandes de marche à un canal de moteur ou à un groupe de canaux de moteur.

Icône	Fonction	Description
	Connecter Séparer	Établir ou désactiver une liaison de communication avec l'appareil.
<input type="checkbox"/> Tous <input checked="" type="checkbox"/> Tous	Tous les canaux	Sélection ou désactivation de tous

¹Arrêt en cas de déplacement ; Changement d'inclinaison à l'arrêt


²Changement d'inclinaison en cas de déplacement et à l'arrêt (le temps d'orientation est prolongé en cas de commande d'inclinaison), correspond à DTP 1.007

		canaux de moteur chargés de recevoir les commandes de marche de la Commande de contrôle.
<input type="checkbox"/> M1 <input checked="" type="checkbox"/> M2 ...	Sélection du canal	Sélection des canaux du moteur chargés de recevoir les commandes de marche de la Commande de contrôle.
  	Montée (Fin de course haut – Relais montée) Position d’ombrage Descente (Fin de course bas – Relais descente)	Le relais montée est actionné. La position d’ombrage est avancée. Le relais descente est actionné.
  	Incl. montée ARRÊT Incl. desc.	Commande d’inclinaison conformément au paramètre chargé « Durée de changement d’inclinaison » dans le sens de la fin de course supérieure. Le relais en cours d’actionnement est déclenché. Commande d’inclinaison conformément au paramètre chargé « Durée de changement d’inclinaison » dans le sens de la fin de course inférieure.
   	P1 P2 P3 P4	Déplacement Positions d’ombrage P1...P4
	Hauteur ...% Démarrage	Démarrage de la hauteur de tablier et de l’angle d’orientation des lames, individuellement ou

	Angle ... % Démarrage Déplacement vers la position	dans une commande de marche.
	Démarrer le calibrage	Mesurer le temps de marche des canaux de moteur sélectionnés. Voir aussi le chapitre Mesure du temps de marche en annexe.

Micrologiciel

Cette rubrique permet de lire les valeurs Version du logiciel, Numéro de série et Version du matériel de l'appareil.

Afficheur / Bouton	Description
Version	Version du logiciel de l'appareil
Validation <ul style="list-style-type: none"> ■ Conformément à la version lue ■ conformément à la version de la liste 	Vérifier si la configuration créée fonctionne avec la version logicielle sélectionnée. Si la configuration ne correspond pas à la version sélectionnée, une barre rouge apparaît. Deux mesures sont alors disponibles : - Ajuster la fonction de la tuile de manière à la rendre compatible avec la version du microprogramme. - Procéder à la Mise à jour du micrologiciel de l'appareil.
Numéro de série	Numéro de série de l'appareil
Version du matériel	Version du matériel de l'appareil ou « inconnu » dans le cas où l'appareil ne prend pas encore en charge cet afficheur.
Lu le	Date et heure de la dernière lecture de Version du logiciel, Numéro de série et Version du matériel.
	Lire les Version du logiciel, Numéro de série et Version du matériel de l'appareil.

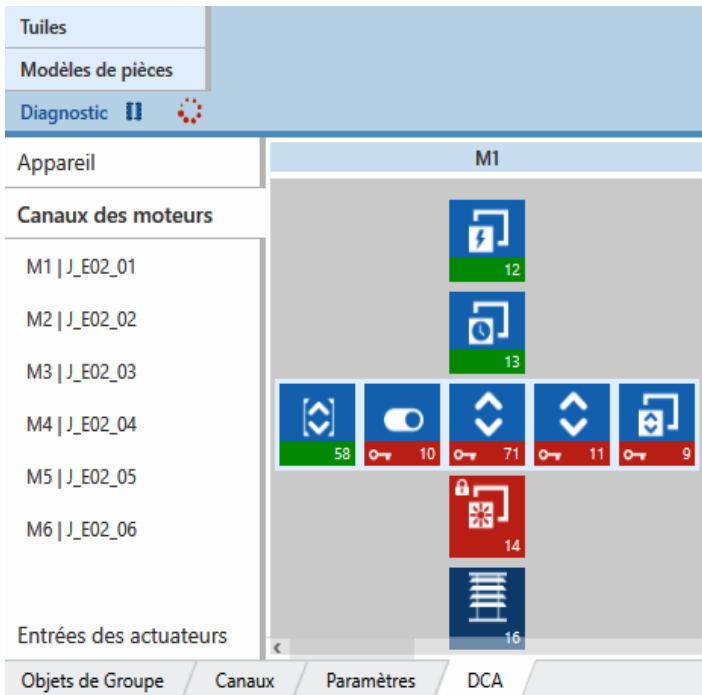
Diagnostic

Les états de blocage des différentes tuiles sont représentés dans la vue diagnostic par un marquage de couleur dans la pile des tuiles.

Ceci nécessite une connexion avec l'actuateur pour représenter les données de diagnostic.

Si les données du journal de l'actuateur ont été lues à une date antérieure, ces données lues sont consultables même en l'absence de connexion au bus. Le message « Les dernières données d'historique lues sont chargées... » apparaît lors du démarrage du diagnostic

Pile de tuiles avec états de blocage



Champ	Sommaire	Description
Diagnostic		La DCA ne lit pas les données de l'actuateur de store. Action après avoir actionné l'icône : Lancer la lecture des données de l'actuateur
		La DCA lit en continu les données de l'actuateur de store et représente les informations. Représenté par une « toupie » rouge en rotation. Action après avoir actionné l'icône : Arrêter la lecture des données de l'actuateur

Les fonctions suivantes (en particulier le diagnostic Past View) requièrent la version de micrologiciel 1.6 ainsi que la version DCA 10 et supérieure.

Le diagnostic comporte deux possibilités d'affichage temporel des états :

Diagnostic Live View

La pile en cours ainsi que les dernières commandes exécutées sont affichées au fur et à mesure. Les nouvelles données sont lues en continu et la vue est actualisée. Les dernières commandes exécutées sont également analysées, la ligne de temps est complétée indépendamment de cela avec les données les plus récentes.

Ce mode de diagnostic est utilisé principalement pour la mise en service.

Diagnostic Past View

Les données passées sont chargées ou représentées depuis l'actuateur (ou d'un fichier). Les états et les commandes immédiatement actuels ne sont pas représentés. Ce mode de diagnostic est utilisé pour l'analyse des événements antérieurs – par ex. pour les questions concernant un comportement à une date spécifique. En cas d'utilisation courante, le « diagnostic Past View » remonte à 4 mois environ. La durée varie fortement en fonction de la fréquence des commandes reçues et des actions exécutées.

La vue Diagnostic comporte une ligne de temps pour la sélection de la date du diagnostic (représentée dans l'en-tête, avec la zone de configuration de l'heure à droite) et la pile pour représenter les priorités et les dernières commandes (dans la zone inférieure).

Ligne de temps

La ligne de temps affiche la représentation de la pile d'un canal sélectionné à tout instant sous forme réduite. La représentation précise quelle part de la hauteur de pile (nombre de tuiles) était pleinement fonctionnelle (vert), bloquée (rouge) ou limitée (jaune). Le curseur permet de sélectionner une date tandis que la pile correspondante s'affiche dans la zone inférieure.





Les différents événements sont représentés au-dessus de la ligne de temps :

Événement	Description
Point (gris)	Commande : - Réception d'une commande - Exécution d'une commande de marche - Exécution différée d'une commande de marche (répétition de la commande après la fonction de blocage, après un délai de temporisation, etc.) - Position cible atteinte
Dièse (bleu)	Changement de l'état de marche comme : - Changement de mode (par ex. du mode automatique au mode manuel) - Dépassement des valeurs limite (nombre de commutations ou d'heures de service) - Instructions d'opération (Modification du temps de marche - Changement du produit pour façade, Arrêt du couple, etc.)
Triangle (rouge)	Événements système comme - Baisse de tension et rétablissement de la tension (bus et réseau) : l'actuateur n'avait pas de communication de bus pendant un certain temps. Aucun enregistrement n'est présent pendant cette période.

- Défaut moteur (alimentation ou protection thermique)
- Problème d'actuateur (contact de relais soudé, surcharge), Protection thermique etc.)
- Saturation manuelle du canal de l'actuateur ([commande de l'appareil sur l'actuateur](#) ou [commande de contrôle avec la DCA](#))
- **Mode panique**

Si plusieurs événements surviennent en même temps, on a, dans la synthèse : Un triangle avant un dièse avant un point.

Les éléments de commande à droite de la pile réduite sont :

Élément	Description
Live	La Live-View charge et affiche en continu les états actuels depuis l'actuateur.
de ¹ 	Date à partir de laquelle les données sont chargées depuis l'actuateur. Actionnement de  : Lire la date disponible la plus récente dans l'appareil.
jusqu'au ² 	Date jusqu'à laquelle les données sont chargées depuis l'actuateur. Actionnement de  : Sélectionner la date actuelle.
Zoom	Le curseur indique la partie de la pile réduite (modification par positionnement) Pour définir la partie représentée dans la ligne de temps, on peut actionner le bouton droit de la souris (clic et sélection) soit « agrandir » directement dans la ligne de temps. Il est également possible d'agrandir le curseur de zoom en largeur (représente plus de données) ou de le réduire (représente moins de données) et de le placer à la position souhaitée. Les boutons flèche du curseur permettent de sélectionner l'événement suivant ou précédent.
DÉMARRER / ARRÊT	Démarrage et arrêt du diagnostic. Ce bouton est présent sur les deux côtés de la ligne de temps. Le fonctionnement des deux boutons est identique (couplage/synchronisation).

Le comportement de la vue diagnostic est le suivant :

- Si l'on passe à la vue diagnostic, la dernière ligne de temps représentée (diagnostic Past View) apparaît.
- La ligne de temps est vide dans le cas où aucune pile n'a encore été lue depuis l'actuateur.

Pile de tuiles



La couleur des tuiles est définie dans la pile des tuiles en fonction des fonctions de blocage.

Les tuiles contiennent des informations supplémentaires dans la vue du canal :

Ligne 1 : Commande de marche et blocage/restriction

Ligne 2 : Reçu ou exécuté à la date/heure

Bulle de commande

Pour que le déroulement temporel soit identifiable pour chaque instant de l'analyse, les trois derniers déclenchements de tuile sont représentés par une bulle de commande.

La bulle de commande représente trois aspects : Commande, situation de blocage, exécution :



Blocages et restrictions

Réalisation

Icône Commande	Description
	Commande de marche - Incl. montée
	Commande de marche - Incl. desc.
	Commande de marche - Montée (Fin de course haut – Relais montée)
	Commande de marche - Arrêt
	Commande de marche - Descente1
	Commande de marche - Descente (Fin de course bas – Relais descente)
	Position d'ombrage Commande de marche - P1

	Commande de marche - P2
	Commande de marche - P3
	Commande de marche - P4
	Commande de marche - Hauteur :... %
	Commande de marche - Angle :... %
	Commande de marche - Position :
1	Mise en marche
0	Arrêt
1 à n	Valeur (numéro de scénario, chemin du commutateur)
	Événements concernant les cycles de commutation du moteur/temps de tablier

	Désignation
	Activer le blocage (les tuiles inférieures sont bloquées)
	Désactiver le blocage (aucun blocage pour les tuiles inférieures)
	Activer la restriction (ou modifier)
	Désactiver la restriction (aucune restriction)

	Désignation
	La commande a été exécutée (sans temporisation)
	La commande n'a pas (encore) pu être réalisée. (par ex. parce que la tuile est bloquée). Si une commande n'a pas encore été exécutée, l'icône de commande se met également en grisé.
	La commande a été exécutée de manière différée (par ex. après la désactivation d'un blocage au niveau supérieur).

Bulle	Description
	Dernière commande
	Avant-dernière commande
	Avant-avant-dernière commande

Affichage de la tuile Protection solaire

La tuile Protection solaire se colore en rouge en cas de danger ou en orange en cas de dysfonctionnement. Voir à ce sujet [Raccordement moteur](#).

Affichage des événements système de l'appareil complet

Une barre rouge s'affiche pour les événements concernant l'appareil entier.



Événements système

- Interruption de la tension du bus
- Interruption de la tension du secteur
- Réinitialisation de l'actuateur (manuel par ETS, tension d'alimentation insuffisante, autre cause)

¹ Information sur la première date disponible (à partir de laquelle les données se trouvent dans l'actuateur, c'est-à-dire à partir du moment du téléchargement ou des dernières données écrasées).

²Visible si la coche n'est pas activée pour Live.




Diagnostic Protection solaire

Sélectionner la tuile « Protection solaire » dans l'afficheur Diagnostic pour lire et représenter les états et les événements du canal de moteur.

Les affichages à la section **États actuels** sont actualisés en continu, l'actualisation est réalisée à la section **Données de service** après avoir actionné le bouton Charger les données de service.

États actuels et Données de service

Champ	Sommaire	Description
Cycle de diagnostic Champ de saisie	hh:mm:ss	Lecture constante en tâche de fond (une fois initial puis à l'aide du cycle sélectionné ou en actionnant un poussoir)
Diagnostic		
Numéro de canal	Num.	
États actuels		
Date	Date / Heure	
Position (actuelle) Hauteur de tablier	0...255 (0...100 %)	
Angle d'orientation des lames	0...255 (0...100 %)	
Zone d'ombrage	Oui / Non	
Position cible atteinte	Oui / Non/ Inconnu	Si aucune donnée n'est présente, on indique « inconnu ».
Position cible (consigne) Hauteur de tablier	0...255 (0...100 %)	
Angle d'orientation des lames	0...255 (0...100 %)	L'angle effectif d'orientation des lames est indiqué. L'angle d'orientation des lames signalé en retour peut différer de la position de consigne, par exemple s'il existe une restriction ou un facteur de correction.
Déclencheur	Description Numéro de tuile	
Date / Heure	Date / Heure	
Restriction active Restriction de tuile	Oui / Non N° / Nom N° / Nom ... (autres)	
Facteur de correction ¹		Le facteur de correction entraîne un ajustement d'un angle d'orientation des lames prédéfini et des degrés d'ombrage P1...P4
Total	50% *25% ... 150% *225%	Le total est obtenu à partir du facteur de correction de la centrale et du facteur de correction du canal


Centrale	25 % 225 %	de moteur. Le facteur de correction « Centrale » est reçu via l'objet Griesser.
Canal de moteur	0 à 200 %	Le facteur de correction « Canal de moteur » peut être configuré en fonction du canal dans l'Actuateur de store .
Temps de marche		
Montée – Descente2	... s / inconnu	
Descente2 – Montée	... s / inconnu	
Descente1 – Descente2 ²	... s / inconnu	
Raccordement moteur ¹	vérifier/ ok	Date / Heure
Risque 	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Contact de relais soudé ▪ Surcharge 	Contact de relais soudé, cela signifie que le courant ne circule pas sur un contact de relais bien que le relais soit ouvert. Dans ce cas, l'appareil doit être remplacé. Surcharge, cela signifie qu'un courant supérieur à 5 A circule (le courant admissible est de 2,5 A), l'actuateur risque d'être endommagé.
Dysfonctionnement 	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Aucun moteur présent ▪ Protection thermique ▪ Coupure de câble 	Aucun moteur présent : Aucun moteur n'est raccordé ou le câble neutre est interrompu. Protection thermique, cela signifie que la commande par moteur est en surchauffe et ne peut pas être actionnée. Le délai de refroidissement a une durée variable en fonction du délai de refroidissement. Coupure de câble, cela signifie que l'un des câbles de commande (montée/descente2/descente1) est interrompu, que le déplacement sur un autre câble moteur fonctionne.
Remarque sur le mode 	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Modification du temps de marche - Changement du produit pour façade ▪ Arrêt du couple 	Modification du temps de marche - Changement du produit pour façade: Un changement de produit est une cause possible pour une modification du temps de marche. Arrêt du couple : Le moteur électronique a détecté un obstacle et le déplacement a été interrompu par le moteur.

¹Un dysfonctionnement en cours sur le canal est signalé par une tuile de produit rouge dans la pile

Dysfonctionnement	Cause (Date / Heure)	Causes possibles : <ul style="list-style-type: none"> ▪ Interruption de la tension du bus ▪ Interruption de la tension du secteur Si aucune donnée n'est présente, on indique « inconnu ».
Redémarrage de l'appareil	Cause (Date / Heure)	Causes possibles pour le redémarrage de l'appareil : <ul style="list-style-type: none"> ▪ Redémarrage planifié ▪ Interruption de la tension du secteur Si aucune donnée n'est présente, on indique « inconnu ».
Données de service		
Charger les données de service		Entraîne l'actualisation des voyants dans cette section
Date	Date / Heure	
Temps de service de l'appareil	Durée	Total des périodes pendant lesquelles l'actuateur fonctionnait.
Surcharge		
Dernier courant de surcharge	Date / Heure	Instant de la survenue Détection de surcharge (ou contact de relais soudé détecté). Les contacts du relais ont éventuellement été endommagés par la surcharge. Un fonctionnement correct (par ex. des fonctions de sécurité) n'est plus assuré, le canal moteur ne doit plus être utilisé.
Nombre de courant de surcharge	Nombre	Nombre de coupures successives du canal en raison d'un courant incorrect (> 5 A) sur le canal du moteur.
Moteur		
Cycles de commutation du moteur	Nombre	Nombre de cycles de commutation du moteur entraîné en charge (uniquement avec la détection de courant activée afin d'éviter de compter le nombre de commutations du relais). Ce compteur peut être réinitialisé.
Valeur limite dépassée le ³	Date / Heure	Si une valeur limite est configurée et qu'elle a été dépassée, la date de dépassement est représentée.
Temps de service du moteur	Durée	Total des périodes pendant lesquelles le moteur a fonctionné. Ce compteur peut être réinitialisé.
Valeur limite dépassée le ⁴	Date / Heure	Si une valeur limite est configurée et qu'elle a été dépassée, la date

		de dépassement est représentée.
Compteur de moteur réinitialisé	Nombre	Nombre de réinitialisations des compteurs « Cycles de commutation du moteur » et « Temps de service du moteur »
Réinitialiser le compteur de moteur		Entraîne la réinitialisation des compteurs « Cycles de commutation du moteur » et « Temps de service du moteur » et doit donc être réalisé après un changement de moteur. Le déclenchement de l'opération de réinitialisation doit être confirmé à nouveau après le message d'avertissement « La réinitialisation des compteurs ne peut pas être annulée ! ».
Dernière réinitialisation le ⁵	Date / Heure	Les données de diagnostic ont été réinitialisées la dernière fois à la date indiquée. Si la ligne n'est pas visible, il n'y a jamais eu de réinitialisation
Produit de façade		
Temps de service du tablier	Durée	Total des périodes pendant lesquelles le tablier était à l'état sorti (et exposé aux intempéries). Ce compteur peut être réinitialisé.
Valeur limite dépassée le ⁶	Date / Heure	Si une valeur limite est configurée et qu'elle a été dépassée, la date de dépassement est représentée.
Compteur de tablier réinitialisé	Nombre	Nombre de réinitialisations du compteur « Temps de service du tablier »
Réinitialiser le compteur de tablier		Entraîne la réinitialisation du compteur « Temps de service du tablier » et doit donc être réalisé après un changement de tablier. Le déclenchement de l'opération de réinitialisation doit être confirmé à nouveau après le message d'avertissement « La réinitialisation des compteurs ne peut pas être annulée ! ».
Dernière réinitialisation le ⁷	Date / Heure	Les données de diagnostic ont été réinitialisées la dernière fois à la date indiquée. Si la ligne n'est pas visible, il n'y a jamais eu de réinitialisation

Derniers événements (micrologiciel de l'actuateur jusqu'à la version 1.5)

 Derniers événements

#	Date / Heure	N° de tuileDescription	Position ciblehauteur / angle	Blocage
16	30.08.2021 / 16:52:07	Automatiksperr Bus #10		Blocage
15	30.08.2021 / 16:36:13	Objet Griesser - Commande de sécurité #12		Aucune restriction
14	30.08.2021 / 16:35:29	Objet Griesser - Commande de sécurité #12		Aucune restriction
13	30.08.2021 / 16:29:44	Bedienung Bus #11	216 / 0 85 / 0 %	
12	30.08.2021 / 16:29:44	Bedienung Bus #11		Blocage

Les 10 derniers événements sont mémorisés pour chaque canal et peuvent être lus depuis la DCA. Si la Diagnose est ouverte avec une liaison de bus active, les entrées sont associées en continu à la liste, ce qui permet ainsi des listes d'événements longues (enregistrements).

¹Visible uniquement avec les produits à lamelles

²Visible uniquement avec des moteurs à 3 interrupteurs de fin de course

³Visible uniquement en cas de dépassement de la valeur limite

⁴Visible uniquement en cas de dépassement de la valeur limite





⁵Visible uniquement si le compteur de moteur a été réinitialisé

⁶Visible uniquement en cas de dépassement de la valeur limite

⁷Visible uniquement si le compteur de tablier a été réinitialisé

Annexe

Aperçu des appareils Actuateurs de store JAX

Caractéristique	Type			
	JAX-1 	JAX-3 	JAX-6 	JAX-9 
Tension de raccordement du moteur	AC 230 V			
Canaux (moteurs)	1	3	6	9
Pour les moteurs avec	2 ou 3 interrupteurs de fin de course			2 interrupteurs de fin de course
Détection de fin de course	Oui, complètement automatique			
Modèle, boîtier	Montage / AP		Rangée de boîtiers encastrés, REG	
Dimensions	190 x 70 x 52 mm (l x h x p)	250 x 70 x 50 mm (l x h x p)	158 x 90 x 58 mm (l x h x p)	
Entrées des groupes / commandes ¹	3 / 1			
Autres entrées / commandes ²	2 / 1	6 / 3	12 / 6	18 / 9
LED du canal du moteur	1 ³	3	6	9
Boutons test	Oui			

Pour plus d'informations, reportez-vous aux fiches techniques.

Produits de façade

Vous trouverez ci-après une description des produits de façade figurant sur l'onglet « Produit », subdivisés par :

- Produits Généraux
- Produits GRIESSER




Produits Généraux

Nom	Utilisation / Propriété	Photo
-----	-------------------------	-------

¹Le premier chiffre correspond au nombre des différentes entrées de contact (configurables universellement), le deuxième chiffre correspond au nombre de points de commande réalisables avec ces entrées de contact.



²Le premier chiffre correspond au nombre des différentes entrées de contact (configurables universellement), le deuxième chiffre correspond au nombre de points de commande réalisables avec ces entrées de contact.

³LED N° 1 pour le canal de moteur et deux LED supplémentaires n° 2+3 pour les chenillards, voir Commande de l'appareil

<p>Brise-soleil orientable ouvert</p>	<p>Également appelé brise-soleil orientable, store vénitien, store vénitien composite ou store d'intérieur. Les lames s'ouvrent en descendant. L'angle est défini mécaniquement et n'est pas modifiable par la commande.</p> <p>Avantages du store vénitien, avance ouverte :</p> <ul style="list-style-type: none"> - Position d'ombrage définie en position descendante, donnant un aspect harmonieux à la façade - Phase sombre courte - Idéal pour la protection contre le soleil, l'éblouissement, thermique et visuelle <p>Remarques :</p> <ul style="list-style-type: none"> - Accepte les moteurs à 3 fins de course (à prendre en compte). - Les stores vénitiens automatisés doivent être protégés du vent et éventuellement du gel. 	
<p>Brise-soleil orientable fermé</p>	<p>Également appelé brise-soleil orientable, store vénitien, store vénitien composite ou store d'intérieur. Les lames se ferment en descendant.</p> <p>Avantages du store vénitien, avance fermée :</p> <ul style="list-style-type: none"> - Les lames peuvent être fermées à n'importe quelle position. - Idéal pour la protection contre le soleil, thermique et visuelle. <p>Remarques :</p> <ul style="list-style-type: none"> - Accepte les moteurs à 3 fins de course. - Les stores vénitiens automatisés doivent être protégés du vent et éventuellement du gel. 	
<p>Volets roulants</p>	<p>Le tablier du volet roulant est « enroulé » dans le coffre autour du moteur.</p> <p>Avantages des volets roulants :</p> <ul style="list-style-type: none"> - Idéal pour la protection anti-intrusion et contre les intempéries - Bon assombrissement de la pièce <p>Remarques :</p> <ul style="list-style-type: none"> - Les moteurs à tube peuvent être montés à gauche ou à droite. Par conséquent il n'y a pas toujours le même fils de raccordement en position haut / bas. - Ne convient pas comme protection solaire sur le poste de travail. 	

<p>Store vertical</p>	<p>Le tissu des stores verticaux est « enroulé » autour du moteur.</p> <p>Avantage du store vertical :</p> <ul style="list-style-type: none"> - Élément de façade décoratif <p>Remarques :</p> <ul style="list-style-type: none"> - Les moteurs à tube peuvent être montés à gauche ou à droite. Par conséquent il n'y a pas toujours le même fils de raccordement en position haut / bas. - Les stores automatisés doivent être protégés du vent et éventuellement de la pluie et du gel. 	
<p>Store textile à projection</p>	<p>Le store textile à projection commence par descendre verticalement et projette ensuite le bras à partir d'une certaine hauteur.</p> <p>Avantage du store textile à projection :</p> <ul style="list-style-type: none"> - Meilleures vue et protection solaire que pour les stores toile verticaux <p>Remarques :</p> <ul style="list-style-type: none"> - Les moteurs à tube peuvent être montés à gauche ou à droite. Par conséquent il n'y a pas toujours le même fils de raccordement en position haut / bas. - Les stores automatisés doivent être protégés du vent et éventuellement de la pluie et du gel. 	
<p>Store à enroulement</p>	<p>Contrairement au store textile à projection, le store à enroulement se déploie vers le bas juste après la course.</p> <p>Avantage du store à enroulement :</p> <ul style="list-style-type: none"> - Meilleures vue et protection solaire que pour les stores toile verticaux <p>Remarques :</p> <ul style="list-style-type: none"> - Les moteurs à tube peuvent être montés à gauche ou à droite. Par conséquent il n'y a pas toujours le même fils de raccordement en position haut / bas. - Les stores automatisés doivent être protégés du vent et éventuellement de la pluie et du gel. 	
<p>Store de terrasse</p>	<p>Également appelé store pour siège ou à bras articulé. Le tissu du store de terrasse est « enroulé » autour de l'arbre.</p> <p>Avantage du store textile à bras articulé :</p> <ul style="list-style-type: none"> - Surface d'ombrage importante <p>Remarques :</p> <ul style="list-style-type: none"> - Les moteurs à tube peuvent être montés à gauche ou à droite. Par conséquent il n'y a pas toujours le même fils de raccordement en position haut / bas. - Les stores de terrasse automatisés doivent être protégés du vent et éventuellement de la pluie et du gel. 	

Produits GRIESSER

Nom	Utilisation / Propriété	Photo
Lamisol®	<p>Lamisol est un nom de marque de la société Griesser AG (type : store vénitien composite). Les lames sont ouvertes ou fermées en descendant. Les lames sont guidées par des rubans d'entraînement. Réglage aisé de l'angle par « inclinaison ».</p> <p>Caractéristiques Lamisol :</p> <ul style="list-style-type: none"> - Ruban d'entraînement au centre de la lame - Rubans d'inclinaison à l'extérieur sur les lames - Forme des lames en « Z » <p>Avantages Lamisol :</p> <ul style="list-style-type: none"> - Position d'ombrage définie en position descendante, donnant un aspect harmonieux à la façade sur les modèles Lamisol ouverts. - Phase sombre courte - Idéal pour la protection contre le soleil, thermique et visuelle. <p>Remarques :</p> <ul style="list-style-type: none"> - Accepte les moteurs à 3 fins de course (à prendre en compte). - Les stores vénitiens automatisés doivent être protégés du vent et éventuellement du gel. 	
Solomatic®	<p>Solomatic est un nom de marque de la société Griesser AG (type : store vénitien composite). Les lames sont ouvertes ou fermées en descendant. Les lames sont montées par des rubans d'entraînement. Réglage aisé de l'angle par « inclinaison ».</p> <p>Caractéristiques Solomatic :</p> <ul style="list-style-type: none"> - Ruban d'entraînement au centre de la lame - Bandes extérieures sur les lames - Forme des lames en « C » <p>Avantages Solomatic :</p> <ul style="list-style-type: none"> - Idéal pour la protection contre le soleil, l'éblouissement, thermique et visuelle <p>Remarques :</p> <ul style="list-style-type: none"> - Accepte les moteurs à 3 fins de course (à prendre en compte). - Pas d'obscurité (les lames ne se ferment pas complètement). - Les stores vénitiens automatisés doivent être protégés du vent et éventuellement du gel. 	

<p>Grinotex®</p>	<p>Grinotex est un nom de marque de la société Griesser AG (type : store vénitien composite). Les lames sont ouvertes ou fermées en descendant et remontent à l'aide de chaînes dans la glissière. Le réglage de l'angle par « inclinaison » n'est pas possible lorsqu'il est nécessaire d'avoir une façade avec un aspect harmonieux. La chaîne crée un jeu mécanique.</p> <p>Caractéristiques Grinotex :</p> <ul style="list-style-type: none">- Aucun ruban d'entraînement au centre- Fil à l'extérieur sur les lames- Forme des lames en « Z » <p>Avantages Grinotex :</p> <ul style="list-style-type: none">- Position d'ombrage définie en position descendante, donnant un aspect harmonieux à la façade- Phase sombre courte- Idéal pour la protection contre le soleil, l'éblouissement, thermique et visuelle- Produit robuste, résiste aux chocs en hauteur ! <p>Remarques :</p> <ul style="list-style-type: none">- Accepte les moteurs à 3 fins de course (à prendre en compte).- Les stores vénitiens automatisés doivent être protégés du vent et éventuellement du gel.	
<p>Metalunic®</p>	<p>Metalunic est un nom de marque de la société Griesser AG (type : brise-soleil tout métal). Les lames sont ouvertes ou fermées en descendant et remontent à l'aide de chaînes dans la glissière. Le réglage de l'angle par « inclinaison » n'est pas possible lorsqu'il est nécessaire d'avoir une façade avec un aspect harmonieux.</p> <p>Caractéristiques Metalunic :</p> <ul style="list-style-type: none">- Lames fixées latéralement uniquement (pas de bandes)- Forme des lames en « U » <p>Avantages Metalunic :</p> <ul style="list-style-type: none">- Position d'ombrage définie en position descendante, donnant un aspect harmonieux à la façade- Phase sombre courte- Idéal pour la protection contre le soleil, l'éblouissement, thermique et visuelle- Produit robuste, résiste aux chocs en hauteur ! <p>Remarques :</p> <ul style="list-style-type: none">- Accepte les moteurs à 3 fins de course (à prendre en compte).- Les stores vénitiens automatisés doivent être protégés du vent et éventuellement du gel.	

<p>Aluflex®</p>	<p>Aluflex est un nom de marque de la société Griesser AG (type : store vénitien). Les lames sont ouvertes ou fermées en descendant. Les lames sont montées par des rubans d'entraînement. Réglage aisé de l'angle par « inclinaison ».</p> <p>Caractéristiques Aluflex :</p> <ul style="list-style-type: none"> - Lames plates avec une légère courbure de la lame - Ruban d'entraînement au centre de la lame - Rubans d'inclinaison à l'extérieur sur les lames - Les différentes lames sont « enserrées » dans des rubans d'inclinaison <p>Avantages Aluflex :</p> <ul style="list-style-type: none"> - Idéal pour la protection solaire, contre l'éblouissement et thermique. <p>Remarques :</p> <ul style="list-style-type: none"> - Accepte les moteurs à 3 fins de course (à prendre en compte). 	
<p>Lamistar®</p>	<p>Lamistar est un nom de marque de la société Griesser AG (type : store vénitien). Contrairement aux autres stores vénitiens, le modèle Lamistar avance de bas en haut. Les lames sont fermées pendant le déplacement et remontent à l'aide de chaînes dans la glissière. Le réglage de l'angle par « inclinaison » n'est pas possible lorsqu'il est nécessaire d'avoir une façade avec un aspect harmonieux.</p> <p>Caractéristiques Lamistar :</p> <ul style="list-style-type: none"> - Déplacement de bas en haut <p>Avantages Lamistar :</p> <ul style="list-style-type: none"> - Position d'ombrage définie en position descendante, donnant un aspect harmonieux à la façade - Phase sombre courte - Idéal pour la protection solaire, contre l'éblouissement, thermique et visuelle et pour une utilisation de la lumière du jour - Produit robuste, résiste aux chocs en hauteur ! <p>Remarques :</p> <ul style="list-style-type: none"> - N'accepte pas de moteurs à 3 fins de course - Les stores vénitiens automatisés doivent être protégés du vent et éventuellement du gel. 	
<p>Solomatic® R</p>	<p>Solomatic R est un nom de marque de la société Griesser AG (type : volet roulant). Contrairement aux autres brise-soleil, le Solomatic-R s'enroule dans un coffre comme un volet roulant. La commande automatisée requiert une stratégie de déploiement spéciale, car les lames restent ouvertes en fin de course et ne se ferment que par inclinaison.</p> <p>Caractéristiques Solomatic R :</p>	

- Bande métallique à l'arrière de la lame
- Forme des lames de Solomatic

Avantages Solomatic R :

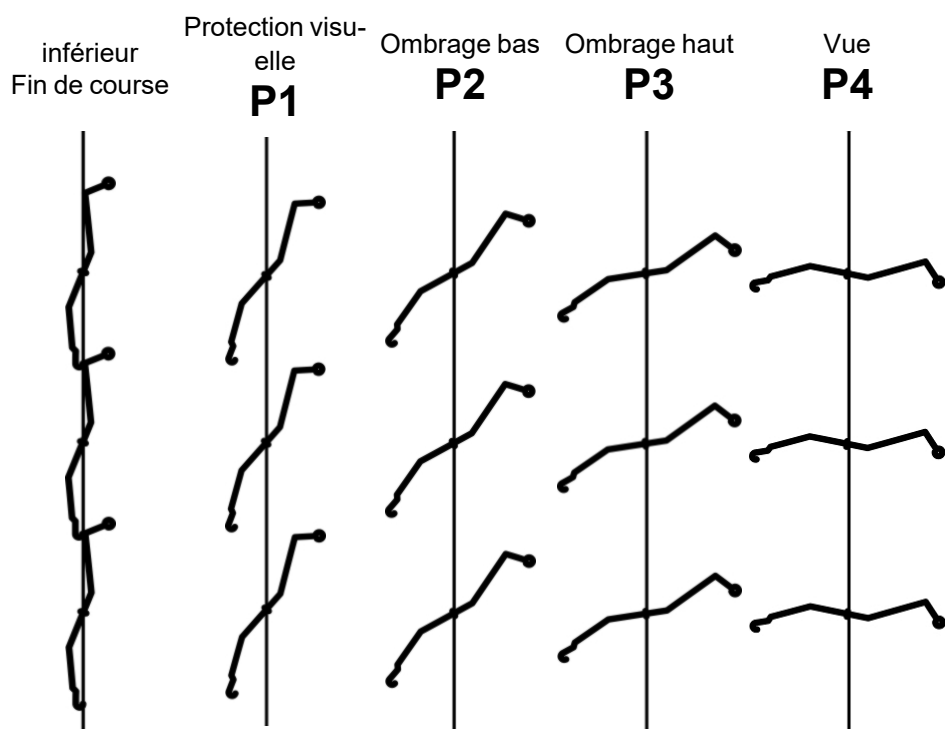
- Pour les remplacements sur les édifices à volets roulants
- Idéal pour la protection contre le soleil, l'éblouissement, thermique et visuelle

Remarques :

- Accepte les moteurs à 3 fins de course (à prendre en compte).
- Les stores vénitiens automatisés doivent être protégés du vent et éventuellement du gel.

Positions d'ombrage P1...P4

L'actuateur de la permet de commander quatre Positions d'ombrage prédéfinis P1, P2, P3 et P4. Pour les produits type store vénitien, les positions P1 à P4 correspondent à différentes ouvertures de lames lorsque le tablier est entièrement déroulé (dans la zone de fin de course inférieure). Les paramètres par défaut sont mesurés de manière à obtenir une progressivité régulière de l'ouverture des lames de P1 à P4 : P1 = aucune vision à l'extérieur P2 = vision réduite à l'extérieur P3 = vision intermédiaire à l'extérieur P4 = vision maximale à l'extérieur



Pour d'autres [produits de façade](#), il est possible d'utiliser les Positions d'ombrage P1...P4 comme des positions enregistrées configurables librement.

Liste de compatibilité des Actuateurs de store

Fonctions disponibles

Le tableau ci-après représente les fonctions disponibles des actuateurs Griesser MSX/MGX dans la Vue paramètres des actuateurs de store JAX et les fonctions disponibles des actuateurs Griesser MSX/MGX dans la Device Configuration App (DCA) des actuateurs de store JAX.

« – » indique que la fonction n'est pas disponible (telle quelle)

« [Link](#) » indique que la fonction est décrite (disponible) sous le lien indiqué.

Paramètre « Général »

MSX / MGX	JAX Vue paramètres	JAX DCA
Afficher / masquer et annoter les canaux	Canaux des moteurs	Canal de moteur
Association d'entrées bouton	–	Configuration de l'entrée de contact
Diagnostic	–	–
Priorités	–	Pile

Paramètre « Canal – Paramètres »

MSX / MGX	JAX Vue paramètres	JAX DCA
Adresse secteur objet Griesser	Paramétrage de base	Tuiles Objet Griesser
Surveillance cyclique	–	Tuile Objet Griesser sécurité
Type de produit	Paramétrage de base	Tuile Protection solaire produit de façade
Type de moteur	Paramétrage de base	Tuile Protection solaire réglages de moteur
Interrupteur de fin de course	Paramétrage de base	Tuile Protection solaire réglages de moteur
Position d'ombrage	Paramétrage de base	" Positions d'ombrage " auf Seite 60
Correction position	Paramétrage de base	Tuile Protection solaire positions d'ombrage
Comportement en cas d'interruption du bus	Paramétrage de base	Tuile Protection solaire comportement initial
Comportement retour réseau	–	Tuile Protection solaire comportement initial

Paramètre « Canal – Fonctions de blocage »

MSX / MGX	JAX Vue paramètres	JAX DCA
Sécurité 1 ... 3	Fonction d'alarme	Tuile entrée de commande sécurité
Fonction de reset	–	sur chaque tuile, voir : Gestion des priorités
Blocage d'automatisme	Paramétrage de base	sur chaque tuile d'entrée de commande, voir : Gestion des priorités Commande de tuile

Paramètre « Canal – Entrées »

MSX / MGX	JAX Vue paramètres	JAX DCA
Commande centrale	–	Commande de tuile

Commande individuelle	Paramétrage de base	Commande de tuile
Objet GTB reçu	–	Commande de tuile GTB
Entrées sur l'actuateur	–	Entrées de contact Commande automatisée LED

Paramètre « Canal – quittance »

MSX / MGX	JAX Vue paramètres	JAX DCA
Hauteur/Angle	Quittances	Tuile Protection solaire, quittances
Messages d'état	Quittances	Tuile Protection solaire, quittances
Quittance GTB	Quittances	Tuile Protection solaire, quittances

Paramètre « Canal – produit »

MSX / MGX	JAX Vue paramètres	JAX DCA
Durée de changement d'inclinaison	Paramétrage de base	Tuile Protection solaire produit de façade
P1 à P4	Paramétrage de base	Tuile Protection solaire position d'ombrage
Temps commut. relais	Paramétrage de base	Tuile Protection solaire moteur
Surcourse du moteur montée et descente	–	Tuile Protection solaire moteur
Détection de fin de course		Tuile Protection solaire moteur
Durée de montée/descente	Paramétrage de base	Tuile Protection solaire moteur
Entrée bouton rotation	–	–
Sortie moteur rotation	–	Tuile Protection solaire moteur
Stratégie de déploiement	–	–
Durées de rotation des lames	Paramétrage de base	Tuile Protection solaire produit de façade
Jeux	–	Tuile Protection solaire produit de façade
Durées de déploiement	–	–

Paramètre « Canal – scénarios »

MSX / MGX	JAX Vue paramètres	JAX DCA
Scénario actif	–	Scénario de tuile
Scénario 1-16	–	Scénario de tuile

Paramètre « Canal – logique »

MSX / MGX	JAX Vue paramètres	JAX DCA
Fonction logique	–	Tuile commutateur

Paramètre « Canal – analyse »

MSX / MGX	JAX Vue paramètres	JAX DCA
Logique	–	Pile Diagnostic
Ordres d'actuateur	–	Commande de contrôle
États internes	–	Tuile Protection solaire Diagnostic
Priorités	–	Pile Diagnostic

Matériel

Le tableau indique ce qui doit être pris en compte lorsqu'un appareil existant (ligne) est remplacé par un nouvel appareil (colonne).

Par exemple, un MSX-2 est remplacé par un JAX-3. Le champ marqué en vert indique ce qui doit être pris en compte.

		Existant		
		MSX-2	MSX-6	MGX-9
Remplacement par	JAX-3	Dimensions en largeur et en hauteur identiques. JAX-3 est toutefois plus long	–	–
	JAX-6	–	équivalent	–
	JAX-9	–	–	équivalent

Différences fonctionnelles détaillées MSX/MGX avec JAX

	MSX / MGX	JAX-n
Commande de marche « Hauteur » (pas avec Montée/Descente, Inclinaison, Angle, Position)	Si le tablier n'a pas encore atteint la hauteur cible, il est entré ou sorti jusqu'à ce que la hauteur cible soit atteinte. Pour les stores vénitiens, les lames sont ensuite ouvertes en position montée ou sont fermées en position descente. Autrement dit, les lames ne sont pas réglées sur l'angle de sortie avant le changement de hauteur du tablier.	Si le tablier n'a pas encore atteint la hauteur cible, il est entré ou sorti jusqu'à ce que la hauteur cible soit atteinte. Pour les stores vénitiens, les lames sont réglées ensuite et si cela est nécessaire jusqu'à l'angle de sortie avant le changement de hauteur du tablier. Cas spéciaux : Hauteur cible=0 exécute le démarrage vers la position de fin de course haute, hauteur cible=100% le démarrage vers la position de fin de course basse (indépendamment de la position initiale).
Commandes de marche « Changement d'inclinaison	Paramètre Durée de changement d'inclinaison évaluée	Paramètre Durée de changement d'inclinaison non éva-

Montée/desc » via Objet Griesser	selon spécification	luée (l'actuateur utilise toujours « sa propre » durée de changement d'inclinaison préprogrammée indépendamment du paramètre reçu)
Commandes de marche « Changement d'inclinaison Montée/desc » via l'objet GTB	Paramètre Durée de changement d'inclinaison évaluée selon spécification	Paramètre Durée de changement d'inclinaison non évaluée (l'actuateur utilise toujours « sa propre » durée de changement d'inclinaison préprogrammée indépendamment du paramètre reçu)
Changement des paramètres Produit de façade de « Lames fermées » à « Lames ouvertes »	aucun ajustement	Le moteur est modifié automatiquement de 2ES à 3ES et les Positions d'ombrage P1...P4 sont ajustées (P2 = Descente1).
Utilisation du Facteur de correction sur les Positions d'ombrage P1..P4	Correction du temps de déplacement selon la spécification	Correction de l'angle d'orientation des lames associé pour les produits lames. Aucune correction pour d'autres produits de façade.
Plage de réglage du facteur de correction spécifique au canal du moteur	0 à 200 %	0 à 200 %
Surveillance cyclique de l'objet Griesser	La surveillance cyclique doit être activée.	La surveillance cyclique est toujours enclenchée (mais pas activée). La surveillance cyclique n'est activée qu'après avoir reçu un ordre de surveillance correspondant de l'objet Griesser. En cas de besoin individuel, la surveillance peut être désactivée de manière ponctuelle dans la DCA (par ex. la surveillance est active, mais elle doit être désactivée sur un canal).
Quittance Blocage d'automatisme	Actif, uniquement si un Blocage d'automatisme a été activé. Les automatismes bloqués par un verrouillage de sécurité ne sont pas affichés.	Comportement avec la base de données de produit < 2.1 ou DCA < 2.1 : Actif si l'automatisme est bloqué. La quittance est émise indépendamment du blocage (verrouillage de sécurité ou Blocage d'automatisme). Comportement avec la base de données de produit ≥ 2.1 ou DCA ≥ 2.1 : Le comportement est analogue au MSX/MGX.
Entrée GTB	L'objet GTB se compose d'une commande de marche et d'un blocage. Le blocage est exécuté avec une priorité élevée comme	La DCA comporte une tuile Commande GTB pour la représentation de l'entrée GTB. Cette tuile permet de configurer diffé-

	verrouillage de sécurité, mais les commandes de marche sont exécutées avec une priorité plus basse. Vous trouverez de plus amples informations sur les priorités dans l'Aide du plugin MSX.	rentes combinaisons pour activer le blocage. Une tuile de sécurité avec un objet GTB en entrée ne peut pas être configurée. De même, il n'est pas possible de configurer le verrouillage de sécurité GTB.
Référence négative de Descente1 pour P1...P4	Zone réglable : -327...327 s	Seules les valeurs positives de Descente1 peuvent être référencées. Zone réglable : 0 à 10 min

Objet GTB

Télégrammes pour les commandes et les quittances dans l'échange avec un dispositif de gestion technique de bâtiment ou d'une visualisation centrale

Objet GTB télégramme en entrée

L'évaluation du télégramme en entrée pour un canal de moteur donné est définie dans la DCA par la tuile [Commande automatisée GTB](#).

Structure

Le télégramme en entrée intègre les 4 octets ci-après :

Byte 0								Byte 1								Byte 2								Byte 3							
7	6	5	4	3	2	1	0	7	6	5	4	3	2	1	0	7	6	5	4	3	2	1	0	7	6	5	4	3	2	1	0
Indicateurs de commande								Commande								Argument 1								Argument 2							
8 bit								8 bit								8 bit								8 bit							
7	6	5	4	3	2	1	0	7	6	5	4	3	2	1	0	7	6	5	4	3	2	1	0	7	6	5	4	3	2	1	0

Indicateurs de commande

Bit	Valeur	Signification
0	0	Exécuter l'ordre comme commande individuelle
	1	
1	0	
	1	
2	0	
	1	
3	0	
	1	
4	0	
	1	
5	0	
	1	
6	0	
	1	
7	0	Désactiver le blocage GTB
	1	Activer le blocage GTB

Ordres et arguments

Commande		Signification	Argument 1	Argument 2
décimal	hexadécimal			
0	0x00	Pas de commande		
1	0x01	Montée		
2	0x02	Descente		
3	0x03	Ombrage		
4	0x04	P1		
5	0x05	P2		
6	0x06	P3		
7	0x07	P4		
8	0x08	Pas vers le haut	Il est utilisé indépendamment de la valeur de la commande des paramètres de l'actuateur comme une largeur de pas.	
9	0x09	Pas vers le bas	Il est utilisé indépendamment de la valeur de la commande des paramètres de l'actuateur comme une largeur de pas.	
10	0x0A	Hauteur	0...255 correspondant à 0...100 % de la hauteur de tablier.	
11	0x0B	Angle	0...255 correspondant à 0...100 % de l'angle de tablier.	
12	0x0C	Position	0...255 correspondant à 0...100 % de la hauteur de tablier.	0...255 correspondant à 0...100 % de l'angle de tablier.
13	0x0D	Position nuit		
14	0x0E			
15	0x0F			
16	0x10			
17	0x11			
18	0x12			
19	0x13			
20	0x14			

Remarques

- « 100 % » correspondent à la hauteur/l'angle lorsque le tablier est fermé.
- La « Position nuit » actionne toujours d'avance le démarrage de la fin de course en haut, indépendamment du produit de façade

Objet GTB télégramme en sortie

Le télégramme en sortie envoie des quittances sur l'état de l'actuateur et sur la position actuelle du tablier.

L'envoi du télégramme en sortie pour un canal de moteur donné est défini à la section Quittances de la tuile DCA Protection solaire.

Deux paramètres sont disponibles pour le codage :

[Griesser](#) Définition Griesser sur les modalités d'utilisation de MSX et MGX dans les produits à partir de 2005

[KNX](#) Spécification KNX selon DPT 241.800, définie à partir de 2015

Les deux codages se distinguent dans les **Indicateurs d'état** (octets 2 et 3 dans le télégramme)

Codage Griesser

Structure

Le télégramme en sortie intègre les 4 octets ci-après :

Byte 0								Byte 1								Byte 2								Byte 3							
7	6	5	4	3	2	1	0	7	6	5	4	3	2	1	0	7	6	5	4	3	2	1	0	7	6	5	4	3	2	1	0
Hauteur								Angle								Indicateurs d'état															
8 bit								8 bit								16 bit															
7	6	5	4	3	2	1	0	7	6	5	4	3	2	1	0	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0

Hauteur et angle

Les champs « Hauteur » et « Angle » utilisent les valeurs 0...255, correspondant à 0...100 % de la hauteur / l'angle de tablier.

« 100 % » correspondent à la hauteur/l'angle lorsque le tablier est fermé.

Indicateurs d'état

Bit	Valeur	Signification
0	0	-
	1	Fin de course en haut
1	0	-
	1	Fin de course en bas
2	0	Position hors de la zone d'ombrage
	1	Position dans la zone d'ombrage
3	0	Position de destination pas atteinte / en mouvement
	1	Position de destination atteinte
4	0	Position connue
	1	Position inconnue
5	0	-
	1	Déplacement en hauteur impossible (restriction)
6	0	-
	1	Déplacement en angle impossible (restriction)
7	0	Aucun blocage de sécurité activé
	1	Au moins un blocage de sécurité activé

8	0	Blocage d'automatisme inactif
	1	Blocage d'automatisme actif
9	0	Blocage de commande inactif
	1	Blocage de commande actif
10	0	Aucune commande restreinte
	1	Zone de commande restreinte
11	0	-
	1	Contrôler l'alimentation et le moteur : - aucun moteur raccordé - Coupure de câble - Protection thermique
12	0	-
	1	Appareil défectueux
13	0	
	1	
14	0	
	1	
15	0	
	1	

Codage KNX

Structure

Le télégramme en sortie intègre les 4 octets ci-après :

Byte 0								Byte 1								Byte 2								Byte 3							
7	6	5	4	3	2	1	0	7	6	5	4	3	2	1	0	7	6	5	4	3	2	1	0	7	6	5	4	3	2	1	0
Hauteur								Angle								Indicateurs d'état															
8 bit								8 bit								16 bit															
7	6	5	4	3	2	1	0	7	6	5	4	3	2	1	0	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0

Hauteur et angle

Les champs « Hauteur » et « Angle » utilisent les valeurs 0...255, correspondant à 0...100 % de la hauteur / l'angle de tablier.

« 100 % » correspondent à la hauteur/l'angle lorsque le tablier est fermé.

Indicateurs d'état

Bit	Valeur	Signification
0	0	-
	1	Position de fin de course en haut atteinte
1	0	-
	1	Position de fin de course en bas atteinte
2	0	Position hors de la zone d'ombrage
	1	Position dans la zone d'ombrage
3	0	Moteur en mouvement
	1	Position de destination atteinte
4	0	-
	1	Déplacement en hauteur impossible (restriction)
5	0	-
	1	Déplacement en angle impossible (restriction)

6	0	Aucune alarme météo
	1	Alarme météo active (Objet Griesser Sécurité)
7	0	Aucun blocage de sécurité activé
	1	Au moins un blocage de sécurité activé
8	0	Aucun blocage actif
	1	Blocage activé
9	0	
	1	
10	0	-
	1	Contrôler un défaut de l'appareil ou l'alimentation du moteur
11	0	
	1	
12	0	
	1	
13	0	
	1	
14	0	Hauteur invalide
	1	Hauteur valide
15	0	Angle invalide
	1	Angle valide

Mesure du temps de marche

Le déplacement d'une hauteur de tablier donnée de 0 (tablier rentré) jusqu'à 100 % (tablier sorti) est réalisé sur la base des temps de marche enregistrés dans l'actuateur de store entre la position de fin de course supérieure et inférieure.

Les Paramétrage de base (Vue paramètres) ou les configurations à la section Moteur de la DCA permettent de définir pour chaque canal du moteur si l'appareil doit mesurer lui-même les temps de marche ou s'il doit utiliser ceux fixés par l'utilisateur :

Nom du paramètre	Sélection	Description
Mesure du temps de marche	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Marche 	<p>Le temps de marche est déterminé et enregistré automatiquement. Voir aussi le chapitre Mesure du temps de marche en annexe.</p> <p><i>Usage :</i> La détection immédiate de la position de fin de course permet d'incliner les produits à store vénitien sans phase d'assombrissement gênante, jusqu'à la position d'ombrage, dès que la fin de courses inférieure a été atteinte (à la différence du mode avec la désactivation de la mesure automatique du temps de marche, il n'est pas nécessaire d'attendre un temps de course dimensionné pour le cas extrême).</p>
	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Arrêt 	<p>La durée de service n'est pas déterminée automatiquement mais elle doit être réglée manuellement.</p> <p><i>Remarque :</i></p>

Les changements résultant d'un vieillissement et de différences de température sont déjà prises en compte dans l'actuateur. Ceci permet de configurer sans réserve de sécurité le temps de marche mesuré manuellement.

Usage :

Les positions cibles entre les positions de fin de course peuvent également être avancées avec des constellations électriques dans lesquelles la mesure automatique du temps de marche n'est pas applicable (par exemple à l'aide de moteurs couplés à des relais de coupure)

Calibrage automatique du Temps de marche

Si « **Mesure du temps de marche** » = « **Marche** » a été configuré et qu'aucun temps de marche n'a encore été calibré et enregistré entre les positions de fin de course inférieure et supérieure, un **calibrage automatique** est réalisé dès que le temps de marche est requis pour calculer et avancer jusqu'à une position cible donnée. C'est le cas **lors de la première avance d'une hauteur de tablier entre la position de fin de course inférieure et supérieure** ou à une valeur supérieure à 0 et inférieure à 100 %.

Pour ce faire, un **déplacement entre la position de fin de course inférieure et supérieure** est exécuté avant la hauteur de tablier souhaitée et le Temps de marche mesuré est enregistré (le Temps de marche entre les positions de fin de course inférieure et supérieure est considéré comme étant identique à condition qu'un Temps de marche ne soit pas enregistré en cours d'utilisation).

N.B. : Le Temps de marche n'est requis que pour avancer à une hauteur de tablier requise. L'avancement d'un angle d'orientation des lames donné de produits de type store vénitien est réalisé sur la base du temps d'inclinaison configuré et n'implique pas de Mesure du temps de marche.

À noter :

La Mesure du temps de marche peut donner un résultat incorrect lorsque la course de calibrage a été interrompue par un événement extraordinaire que l'actuateur de store a interprété en atteignant la fin de course (c'est-à-dire pas par un arrêt contrôlé par la commande de l'appareil ou par la détection de la fin de course du moteur, mais suite à une coupure du circuit électrique du moteur résultant d'une cause différente). Un indice pour un calibrage réalisé de manière incorrecte est donné par les **différences apparentes entre la durée du mouvement après une commande Incl. montée et Incl. desc.** Après ces cas, la Mesure du temps de marche doit intervenir manuellement à l'aide de la Commande de l'appareil ou la Commande de contrôle de la DCA.

Flags von Kommunikationsobjekten

ETS Sprache			
deutsch		andere	
K	Kommunikation	C	Communication
L	Lesen	R	Read
S	Schreiben	W	Write

Ü	Übertragen	T	Transmit
A	Aktualisieren	U	Update
I	Initialisierung	I	Initialisation

Beschreibung der Objekt-Flags s. <https://support.knx.org/hc/de/articles/115003188089-Flags>

Versions

Fichier d'aide

Numéro de document / Version / Date de sortie : 013909.721 / 2V21 / 22.01.2025 / FR

Aperçu

	HW JAX-1	HW JAX-3 JAX-6 JAX-9	FW	PDB	DCA
Mars 2025			2.1	2.1	2.1
Août 2024					2.0
Janvier 2024			1.13		1.14.4
Septembre 2023			1.11		1.14.3
Août 2023			1.10		
Juillet 2023					1.14.2
Mai 2023					1.14.1
Mars 2023					1.14
Août 2022		1.6	1.8		
Mars 2022					1.13
Janvier 2022		1.5	1.7		
Décembre 2021		1.4			
Novembre 2021					1.12
Septembre 2021			1.6		1.11
Octobre 2020					1.8.9.5
Août 2020			1.5		
Septembre 2019					1.8.1.4
Août 2019					1.8.1.3
Juillet 2019					1.7.1.2
Avril 2019			1.4		
Mars 2019			1.3		
Février 2019				1.1	1.7.1.1
Octobre 2018			1.2		
Septembre 2018		1.3	1.1	1.0	1.7.1.0

Matériel (HW)

Actuateurs de store JAX-1

Révision	Description
1.0	<ul style="list-style-type: none"> Version initiale du marché

Actuateurs de store JAX-3, JAX-6, JAX-9

Révision	Description
1.6	<ul style="list-style-type: none"> Ajustement des circuits imprimés
1.4	<ul style="list-style-type: none"> Optimisations diverses

1.3	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Version initiale du marché
-----	--

Micrologiciel (FW)

Version	Description
2.1	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Nouvelles fonctions avec Base de données de produits 2.1 ▪ Le diagnostic moteur détecte la protection thermique ; coupure de câble par raccordement ; désactivation de la charge ▪ Après avoir quitté la commande de l'appareil il n'y a aucune répétition de la dernière commande de marche ▪ Quittance Blocage d'automatisme: Les automatismes bloqués par un verrouillage de sécurité ne sont pas affichés.
1.11 - 1.13	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Améliorations des performances et correctifs ▪ Mode éco
1.7 - 1.10	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Améliorations des performances et correctifs
1.6	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Améliorations des performances et correctifs ▪ Les événements (diagnostic Live / Past View) sont enregistrés dans l'actuateur. ▪ Les scénarios enregistrés par l'utilisateur peuvent être remplacés.
1.5	<ul style="list-style-type: none"> ▪ L'entrée de commande sécurité désactive le blocage à la réception d'un nouveau signal après le déclenchement d'une surveillance cyclique. ▪ Dans la DCA, dans la zone d'affichage Appareil, la révision matérielle de l'appareil est affichée. ▪ Les numéros de scénario 33 à 64 peuvent être avancés. ▪ La quittance de l'état « Fin de course basse » fonctionne pour tous les produits. ▪ La sortie LED clignote lorsque la commande est restreinte. ▪ La quittance sur 1 bit des restrictions est implémentée. ▪ La quittance RGB est implémentée.
1.4	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Améliorations des performances et correctifs
1.3	<ul style="list-style-type: none"> ▪ La LED de la commande locale peut être commandée sur le bus. ▪ Les codes de service sont disponibles dans le diagnostic et peuvent être envoyés sur le bus. ▪ Le produit de façade Lame roulante peut être sélectionné comme produit.
1.2	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Améliorations des performances et correctifs
1.1	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Version initiale du marché

Base de données de produits

Version	Description
2.1	<ul style="list-style-type: none"> ▪ 8 objets de sécurité au lieu de 3 objets de sécurité ▪ Commande de contrôle intégrée ▪ Fonctions diagnostic ▪ Positions d'ombrage P1...P4 et durée de changement d'inclinaison configurable ▪ Produits de façade Griesser intégrés ▪ Objets quittance pour les restrictions et l'objet GTB ▪ Aide contextuelle insérée

	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Ajout de l'espagnol ▪ Les automatismes bloqués par un verrouillage de sécurité ne sont pas affichés par la quittance Blocage d'automatisme.
1.1	<ul style="list-style-type: none"> ▪ La Vue paramètres et la DCA affichent les configurations incomplètes et incorrectes.
1.0	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Version initiale du marché

Device Configuration App (DCA)

Version	Description
2.1	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Améliorations des performances et correctifs ▪ Quittance Blocage d'automatisme: Les automatismes bloqués par un verrouillage de sécurité ne sont pas affichés.
2.0	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Améliorations des performances et correctifs ▪ Diagnostic pour le raccordement moteur, dysfonctionnements et redémarrage de l'appareil étendu ▪ Signalisation des alarmes du canal activable/désactivable dans la commande de contrôle DCA
1.14.4	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Améliorations des performances et correctifs
1.14.3	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Mode éco
1.14 - 1.14.2	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Améliorations des performances et correctifs ▪ Paramètres plus clairs dans la tuile de protection solaire ▪ Ajout de l'espagnol comme nouvelle langue dans la DCA ▪ L'attribution de l'adresse de secteur pour les tuiles d'objet Griesser peut être adaptée de manière simplifiée
1.13	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Dans la vue de la matrice, un OG Mont. / ombrage est créé pour une commande sur l'entrée du bus. ▪ L'adresse individuelle est affichée sur l'interface utilisateur. ▪ La surveillance du bus qui a été déclenchée est journalisée.
1.12	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Améliorations des performances et correctifs
1.11	<ul style="list-style-type: none"> ▪ La tuile Entrée de commande a été complétée avec la fonction de sélection / application. ▪ La gestion des versions de DCA a été modifiée. ▪ La tuile Automatisme stores a été ajoutée. ▪ Les scénarios enregistrés par l'utilisateur peuvent être remplacés. ▪ Le cas de dysfonctionnement possible est affiché dans le diagnostic en cas de défaut de la connexion du moteur. ▪ La tuile Protection solaire prend la couleur rouge dans le diagnostic dans l'état d'erreur. ▪ Les événements passés peuvent être affichés sur l'axe de temps dans le diagnostic (Past View Diagnose). ▪ Les événements système concernant la totalité de l'appareil sont affichés avec une barre rouge dans le diagnostic. ▪ Toutes les données journaux lues sont enregistrées dans la DCA dans le diagnostic. ▪ Les blocages supérieurs sont affichés dans la tuile commutateur dans le diagnostic. ▪ La nouvelle Toolbox DCA pour la multi-sélection des mêmes types d'appareils a été ajoutée.
1.8.9.5	<ul style="list-style-type: none"> ▪ Le temps de communication des relais pour les moteurs ECM est modifié.

	<ul style="list-style-type: none">▪ Dans la DCA, dans la zone d'affichage Appareil, la révision matérielle de l'appareil est affichée.▪ Les numéros de scénario 33 à 64 peuvent être avancés.▪ Lors de l'ouverture de la DCA, les indicateurs de programmation « Par » et « Grp » sont reçus dans l'ETS.▪ Les Positions d'ombrage P1...P4 de Vue paramètres et de la DCA sont coordonnées.▪ Dans le cas où la commande est limitée, la LED du canal du moteur correspondant clignote.▪ La quittance sur 1 bit des restrictions est implémentée.
1.8.1.4	<ul style="list-style-type: none">▪ Objet Griesser - tuile de sécurité, fonction : Surveillance cyclique avec une autre valeur par défaut.
1.8.1.3	<ul style="list-style-type: none">▪ Avertissement sur le canal du moteur : La configuration de la pile dépasse éventuellement les ressources de l'appareil si cette pile a été copiée sur tous les canaux.▪ La Vue paramètres et la DCA affichent les configurations incomplètes et incorrectes.
1.7.1.1 - 1.7.1.2	<ul style="list-style-type: none">▪ Améliorations des performances et correctifs
1.7.1.0	<ul style="list-style-type: none">▪ Version initiale du marché